




Husqvarna®



**HUSQVARNA AUTOMOWER®
420/430X/450X
GEBRUIKSAANWIJZING**







1 Inleiding en veiligheid	3	9 Opsporen van storingen	80
1.1 Inleiding	3	9.1 Foutmeldingen	80
1.2 Symbolen op het product	4	9.2 Infomeldingen	83
1.3 Symbolen in de gebruikershandleiding	6	9.3 Indicatielampje in laadstation	84
1.4 Veiligheidsinstructies	6	9.4 Symptoom	85
		9.5 Breuken in de lusdraad opsporen	87
2 Presentatie	10	10 Technische gegevens	91
2.1 De onderdelen	11	11 Garantievoorwaarden	92
2.2 Inhoud pakket	12	12 Milieu-informatie	93
2.3 Werking	12	12.1 Accu verwijderen voor recylen	93
3 Installatie	16	13 EU-verklaring van overeenstemming	95
3.1 Voorbereidingen	16		
3.2 Installatie van laadstation	17		
3.3 De accu laden	20		
3.4 Begrenzingsdraad installeren	21		
3.5 De begrenzingsdraad aansluiten	27		
3.6 Begeleidingsdraad installeren	28		
3.7 De installatie controleren	31		
3.8 Ingebruikname en kalibratie	32		
3.9 Het dokken in het laadstation testen	32		
4 Gebruik	33		
4.1 Een ontladen accu opladen	33		
4.2 De timer gebruiken	34		
4.3 Start	35		
4.4 Stop	35		
4.5 Uitschakelen	35		
4.6 Maaihoogte afstellen	36		
5 Bedieningspaneel	37		
5.1 Bedieningsmodus Start	38		
5.2 Bedieningsmodus Parkeren	39		
5.3 Hoofdschakelaar	40		
5.4 De PARK-knop van het laadstation	40		
6 Menufuncties	41		
6.1 Hoofdmenu	41		
6.2 Menustructuur	42		
6.3 Timer	43		
6.4 Maaihoogte	46		
6.5 Veiligheid	47		
6.6 Meldingen	49		
6.7 Weertimer	50		
6.8 Installatie	51		
6.9 Instellingen	61		
6.10 Accessoires	65		
7 Voorbeelden van tuinen	69		
8 Onderhoud	74		
8.1 Opslag voor de winter	75		
8.2 Winterbeurt	76		
8.3 Na de winteropslag	76		
8.4 Reinigen	76		
8.5 Transport en verplaatsing	77		
8.6 In geval van onweer	78		
8.7 Messen	78		
8.8 Accu	79		



MEMO

Serienummer: _____

PIN-code: _____

Dealer: _____

Telefoonnr.
dealer: _____

Als de robotmaaier wordt gestolen, is het belangrijk om Husqvarna Group AB hiervan op de hoogte te stellen. Neem in dat geval contact op met uw dealer en geef het serienummer van het product door, zodat het product als gestolen kan worden geregistreerd in een internationale database. Dat vormt een belangrijke stap in de diefstalbeveiliging van de robotmaaier en maakt het kopen en verkopen van gestolen robotmooiers minder aantrekkelijk.

Het serienummer van het product bestaat uit negen cijfers en staat op het productplaatje (te vinden op de binnenkant van het displaydeksel) en de productverpakking.

www.automower.com



INLEIDING EN VEILIGHEID

1 Inleiding en veiligheid

1.1 Inleiding

Gefeliciteerd met uw keuze voor een product van uitzonderlijk hoge kwaliteit. Om het beste uit uw Husqvarna-robotmaaier te halen, moet u weten hoe hij werkt. Deze gebruikershandleiding bevat belangrijke informatie over de robotmaaier, de installatie en het gebruik van het product.

Naast deze gebruiksaanwijzing is er aanvullende informatie te vinden op de website van Automower®, op www.automower.se. Hier vindt u meer hulp en adviezen over het gebruik van het product.

www.automower.com

Denk erom dat de gebruiker verantwoordelijk is voor ongelukken of beschadigingen van andere mensen of hun eigendommen.

Husqvarna werkt voortdurend aan het verder ontwikkelen van zijn producten en behoudt zich dan ook het recht voor om zonder aankondiging vooraf wijzigingen in het ontwerp, het uiterlijk en de werking van zijn producten aan te brengen.

Voor het gemak wordt het volgende systeem in de gebruikshandleiding gebruikt:

- *Cursief* gedrukte tekst geeft schermteksten van de robotmaaier aan of is een verwijzing naar een ander gedeelte in de gebruikershandleiding.
- **Vet** gedrukte woorden geven de toetsen op het toetsenbord van de robotmaaier aan.
- Woorden gedrukt in **HOOFDLETTERS** en *cursieve letters* verwijzen naar de positie van de hoofdschakelaar en de verschillende bedrijfsmodi die beschikbaar zijn in de robotmaaier.



1001-003

BELANGRIJKE INFORMATIE

Lees de gebruikershandleiding aandachtig door zodat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt. Bewaar de gebruikershandleiding op een veilige plek, zodat u de handleiding later kunt raadplegen!

Dit apparaat mag niet gebruikt worden door gehandicapte personen (inclusief kinderen) of personen met een gebrek aan ervaring en kennis. Zij mogen het apparaat alleen onder toezicht gebruiken of nadat ze instructies over het gebruik hebben gekregen van een persoon die verantwoordelijk is voor hun veiligheid. Op kinderen moet toezicht worden gehouden om te voorkomen dat zij met het apparaat gaan spelen.





INLEIDING EN VEILIGHEID

OPMERKINGEN OVER DE RELEASE

Dit apparaat mag worden gebruikt door kinderen vanaf 8 jaar, gehandicapte personen en personen met gebrek aan ervaring en kennis, mits er toezicht is of zij instructies hebben gehad over veilig gebruik van het apparaat en begrijpen welke risico's het gebruik met zich meebrengt.

Kinderen mogen niet spelen met het apparaat. Kinderen mogen het apparaat niet zonder toezicht reinigen of onderhouden.



WAARSCHUWING

De robotmaaier kan gevaarlijk zijn als u hem verkeerd gebruikt.



WAARSCHUWING

Gebruik de robotmaaier nooit als er personen – vooral kinderen – of huisdieren in de onmiddellijke nabijheid van de machine zijn.

1.2 Symbolen op het product

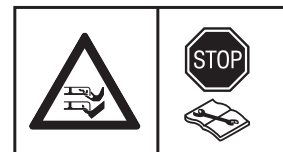
Deze symbolen staan op de robotmaaier. Bestudeer ze zorgvuldig.

- Lees de gebruikershandleiding aandachtig door zodat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt. De waarschuwingen en veiligheidsinstructies in deze gebruikershandleiding moeten zorgvuldig worden opgevolgd voor veilig en efficiënt gebruik van de robotmaaier.



3018-173

- De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar is ingesteld op 1 en de juiste pincode is ingevoerd. Stel de hoofdschakelaar in op 0 alvorens inspecties en/of onderhoud uit te voeren.



3018-174

- Blijf op een veilige afstand van de robotmaaier als deze is ingeschakeld. Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt of onder de maaier wanneer die in bedrijf is.



3018-066



INLEIDING EN VEILIGHEID

- Ga niet op de robotmaaier staan.



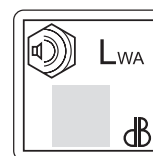
- Dit product voldoet aan de geldende EG-richtlijnen.



3012-665

6001-024

- Geluidsemissie naar de omgeving. De emissies van dit product staan in hoofdstuk 10 Technische gegevens en op het productplaatje.



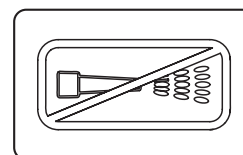
3012-1059

- Het is niet toegestaan dit product aan het einde van zijn levensduur bij het normale huisvuil af te voeren. Zorg dat het product wordt gerecycled volgens de lokale wettelijke voorschriften.



3012-689

- Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken.



3018-062

- Het chassis bevat onderdelen die gevoelig zijn voor elektrostatische ontlading (ESD). Het chassis is ook een belangrijk deel van het ontwerp van de robotmaaier en moet professioneel worden afdicht als het product buiten wordt gebruikt. Daarom mag het chassis uitsluitend worden geopend door erkende servicemonteurs. Een defecte afdichting kan ertoe leiden dat de volledige garantie of een deel ervan komt te vervallen.



3012-1097

- De laagspanningskabel mag niet worden ingekort, verlengd of gesplitst



3012-1097

- Gebruik geen trimmer in de buurt van de laagspanningskabel. Wees voorzichtig met het bijwerken van gazonranden in de buurt van de kabel.

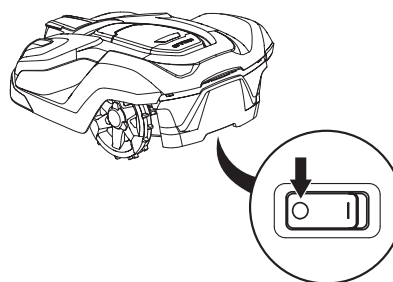


INLEIDING EN VEILIGHEID

1.3 Symbolen in de gebruikershandleiding

De volgende symbolen worden in de gebruikershandleiding gebruikt. Bestudeer ze zorgvuldig.

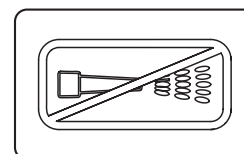
- Stel de hoofdschakelaar in op 0 alvorens inspecties en/of onderhoud uit te voeren.
- Draag altijd handschoenen wanneer u aan het chassis van de robotmaaier werkt.
- Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken.
- Een waarschuwingsbox waarschuwt dat er gevaar voor lichamelijk letsel bestaat wanneer de instructies niet worden opgevolgd.
- Een informatiekader waarschuwt dat er materiële schade kan ontstaan wanneer de instructies niet worden opgevolgd. De box wordt ook gebruikt als er een kans bestaat dat de gebruiker een fout maakt.



3012-1060



3012-272



3018-062



WAARSCHUWING

Tekst

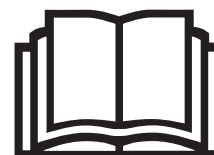
BELANGRIJKE INFORMATIE

Tekst

1.4 Veiligheidsinstructies

Gebruik

- De robotmaaier is bedoeld voor het maaien van gras op open en vlakke grondoppervlakken. Hij mag uitsluitend worden gebruikt in combinatie met door de fabrikant aanbevolen apparatuur. Elk ander gebruik is onjuist. De instructies van de fabrikant over bediening/onderhoud en reparaties moeten nauwkeurig worden gevolgd.
- Gebruik de functie **PARKEREN** of zet de hoofdschakelaar op de robotmaaier in de uitgeschakelde stand als andere personen, vooral kinderen, en huisdieren zich in de buurt bevinden. Als andere personen of huisdieren zich in de buurt van het maaigebied bevinden, raden we aan de maaier te programmeren voor gebruik in perioden waarin geen personen in de buurt zijn, bijvoorbeeld 's nachts. Zie 6.3 *Timer pagina 43*.



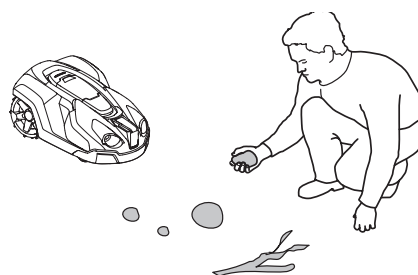
1001-003





INLEIDING EN VEILIGHEID

- De robotmaaier mag uitsluitend worden bediend, onderhouden en gerepareerd door personen die volledig vertrouwd zijn met de speciale kenmerken van en veiligheidsvoorschriften voor het product. Lees de gebruikershandleiding aandachtig door en zorg ervoor dat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt.
- Het is niet toegestaan het originele ontwerp van de robotmaaier aan te passen. Alle wijzigingen zijn op eigen risico.
- Controleer of er geen stenen, takken, gereedschap, speelgoed of andere voorwerpen op het gazon liggen die de messen kunnen beschadigen. Voorwerpen op het gazon kunnen er ook toe leiden dat de robotmaaier hierin vast komt te zitten. Als dat gebeurt, kan het nodig zijn om het voorwerp te verwijderen voordat de maaier verder kan gaan met maaien.
- Start de robotmaaier volgens de instructies. Als de hoofdschakelaar in stand 1 staat, moet u uw handen en voeten uit de buurt van de draaiende messen houden. Steek nooit uw handen en voeten onder de robotmaaier.
- Til de robotmaaier nooit omhoog en draag hem nooit als de hoofdschakelaar is ingesteld op stand 1.
- Sta niet toe dat de robotmaaier wordt gebruikt door personen die niet weten hoe de robotmaaier werkt en zich gedraagt.
- De robotmaaier mag nooit in aanraking komen met personen of andere levende wezens. Als een persoon of ander levend wezen zich in het pad van de robotmaaier bevindt, moet de maaier meteen worden gestopt. Zie 4.4 Stop pagina 35.
- Zet niets boven op de robotmaaier of het laadstation.
- Gebruik de robotmaaier niet als de maaischijf of de kap beschadigd is. De maaier mag ook niet worden gebruikt als de messen, schroeven, moeren of draden defect zijn.
- Gebruik de robotmaaier niet als de hoofdschakelaar niet werkt.
- Schakel de robotmaaier altijd uit via de hoofdschakelaar wanneer de maaier niet wordt gebruikt. De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar is ingesteld op 1 en de juiste pincode is ingevoerd.
- Gebruik de robotmaaier nooit terwijl er een gazonsproeier aanstaat. Gebruik in dat geval de timerfunctie, zie 6.3 Timer pagina 43, zodat de robotmaaier en sproeier nooit tegelijkertijd werken.
- Husqvarna staat niet garant voor volledige compatibiliteit tussen de robotmaaier en andere vormen van draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, ondergrondse elektrische afasteringen of iets dergelijks.
- Het geïntegreerde alarm maakt een zeer hard geluid. Let op, in het bijzonder wanneer de robotmaaier in een gesloten ruimte wordt gehanteerd.



3012-1057



3012-663





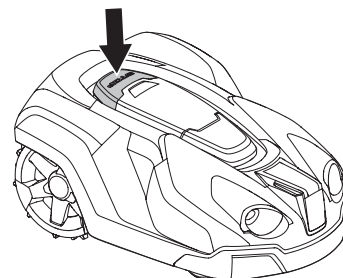
INLEIDING EN VEILIGHEID

Verplaatsen

De originele verpakking moet worden gebruikt als de robotmaaier over lange afstanden wordt vervoerd.

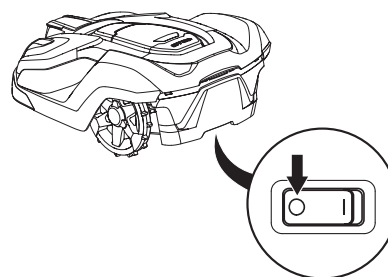
Voor het veilig verplaatsen uit of binnen het werkgebied:

1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen. Als beveiliging is ingesteld op gemiddeld of hoog niveau (zie 6.5 *Veiligheid op pagina 47.*), dan moet de PIN-code worden ingevoerd. De PIN-code bestaat uit vier cijfers en wordt gekozen wanneer u de robotmaaier voor het eerst start, zie 3.8 *Ingebruikname en kalibratie op pagina 32.*



3012-1044

2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.



3012-1060

3. Draag de robotmaaier aan de handgreep die zich achter aan het product bevindt. Draag de robotmaaier met de maaischijf van uw lichaam af gericht.



3012-1203

BELANGRIJKE INFORMATIE

Til de robotmaaier niet op wanneer deze in het laadstation is geparkeerd. Dat kan het laadstation en/of de robotmaaier beschadigen. Druk op STOP en trek de robotmaaier uit het laadstation voordat u hem optilt.



INLEIDING EN VEILIGHEID

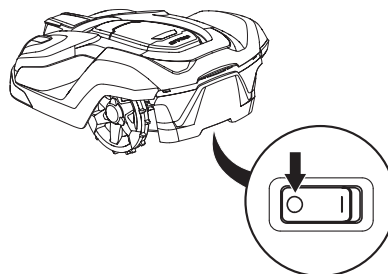
Onderhoud



WAARSCHUWING

Wanneer de robotmaaier op zijn kop is gedraaid, moet de hoofdschakelaar altijd in stand 0 staan.

De hoofdschakelaar moet in stand 0 staan tijdens alle werkzaamheden aan het chassis van de maaier, zoals het reinigen of vervangen van de messen.



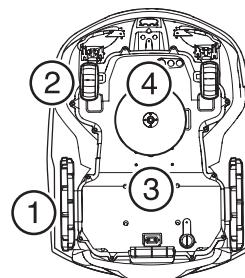
3012-1060

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.

Inspecteer de robotmaaier elke week en vervang beschadigde of versleten onderdelen. De wekelijkse inspectie omvat de volgende punten:

- Ontdoe het laadstation van gras, bladeren, twijgen en andere voorwerpen die het voor de robotmaaier moeilijk kunnen maken om in het laadstation te dokken.
- Stel de hoofdschakelaar in op stand 0 en draag veiligheidshandschoenen. Draai de robotmaaier op zijn kop. Controleer de volgende punten:
 1. Reinig de aandrijfwielen. Gras in de aandrijfwielen kan van invloed zijn op de wijze waarop de maaier op hellingen werkt.
 2. Reinig de voorwielen. Gras op de voorwielen en op de voorwielas kan de prestaties nadelig beïnvloeden.
 3. Reinig de kap, het chassis en het maaisysteem. Gras, bladeren en andere voorwerpen die het product zwaarder maken, kunnen de prestaties nadelig beïnvloeden.
 4. Controleer of alle maaimessen intact zijn. Controleer ook of de messen vrij kunnen draaien. Zelfs als de messen van de maaimachine intact zijn, moeten deze regelmatig worden vervangen voor de beste maieresultaten en een laag energieverbruik. Alle messen en schroeven moeten wanneer nodig op hetzelfde moment worden vervangen zodat de draaiende onderdelen uitgebalanceerd blijven zie 8.7 Messen op pagina 78.



3012-1257

PRESENTATIE

2 Presentatie

Dit hoofdstuk bevat informatie waarvan u zich bewust moet zijn bij het plannen van de installatie.

Het systeem van een Husqvarna-robotmaaier bestaat uit vier hoofdonderdelen:

- Een robotmaaier die het gazon maait door in principe te bewegen in een willekeurig patroon. De robotmaaier wordt gevoed door een onderhoudsvrije accu.
- Een laadstation waarnaar de robotmaaier terugkeert wanneer de accu bijna leeg is. Het laadstation heeft drie functies:
 - Controlesignalen door de begrenzingsdraad verzenden.
 - Controlesignalen door de geleidingsdraden verzenden.
 - Om de accu in de robotmaaier op te laden.
- De voeding, die is aangesloten tussen het laadstation en een stopcontact van 100 V-230 V. De voeding wordt op het stopcontact en het laadstation aangesloten via een laagspanningskabel van 10 m. De laagspanningskabel mag niet worden ingekort of verlengd.

Een langere laagspanningskabel is verkrijgbaar als accessoire. Neem contact op met uw plaatselijke leverancier voor meer informatie.

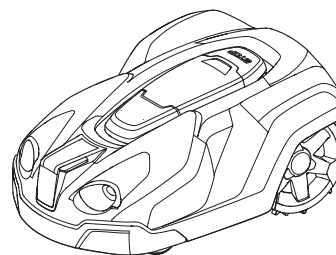
- Een zoekdraad, die in een lus rond het werkgebied voor de robotmaaier wordt gelegd. De lusdraad wordt langs de randen van het gazon en rondom voorwerpen en planten gelegd en vormt een grens waar de robotmaaier niet mag komen. De lusdraad wordt ook als begeleidingsdraad gebruikt.

De maximaal toegestane lengte voor de begrenzingslus is 800 m.

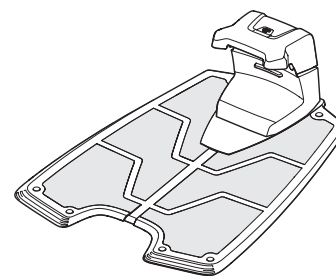
BELANGRIJKE INFORMATIE

Zoekdraden, krammen, koppelingen en connectoren zijn beschikbaar in een afzonderlijke installatiekit.

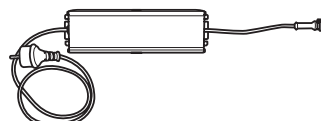
Gebruik altijd originele reserveonderdelen



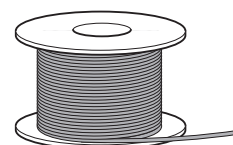
3012-1040



3012-1041



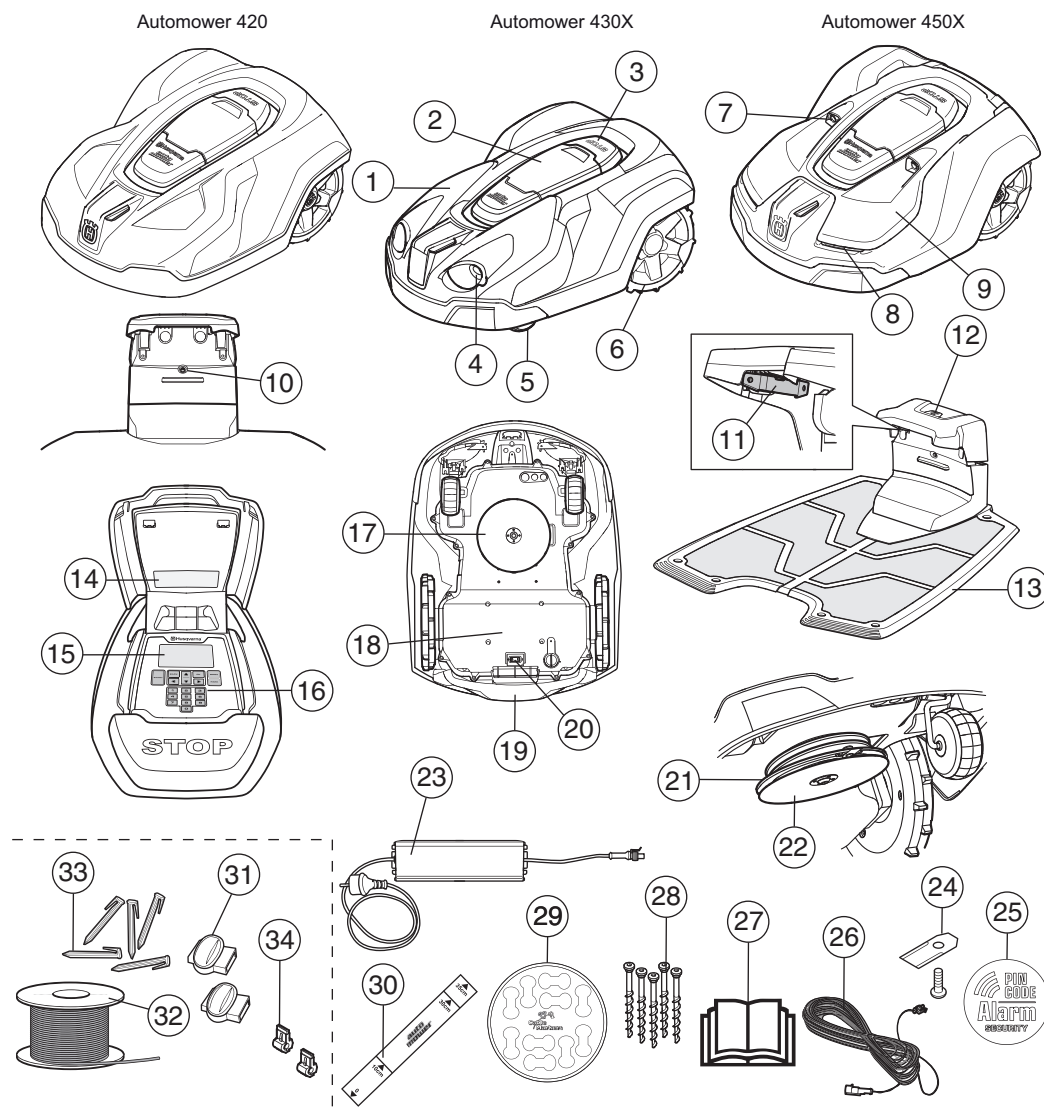
3012-1352



3012-221

PRESENTATIE

2.1 De onderdelen



De nummers in de afbeelding verwijzen naar:

- | | |
|---|--|
| 1. Behuizing | 18. Chassiskast met elektronica, accu en motoren |
| 2. Klep voor display en toetsbord. | 19. Handgreep |
| 3. Stopknop/borgknop om de klep te openen | 20. Hoofdschakelaar |
| 4. Bevestiging voor accessoires, bijv. koplampen (alleen Automower 430X) | 21. Maaischijf |
| 5. Voorwielen | 22. Glijplaat |
| 6. Achterwielen | 23. Elektrische voeding |
| 7. Ultrasonische sensoren | 24. Extra messen |
| 8. Koplampen | 25. Alarmsticker |
| 9. Verwisselbaar omhulsel | 26. Laagspanningskabel |
| 10. LED voor controle van de werking van laadstation, begrenzingsdraad en begeleidingsdraad | 27. Gebruikershandleiding en beknopte handleiding |
| 11. Contactstrip | 28. Schroeven voor bevestiging van het laadstation |
| 12. Parkeerknop (niet Automower® 420) | 29. Kabelmarkers |
| 13. Laadstation | 30. Meetlat voor hulp bij het installeren van de begrenzingsdraad (de meetlat is losgeraakt uit de doos) |
| 14. Productplaatje | 31. Koppelingen voor de zoekdraad * |
| 15. Display | 32. LUSDraad voor begrenzingslus en begeleidingsdraad * |
| 16. Toetsbord | 33. Krammen * |
| 17. Maaisysteem | 34. Connectoren voor de zoekdraad * |

* Inbegrepen in de installatiekit, niet inbegrepen bij aankoop van de robotmaaiër

3012-566

PRESENTATIE

2.2 Inhoud pakket

Uw Automower®-pakket bevat het volgende:

Robotmaaiers	√
Laadstation	√
Elektrische voeding	√
Laagspanningskabel	√
Schroeven laadstation	6
Inbussleutel	√
Gebruikershandleiding en beknopte handleiding	√
Extra messen	9
Alarmsticker	√
Kabelmarkers	√
Meetlat	√

2.3 Werking

Capaciteit

De robotmaaier wordt aanbevolen voor gazongebieden tot:

	420	430X	450X
Gazongebied, m²	2200	3200	5000

De grootte van het stuk dat wordt gemaaid is vooral afhankelijk van de staat van de messen, het soort gras, het groeitempo en de vochtigheid. Ook de vorm van de tuin speelt een rol. Wanneer de tuin voornamelijk uit open gazongebieden bestaat, kan de robotmaaier een groter oppervlak per uur maaien dan wanneer de tuin uit diverse kleine gazons bestaat, die van elkaar worden gescheiden door bomen, bloemperken en doorgangen.

De maaitijd van de robotmaaier is afhankelijk van de leeftijd van de accu en de dikte van het gras. De laadtijd is afhankelijk van onder andere de omgevingstemperatuur.

	420	430X	450X
Maaitijd in minuten	90-110	120-150	230-270
Laadtijd in minuten	50-70	60-80	70-90



PRESENTATIE

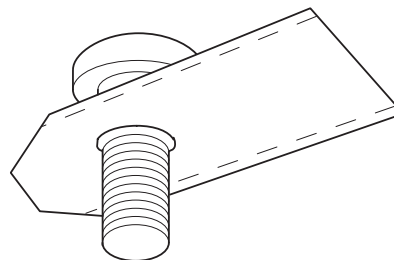
Maaitechiek

Het maaisysteem van de Husqvarna-robotmaaier is efficiënt en energiezuinig. In tegenstelling tot veel andere standaardgrasmaaiers snijdt de robotmaaier het gras in plaats van het eraf te slaan.

Wij adviseren u de robotmaaier voornamelijk bij droog weer in te schakelen om de best mogelijke resultaten te behalen. Robotmaaiers van Husqvarna kunnen ook in de regen maaien, maar nat gras blijft aan de robotmaaier plakken, waardoor er een groter risico bestaat van glijden op steile hellingen.

De messen moeten in goede staat zijn voor de beste maairesultaten. Houd de messen zo lang mogelijk scherp door het gazon vrij van takken, steentjes en andere objecten te houden.

Vervang de messen regelmatig voor het beste maairesultaat. Het vervangen van de messen is heel eenvoudig. Zie *8.7 Messen pagina 78*.



3020-002

Werkmethode

De robotmaaier maait automatisch het gazon. Hierbij wisselen maaien en laden elkaar continu af.

De robotmaaier start met zoeken naar het laadstation wanneer de acculading te laag wordt. De robotmaaier maait niet wanneer hij het laadstation zoekt.

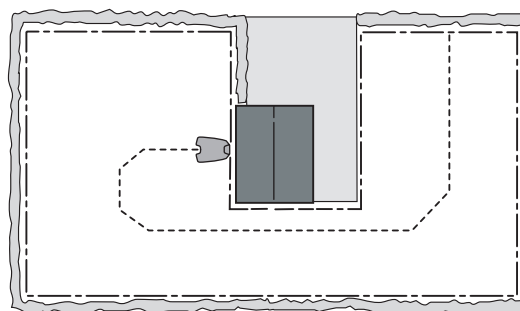
Als de robotmaaier het laadstation zoekt, kan hij dit op verschillende manieren vinden, zie *Laadstation zoeken op pagina 14*.

Zodra de accu volledig is opgeladen, zal de robotmaaier het laadstation verlaten en een gazongebied gaan maaien waar hij de laatste tijd niet meer is geweest. Dit gebied wordt bepaald door de GPS-ontvanger. Deze functie is aanwezig op de Automower® 430X en Automower® 450X.

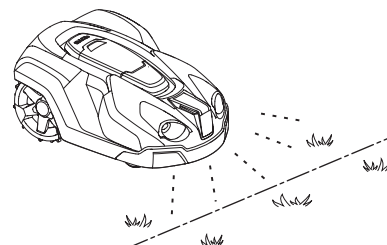
Voor de Automower® 420 moeten de instellingen voor het verlaten mogelijk handmatig worden ingesteld om ervoor te zorgen dat het gazon gelijkmatig wordt gemaaid, zie *6.8 Installatie op pagina 51*.

Wanneer de robotmaaier een obstakel raakt, rijdt de maaier achteruit en kiest hij vervolgens een nieuwe richting.

Sensoren op de voor- en achterkant van de robotmaaier detecteren wanneer de robotmaaier de begrenzingsdraad nadert. De robotmaaier rijdt tot 32 centimeter over de begrenzingsdraad voordat hij omkeert.



3023-003

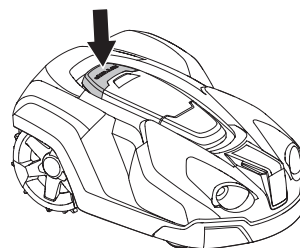


3012-1043



PRESENTATIE

De STOP-knop bovenop de robotmaaier wordt vooral gebruikt om de rijdende maaier te stoppen. Wanneer u op de **STOP**-knop drukt, wordt de afdekking voor het bedieningspaneel geopend. De **STOP**-knop blijft ingedrukt totdat de klep weer wordt gesloten. In combinatie met de **START**-knop werkt deze als een startvergrendeling.



3012-1044

Alle instellingen van de maaier kunnen via het bedieningspaneel boven op de robotmaaier worden aangepast.

De eerste keer dat de hoofdschakelaar op stand 1 wordt gezet, wordt een startprocedure opgestart die betrekking heeft op een aantal belangrijke basisinstellingen, zie 3.8 *Ingebruikname en kalibratie op pagina 32*.

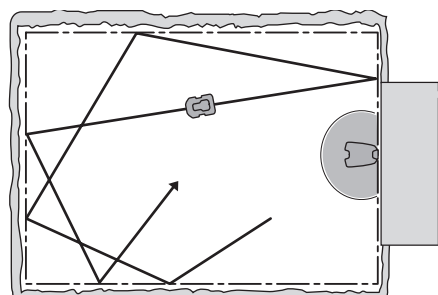


3012-1094

Bewegingspatroon

Het bewegingspatroon van de robotmaaier is onregelmatig en wordt door de robotmaaier zelf bepaald, afhankelijk van de staat van het gazon. De maaier maait niet altijd in rechte lijnen en tevens wordt een bewegingspatroon nooit herhaald. Het maaisysteem zorgt dat het gazon zonder maalijnen van de robotmaaier wordt gemaaid.

Als de robotmaaier in een gebied komt en detecteert dat het gras langer dan gemiddeld is, kan hij het bewegingspatroon aanpassen. Hij kan dan in een spiraalvormig patroon gaan maaien om het gebied met het langere gras sneller te maaien. Dit wordt spiraalvormig maaien genoemd.



3023-034

Laadstation zoeken

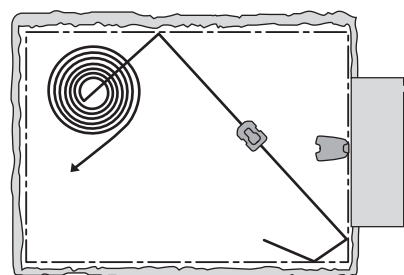
De robotmaaier kan worden ingesteld om het laadstation op een of meer van de drie beschikbare manieren te zoeken. De robotmaaier combineert deze drie zoekmethoden automatisch om het laadstation zo snel mogelijk te vinden, terwijl hij tegelijkertijd probeert om zo weinig mogelijk sporen te vormen.

Via de handmatige instelmogelijkheden kunnen de drie zoekmethoden worden gecombineerd om het zoeken naar het laadstation te optimaliseren voor de vorm van de betreffende tuin, zie *Installatie op pagina 16*.

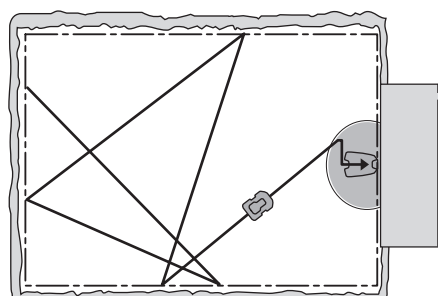
Zoekmethode 1: Onregelmatig

De robotmaaier rijdt in een onregelmatig patroon totdat hij dicht bij het laadstation komt.

Het voordeel van deze zoekmethode is dat er geen kans bestaat op sporen van de robotmaaier in het gazon. Het nadeel is dat het zoeken soms wat langer kan duren.



3023-041



3023-035

PRESENTATIE

Zoekmethode 2: Begeleidingsdraad volgen

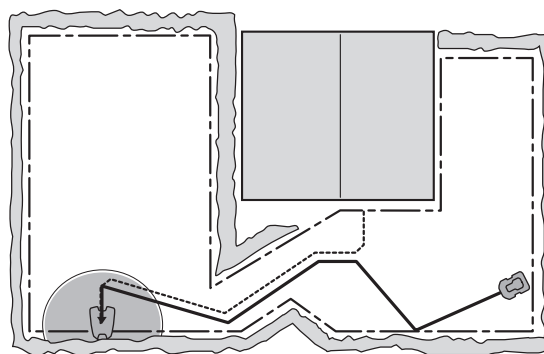
De robotmaaier rijdt in een onregelmatig patroon totdat hij bij de begeleidingsdraad komt. Vervolgens volgt de robotmaaier de begeleidingsdraad naar het laadstation.

De begeleidingsdraad is een extra kabel die vanaf het laadstation richting een afgelegen deel van het werkgebied of door een smalle doorgang wordt gelegd, om vervolgens te worden aangesloten op de begrenzingsdraad, zie 3.6 *Begeleidingsdraad installeren op pagina 28*.

De Automower® 450X heeft maximaal drie begeleidingsdraden en de Automower® 430X maximaal twee. De Automower® 420 heeft slechts één begeleidingsdraad.

Deze zoekmethode maakt het voor de robotmaaier makkelijker om het laadstation te vinden in een gebied met veel of grote eilanden, smalle doorgangen of steile hellingen.

Het voordeel van deze zoekmethode is de kortere zoektijd.



3012-558

Zoekmethode 3: Begrenzingsdraad volgen

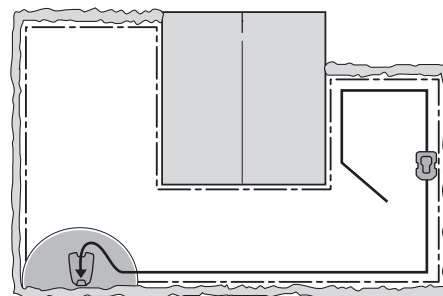
De robotmaaier rijdt in een onregelmatig patroon totdat hij bij de begrenzingslus komt. Vervolgens volgt hij de begrenzingslus naar het laadstation. De robotmaaier gaat willekeurig rechtsom of linksom.

Deze zoekmethode is geschikt voor een installatie met een open tuin met brede doorgangen (breder dan circa 3 meter) en geen of slechts enkele kleine eilanden.

Het voordeel van deze zoekmethode is dat er geen begeleidingsdraad hoeft te worden geïnstalleerd.

Het nadeel is dat er langs de begrenzingslus enkele sporen in het gazon kunnen worden gevormd. Bovendien zal de zoektijd langer zijn als de installatie smalle doorgangen of talrijke eilanden bevat.

In de regel wordt deze zoekmethode enkel gebruikt als de robotmaaier het laadstation met behulp van zoekmethode 1 of 2 niet binnen de verwachte tijd kan vinden.



3012-486

3 Installatie

Dit hoofdstuk beschrijft hoe u de robotmaaier installeert. Lees het vorige hoofdstuk 2. *Presentatie* voordat u met de installatie begint.

Lees ook het huidige hoofdstuk volledig door voordat u met de installatie begint. De wijze waarop de installatie is uitgevoerd, bepaalt tevens hoe goed de robotmaaier functioneert. Het is daarom belangrijk om de installatie zorgvuldig te plannen.

De planning is gemakkelijker als u een schets maakt van het werkgebied, met inbegrip van alle obstakels. Zo vindt u eenvoudiger de beste positie voor het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad. Geef op de schets aan hoe de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad moeten lopen.

Voor voorbeelden van installaties, zie 7 *Voorbeelden van tuinen op pagina 69*.

Kijk ook op www.automower.com voor meer beschrijvingen en tips voor het installeren.

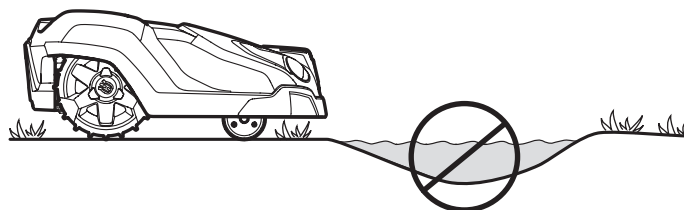
Voer de installatie in de volgende stappen uit:

- 3.1 Voorbereidingen
- 3.2 Het laadstation installeren
- 3.3 De accu laden
- 3.4 De begrenzingsdraad installeren
- 3.5 De begrenzingsdraad aansluiten
- 3.6 De begeleidingsdraad installeren
- 3.7 De installatie controleren
- 3.8 Ingebruikname en kalibratie
- 3.9 Het dokken in het laadstation testen

Het laadstation, de begrenzingslus en de begeleidingsdraad moeten zijn aangesloten om een volledige startprocedure te kunnen uitvoeren.

3.1 Voorbereidingen

1. Als het gras in het werkgebied langer dan 10 cm is, moet u het gras eerst met een gewone maaier maaien. Verzamel vervolgens het maaisel.
2. Vul gaten en kuilen op om te voorkomen dat regenwater plassen vormt. Het product kan beschadigd raken als het wordt gebruikt in waterplassen, zie 11 *Garantievoorwaarden op pagina 92*.
3. Lees alle stappen volledig door voordat u met de installatie begint.



3012-1101

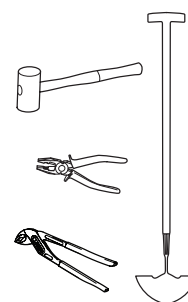
INSTALLATIE

4. Controleer of alle onderdelen voor de installatie zijn meegeleverd. De nummers tussen haakjes verwijzen naar de afbeelding van de inhoud, zie 2.1 De onderdelen op pagina 11.

- Robotmaaiers
- Laadstation (13)
- Zoekdraad voor begrenzingsdraad en begeleidingsdraad (32)
- Voeding (23)
- Laagspanningskabel (26)
- Krammen (33)
- Connectoren voor de zoekdraad (34)
- Schroeven voor het laadstation (28)
- Meetlat (30)
- Koppelingen voor zoekdraad (31)
- Kabelmarkers (29)

Tijdens de installatie hebt u ook het volgende nodig:

- Hamer/kunststof moker (om de krammen gemakkelijker in de grond te krijgen)
- Combinatietang voor het knippen van de begrenzingsdraad en het samenknijpen van de connectoren.
- Universele tang (voor het samenknijpen van koppelingen).
- Kantesteker/rechte spade (als de begrenzingsdraad moet worden ingegraven).



3018-057

3.2 Installatie van laadstation

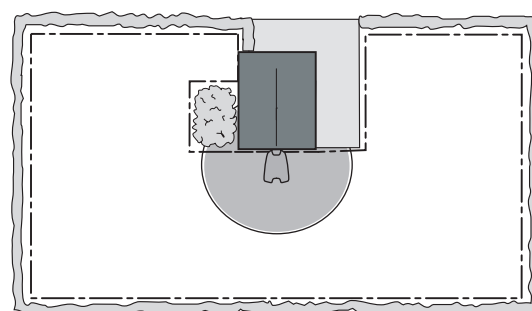
Ideale positie voor laadstation

Houd bij het kiezen van de beste locatie voor het laadstation rekening met de volgende aspecten:

- Zorg voor minimaal 3 meter vrije ruimte vóór het laadstation
- Dicht bij een wandstopcontact. De bijgeleverde laagspanningskabel is 10 meter lang.
- Een vlakke ondergrond om het laadstation op te plaatsen
- Bescherming tegen waternevel van bijvoorbeeld sproeiers
- Bescherming tegen direct zonlicht
- Eventuele noodzaak om het laadstation uit het zicht van buitenstaanders te houden

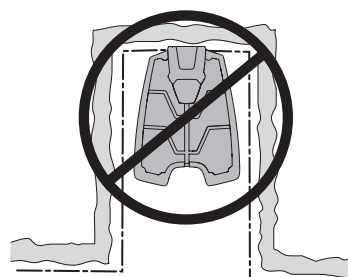
INSTALLATIE

Het laadstation moet zodanig worden geplaatst dat er veel vrije ruimte vóór het laadstation is (minstens 3 meter). Het laadstation moet ook centraal in het werkgebied worden geplaatst, zodat de robotmaaier het laadstation makkelijker kan vinden en snel alle gebieden in het werkgebied kan bereiken.



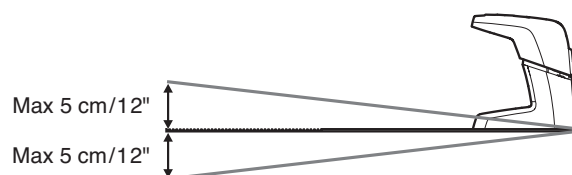
3023-038

Plaats het laadstation niet in krappe ruimtes in het werkgebied. Als dat wel gebeurt, kan de robotmaaier moeite hebben om het laadstation te vinden.



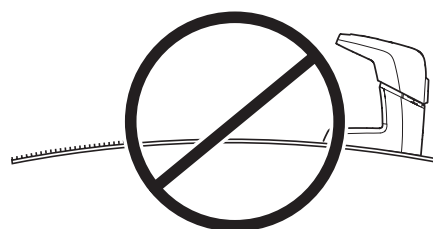
3012-555

Het laadstation moet op een redelijk vlakke ondergrond worden geplaatst. De voorkant van het laadstation mag maximaal 5 cm hoger of lager liggen dan de achterkant.



3012-1054

Het laadstation mag niet zo worden geplaatst dat de plaat verbogen wordt.



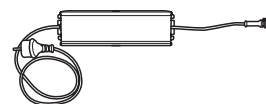
3012-1053

Aansluiten van voeding

Houd bij het bepalen van de locatie voor de voeding rekening met de volgende punten:

- Dicht bij het laadstation
- Bescherming tegen regen
- Bescherming tegen direct zonlicht

Wanneer de voeding op een stopcontact buiten wordt aangesloten, moet dit stopcontact zijn goedgekeurd voor gebruik buitenshuis.

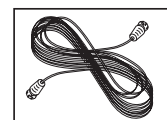


3012-1352

De laagspanningskabel naar de voeding is 10 meter lang en mag niet worden ingekort of verlengd. Een langere laagspanningskabel is verkrijgbaar als accessoire. Neem contact op met uw plaatselijke leverancier voor meer informatie.

Het is niet toegestaan om de voeding rechtstreeks op het laadstation aan te sluiten. Gebruik altijd de laagspanningskabel.

Dutch - 18



3018-069

INSTALLATIE

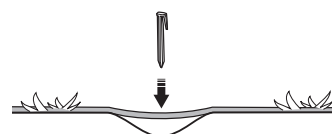
BELANGRIJKE INFORMATIE

De laagspanningskabel mag onder geen enkele voorwaarde worden ingekort of verlengd.

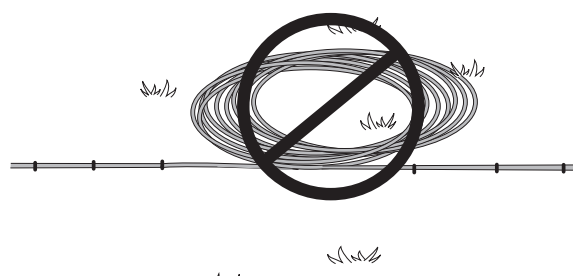
De laagspanningskabel mag door het werkgebied worden gelegd. De laagspanningskabel moet met krammen in de grond worden gezet of worden ingegraven en de maaihogte moet zodanig worden ingesteld dat de messen op de maaischijf nooit in contact kunnen komen met de laagspanningskabel.

Zorg ervoor dat de laagspanningskabel op de grond ligt, vastgemaakt met krammen. De kabel moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid.

De laagspanningskabel mag nooit opgerold worden opgeborgen of onder de bodemplaat van het laadstation liggen, aangezien het signaal door het laadstation verstoord kan worden.



3018-085



3018-085

BELANGRIJKE INFORMATIE

Plaats de laagspanningskabel zodanig dat deze nooit in contact kan komen met de messen op de maaischijf.

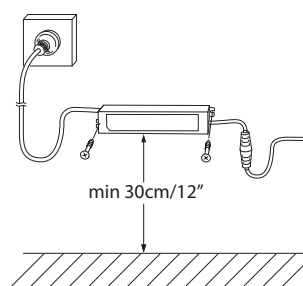
De voeding moet op een locatie worden geplaatst waar voldoende ventilatie is en geen direct zonlicht. De voeding moet onder een afdak worden geplaatst.

We raden u aan om een aardlekschakelaar te gebruiken bij het aansluiten van de voeding op het stopcontact.

De voeding moet worden gemonteerd op een verticaal oppervlak, zoals een muur of een hek. Schroef de voeding op zijn plek met schroeven door de twee bevestigingsoogjes. Er worden geen schroeven meegeleverd. Kies schroeven die geschikt zijn voor het betreffende materiaal.

Monteer de voeding nooit op een hoogte waarbij het risico bestaat dat hij onder water komt te staan (minimaal 30 cm vanaf de grond). Het is niet toegestaan om de voeding op de grond te plaatsen.

Sluit de voeding nooit aan op een stopcontact als de kabel of de stekker beschadigd is. Beschadigde of in de knoop geraakte snoeren verhogen het risico op elektrische schokken.



3018-094

BELANGRIJKE INFORMATIE

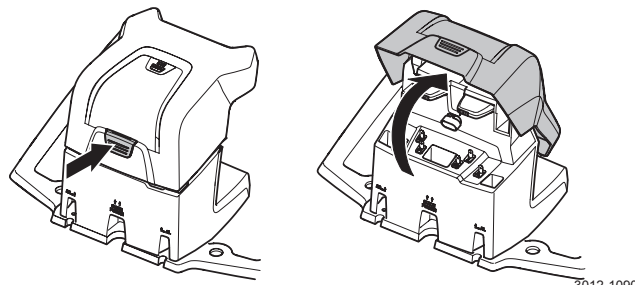
Gebruik de stekker van de voeding om het laadstation uit te schakelen wanneer u bijvoorbeeld de zoekdraad wilt reinigen of repareren.



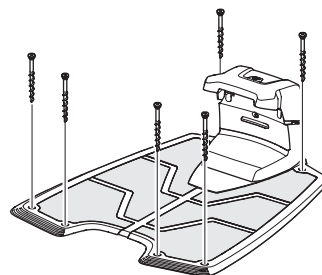
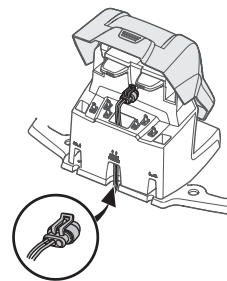
INSTALLATIE

Het laadstation installeren en aansluiten

1. Zet het laadstation op een geschikte plek.
2. Kantel de beschermkap op het laadstation naar voren en sluit de laagspanningskabel aan op het laadstation.
3. Sluit de voedingskabel van de voeding aan op een stopcontact van 100-240 V.



4. Bevestig het laadstation aan de grond met behulp van de bijgeleverde schroeven. Draai de schroeven zodanig aan dat ze helemaal verzonken zijn. Als het laadstation tegen een wand wordt geplaatst, is het beter om het laadstation pas aan de grond te bevestigen nadat alle kabels zijn aangesloten.



BELANGRIJKE INFORMATIE

Het is niet toegestaan om nieuwe gaten in de plaat van het laadstation te maken. Alleen de bestaande gaten mogen worden gebruikt om de grondplaat in de grond vast te zetten.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Sta of loop nooit op de plaat van het laadstation.

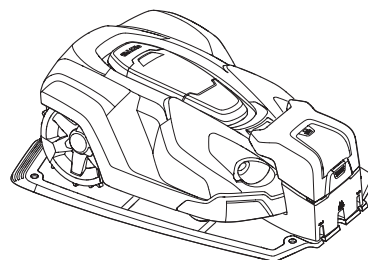


3.3 De accu laden

Zodra het laadstation is aangesloten, kunt u de robotmaaier opladen. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Plaats de robotmaaier in het laadstation om de accu op te laden terwijl de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad worden gelegd.

Als de accu leeg is, duurt het ongeveer 80 tot 100 minuten om hem volledig op te laden.



BELANGRIJKE INFORMATIE

De robotmaaier kan niet worden gebruikt zolang de installatie niet is voltooid.



INSTALLATIE

3.4 Begrenzingsdraad installeren

Zorg voor correcte installatie van de begrenzingsdraad volgens de aanwijzingen.

De begrenzingsdraad kan op een van de volgende manieren worden geïnstalleerd:

- De draad in de grond vastzetten met krammen.

U kunt de begrenzingsdraad het beste met krammen vastzetten als u veranderingen wilt aanbrengen tijdens de eerste paar weken van het gebruik. Na enkele weken zal het gras over de draad heen zijn gegroeid, waardoor deze niet langer zichtbaar is. Gebruik een hamer/kunststof moker en de bijgeleverde krammen om de installatie uit te voeren.

- De draad ingraven.

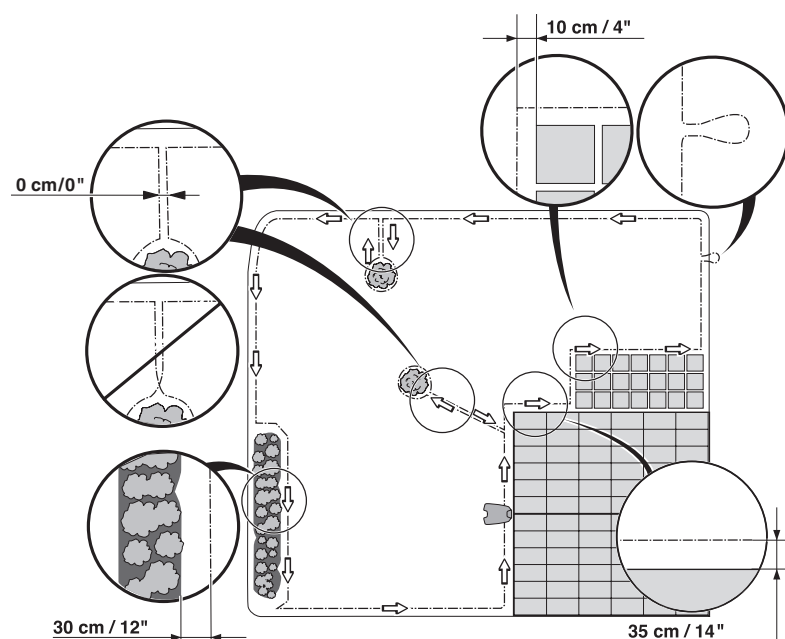
Als u het gazon wilt verticuteren of beluchten, kunt u de begrenzingsdraad het best ingraven. Waar nodig kunnen beide methoden worden gecombineerd zodat een deel van de begrenzingsdraad is vastgezet met krammen en de rest is ingegraven. De kabel kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade. Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm en maximaal 20 cm onder de grond legt.

Bepalen waar u de begrenzingsdraad wilt leggen

Bij het leggen van de begrenzingsdraad geldt het volgende:

- De draad vormt een lus rond het werkgebied voor de robotmaaier. Gebruik hiervoor uitsluitend grensdraad van Husqvarna. Dit is bestand tegen het vocht in de grond dat de draden anders makkelijk zou kunnen beschadigen.
- De robotmaaier mag op geen enkel punt binnen het volledige werkgebied meer dan 35 meter verwijderd zijn van de kabel.
- De draad mag niet langer zijn dan 800 meter.
- Zorg dat er 20 cm extra draad beschikbaar is om de begeleidingsdraad later aan te sluiten.
Zie 3.6 *Begeleidingsdraad installeren pagina 28.*

De afstand van de begrenzingsdraad tot obstakels varieert en is afhankelijk van wat er pal naast het werkgebied ligt. In de onderstaande afbeelding ziet u hoe de begrenzingsdraad rond het werkgebied en rond obstakels moet worden gelegd. Gebruik de bijgeleverde meetlat om de juiste afstand te bepalen, zie 2.1 *De onderdelen op pagina 11.*



3023-031

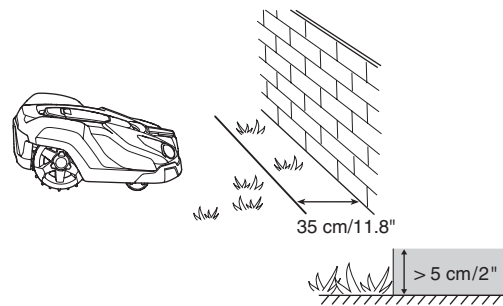
Dutch - 21

INSTALLATIE

Grenzen van het werkgebied

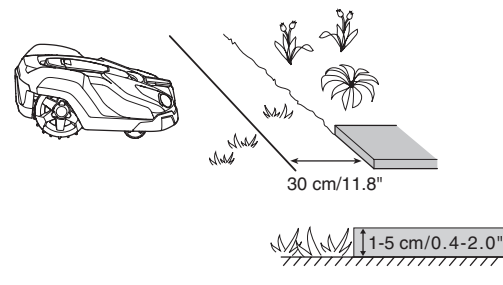
Als het werkgebied wordt begrensd door bijvoorbeeld een muur of hek (5 cm of hoger) moet de begrenzingsdraad op 35 cm vanaf het obstakel worden gelegd. Dat voorkomt dat de robotmaaier op een obstakel botst en beperkt slijtage aan de kap.

Ongeveer 20 cm rond het vaste obstakel zal niet worden gemaaid.



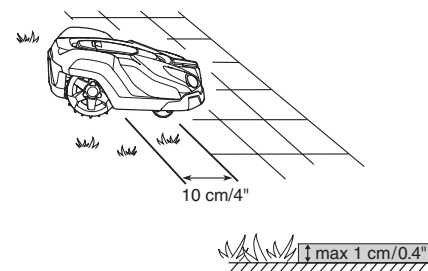
Als de randen van het werkgebied aan een kleine greppel, zoals bij een bloembed, een kleine verhoging of een lage stoeprand (1-5 cm) liggen, moet de begrenzingsdraad 30 cm binnen het werkgebied worden gelegd. Hiermee wordt voorkomen dat de wielen in de greppel of op de stoep rijden, dit kan de robotmaaier namelijk ernstig beschadigen, met name de voorwielen.

Ongeveer 15 cm gras langs de greppel/stoeprand wordt niet gemaaid.



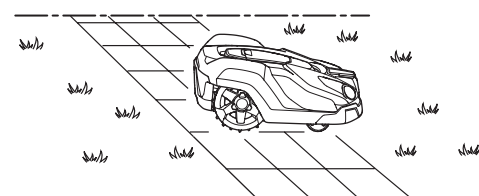
Als het werkgebied grenst aan een tegelpad of iets dergelijks, dat ongeveer op dezelfde hoogte ligt als het gazon (+/- 1 cm), is het mogelijk om de robotmaaier een eindje over het pad te laten rijden. De begrenzingsdraad moet dan 10 cm vanaf de rand van het pad worden gelegd.

Al het gras langs het pad zal worden gemaaid.



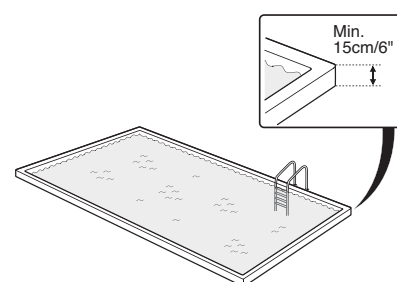
Als het werkgebied in tweeën wordt gedeeld door een tegelpad dat niet boven het gazon uitsteekt, is het mogelijk om de robotmaaier over het pad te laten rijden. Het kan een voordeel zijn om de begrenzingsdraad onder de tegels te leggen. De begrenzingsdraad kan ook in de voeg tussen de tegels worden gelegd. Zorg ervoor dat de tegels op gelijke hoogte zijn met het gazon om onnodige slijtage van de robotmaaier te voorkomen.

Opmerking: De robotmaaier mag nooit over grind, mulch of soortgelijk materiaal rijden, omdat de messen hierdoor kunnen worden beschadigd.



BELANGRIJKE INFORMATIE

Als het werkgebied aan een waterpartij, helling, afgrond of openbare weg grenst, moet behalve de begrenzingsdraad ook een rand of iets dergelijks worden geplaatst. De hoogte moet dan minimaal 15 cm zijn. Dit voorkomt dat de robotmaaier ooit buiten het maai gebied terechtkomt.



INSTALLATIE

Grenzen binnen het werkgebied

Gebruik de begrenzingsdraad om gebieden binnen het werkgebied af te zetten door eilanden te creëren rond obstakels die niet tegen botsingen kunnen, zoals bloembedden, struiken en fontein. Leg de draad tot en rond het gebied dat moet worden afgezet en keer dan terug langs dezelfde route. Als er krammen worden gebruikt, moet de draad op de terugweg onder dezelfde kram worden gelegd. Als de begrenzingsdraden naar en vanaf het eiland dicht bij elkaar worden gelegd, kan de robotmaaier over de draad rijden.

BELANGRIJKE INFORMATIE

De begrenzingsdraad mag op het traject van en naar een eiland niet worden gekruist.

Obstakels die wel tegen een botsing kunnen, zoals bomen en struiken hoger dan 15 cm, hoeven niet met de begrenzingsdraad te worden afgezet. De robotmaaier draait wanneer hij tegen een dergelijk obstakel stoot.

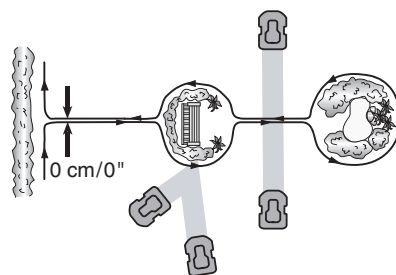
We raden aan om alle vaste voorwerpen in en rond het werkgebied te isoleren. Dat zorgt voor de rustigste en stilste werking en voorkomt dat de robotmaaier op enig moment vast komt te zitten in deze voorwerpen.

Obstakels met een lichte helling, bijvoorbeeld stenen of grote bomen met bovengrondse wortels, moeten worden geïsoleerd of verwijderd. De robotmaaier kan anders op zulke obstakels glijden, met als gevolg dat de messen beschadigd raken.

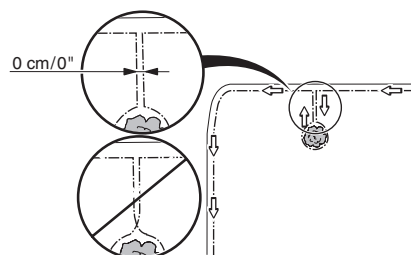
Bijgebieden

Als het werkgebied uit twee zones bestaat, waarbij het voor de robotmaaier lastig is om van de ene naar de andere zone te gaan, kunt u beter een bijgebied creëren. Dit zijn bijvoorbeeld hellingen van 45% of een doorgang smaller dan 60 cm. Leg de begrenzingsdraad dan rond het bijgebied zodat er een eiland wordt gevormd buiten het hoofdgebied.

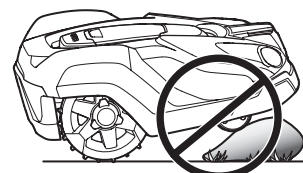
De robotmaaier moet handmatig worden verplaatst tussen hoofd- en bijgebied wanneer het gras in het bijgebied moet worden gemaaid. Aangezien de robotmaaier niet uit zichzelf bij het laadstation kan komen vanuit een bijgebied, moet de bedrijfsmodus *Bijgebied (A)* worden gebruikt, zie 5.1 *Bedieningsmodus Start op pagina 38*. De robotmaaier zal dan niet beginnen te zoeken naar het laadstation, maar de volledige capaciteit gebruiken voor het maaien. Wanneer de accu leeg is, stopt de robotmaaier en verschijnt de melding *Moet handmatig laden* op het display. Plaats de robotmaaier dan in het laadstation om de accu op te laden. Als het hoofdgebied meteen na het laden wordt gemaaid, moet u de **START**-knop indrukken en *Hoofdgebied (A)* selecteren voordat u de klep sluit.



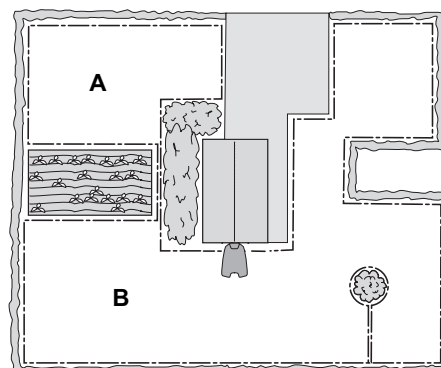
3012-1073



3012-686



3012-1064

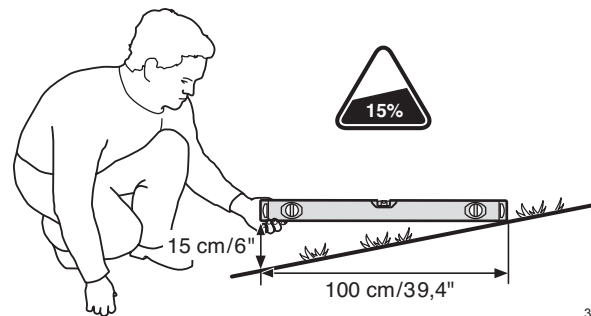


3012-563

INSTALLATIE

Doorgangen tijdens het maaien

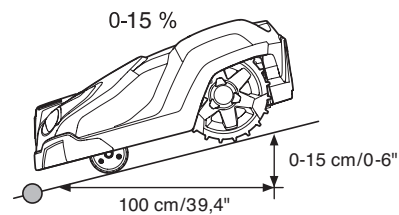
Vermijd lange en smalle doorgangen en zones smaller dan 1,5 - 2 meter. Er bestaat een kans dan de robotmaaier tijdens het maaien te lang blijft hangen in een doorgang of gebied. Het gazon zal er dan geplet uitzien.



3012-1119

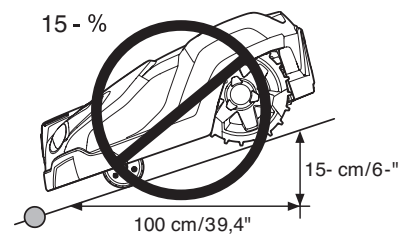
Hellingen

De robotmaaier kan ook werken op hellende werkgebieden. De maximale hellingsgraad wordt uitgedrukt in procenten (%). De hellingsgraad in procenten wordt berekend als het hoogteverschil in centimeter per meter. Als het hoogteverschil bijvoorbeeld 15 cm is, is de hellingsgraad 15%. Zie de afbeelding hiernaast.



3012-1120

De begrenzingsdraad kan over een helling met een hellingsgraad van minder dan 15% worden gelegd.



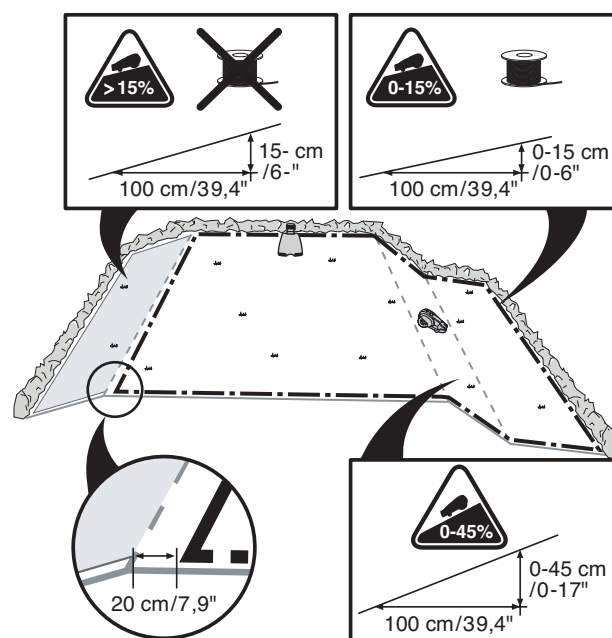
3012-1121

De begrenzingsdraad mag niet op een helling van meer dan 15% worden gelegd. De kans bestaat dat de robotmaaier daar moeilijk kan draaien. De robotmaaier stopt dan en de foutmelding *Buiten maaigebied* wordt weergegeven. Dat kan vooral gebeuren bij natte weersomstandigheden, omdat de wielen dan op het natte gras kunnen gaan slippen.

De begrenzingsdraad kan ook op een helling steiler dan 15% worden gelegd als er een obstakel is waar de robotmaaier tegenaan mag rijden, zoals bijvoorbeeld een omheining of dichte haag.

Binnen het werkgebied kan de robotmaaier zones met een helling tot 45% maaien. Gebieden met een grote hellingshoek moeten met begrenzingsdraad worden afgezet.

Als zich aan de buitenrand van het werkgebied hellingen bevinden die steiler zijn dan 15% moet de begrenzingsdraad op een vlakke ondergrond worden gelegd op een afstand van ongeveer 35 cm voor het begin van de helling.



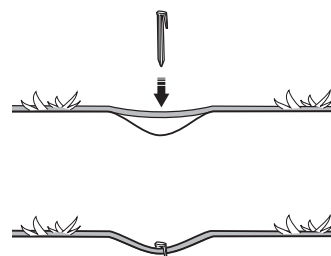
3012-1122

INSTALLATIE

De begrenzingsdraad leggen

Als u van plan bent de begrenzingsdraad met krammen vast te zetten:

- Maai het gras op de plek waar u de draad gaat leggen heel kort met een gewone grasmaaier of trimmer. U kunt de draad dan dicht bij de grond leggen, waardoor de kans kleiner wordt dat de robotmaaier de draad doorsnijdt of de isolatie van de draad beschadigt.
- Leg de begrenzingsdraad vlak bij de grond en met de krammen. De kabel moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid.
- Gebruik een hamer om de krammen in de grond te tikken. Wees voorzichtig bij het inslaan van de krammen en zorg dat de draad niet te strak komt te staan. Vermijd scherpe bochten in de draad.



3018-085

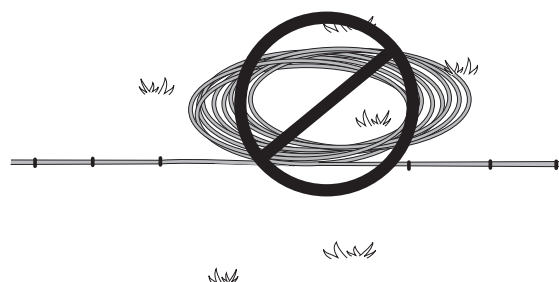
Als u de begrenzingsdraad gaat ingraven:

- Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm en maximaal 20 cm onder de grond legt. De kabel kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade.

Gebruik de bijgeleverde meetlat als hulpmiddel bij het leggen van de begrenzingsdraad. Zo kunt u eenvoudig de juiste afstand aanhouden tussen de begrenzingsdraad en de grens/het obstakel. De meetlat wordt van de doos gescheurd.

BELANGRIJKE INFORMATIE

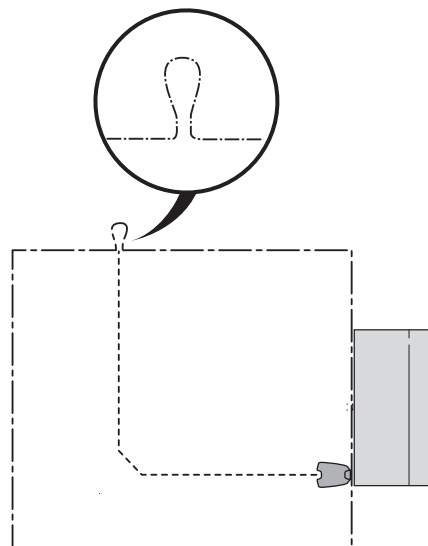
Leg extra draad niet opgerold buiten de begrenzingsdraad. Dit kan de werking van de robotmaaier verstoren.



3012-281

Lus voor het aansluiten van de begeleidingsdraad

Om het aansluiten van de begeleidingsdraad op de begrenzingsdraad te vergemakkelijken, is het een goed idee om op het punt waar de begeleidingsdraad later wordt aangesloten een lus te maken met behulp van een extra stuk begrenzingsdraad van ongeveer 20 cm. Bepaal voordat u begint met het uitleggen van de begrenzingsdraad waar u de begeleidingsdraad wilt plaatsen. Zie 3.6 *Begeleidingsdraad installeren* pagina 28.



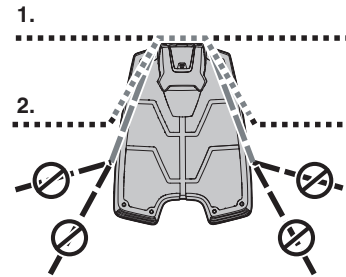
3023-007

INSTALLATIE

De begrenzingsdraad richting het laadstation leggen

Op het traject naar het laadstation kan de begrenzingsdraad volledig buiten het laadstation worden gelegd (zie optie 1 op de afbeelding). Als het noodzakelijk is om het laadstation gedeeltelijk buiten het werkgebied te plaatsen, is het ook mogelijk om de draad onder de laadplaat van het laadstation te leggen (zie optie 2 op de afbeelding).

Voorkom echter dat het grootste deel van het laadstation buiten het werkgebied wordt geplaatst, omdat dit het voor de robotmaaier lastig maakt om het laadstation te vinden (zie afbeelding).

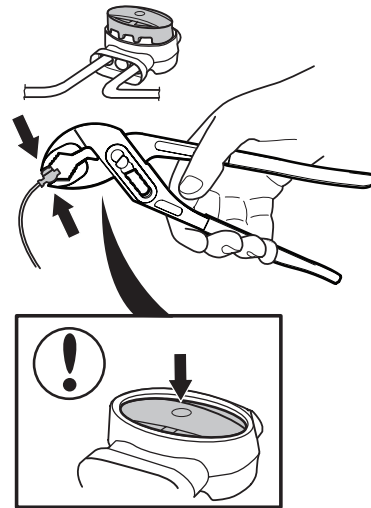


3012-1065

De begrenzingsdraad splitsen

Gebruik een originele koppeling wanneer de begrenzingsdraad niet lang genoeg is en moet worden gelast. Die is waterbestendig en garandeert een betrouwbare elektrische aansluiting.

Steek beide kabeluiteinden in de koppeling. Verzeker u ervan dat de draden volledig in de koppeling zijn gestoken door te controleren of de uiteinden zichtbaar zijn door het transparante deel aan de andere zijde van de koppeling. Duw de knop boven op de connector vervolgens helemaal in. Druk met een tang de knop op de connector volledig in.



3018-055

BELANGRIJKE INFORMATIE

Een tweaderige kabel of een kroonsteen-tje geïsoleerd met isolatietape levert geen adequate lassen op. Het vocht in de grond zorgt ervoor dat de draden gaan oxideren, waardoor het circuit na een tijdje wordt onderbroken.

INSTALLATIE

3.5 De begrenzingsdraad aansluiten

De begrenzingsdraad aansluiten op het laadstation:

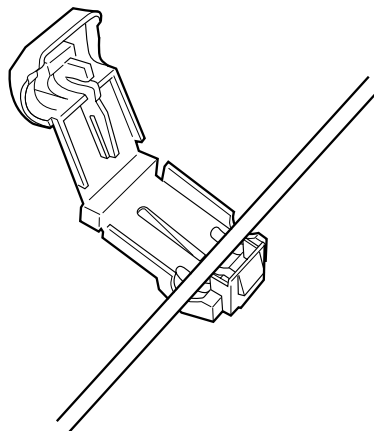
BELANGRIJKE INFORMATIE

De begrenzingsdraad mag zichzelf niet kruisen wanneer deze wordt aangesloten op het laadstation. Sluit het rechteruiteinde van de draad aan op de pen rechts op het laadstation en het linkeruiteinde op de pen links.

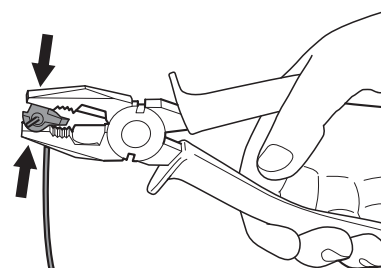
1. Steek de uiteinden van de kabel in de connector:
 - Open de connector.
 - Plaats de draad in de uitsparing in de connector.
2. Druk de connectoren samen met een tang. Druk totdat u een klik hoort.
3. Knip overtollige begrenzingsdraad weg. Knip op 1-2 cm boven de connectoren af.
4. Kantel de beschermkap van het laadstation naar voren en steek de draadeinden in de relevante kanalen aan de achterkant van het laadstation. Druk de connector op de contactpen, met de markeringen AL (links) en AR (rechts) op het laadstation.
5. Markeer de draden met de bijgeleverde draadmarkeringen. Dat maakt het eenvoudiger om de draden later opnieuw aan te sluiten, bijvoorbeeld nadat het laadstation tijdens de winter binnen is opgeslagen.

BELANGRIJKE INFORMATIE

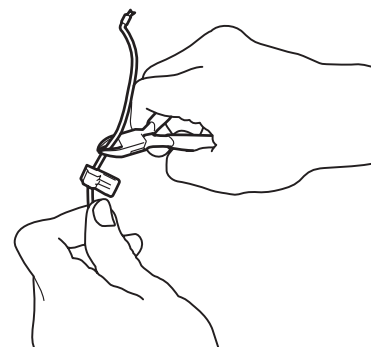
De rechterconnector moet zijn aangesloten op de aansluitpen rechts op het laadstation en het linkerdraaduiteinde moet zijn aangesloten op de linkerconnector.



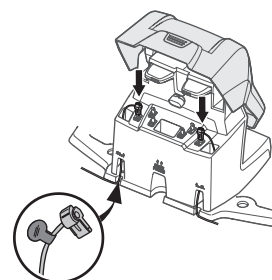
3012-284



3012-264



3012-265



3012-1091

INSTALLATIE

3.6 Begeleidingsdraad installeren

De begeleidingsdraad is een draad die vanaf het laadstation wordt gelegd, bijvoorbeeld richting een verre uithoek van het werkgebied of door een nauwe doorgang en vervolgens aangesloten op de begrenzingsdraad. Voor de begrenzing- en begeleidingsdraden wordt dezelfde draad gebruikt.

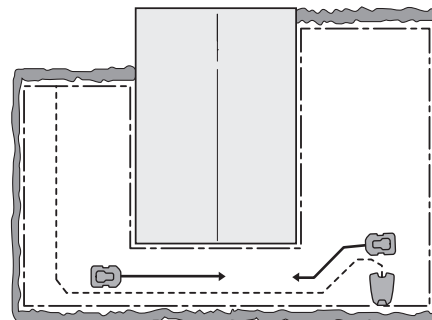
De begeleidingsdraad wordt door de robotmaaier gebruikt om de weg naar het laadstation te vinden, maar dient ook om de robotmaaier naar moeilijk te bereiken delen van de tuin te leiden.

De Automower® 450X heeft maximaal drie begeleidingsdraden en de Automower® 430X maximaal twee. De Automower® 420 heeft slechts één begeleidingsdraad.

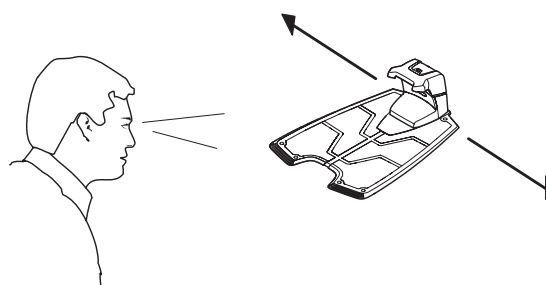
Laat de robotmaaier op diverse afstanden vanaf de begeleidingsdraad werken om de kans op spoorvorming te beperken. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier dan gebruikt, wordt de corridor genoemd. Hoe groter de ingestelde doorrijbreedte voor de corridor is, hoe kleiner de kans op spoorvorming is. Zorg daarom bij het installeren voor zo veel mogelijk vrije ruimte langs de begeleidingsdraad.

De robotmaaier loopt altijd links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation. Het gazongebied bevindt zich dan links van de begeleidingsdraad. Zorg daarom bij het installeren voor zo veel mogelijk vrije ruimte links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation. Het is niet toegestaan om de begeleidingsdraad op een afstand van minder dan 30 cm vanaf de begrenzingsdraad te leggen.

De begeleidingsdraad kan net als de begrenzingsdraad met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.



3023-008



3012-1100

BELANGRIJKE INFORMATIE

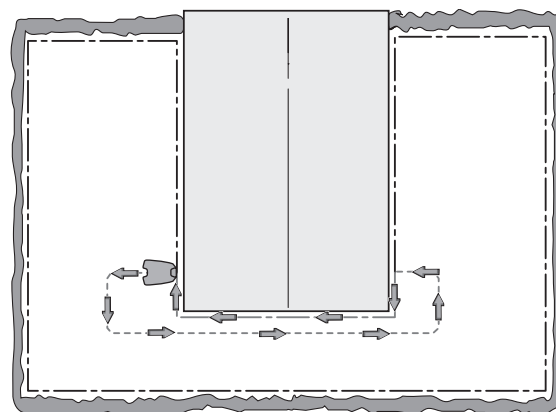
Zorg voor zo veel mogelijk vrije ruimte links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation.

INSTALLATIE

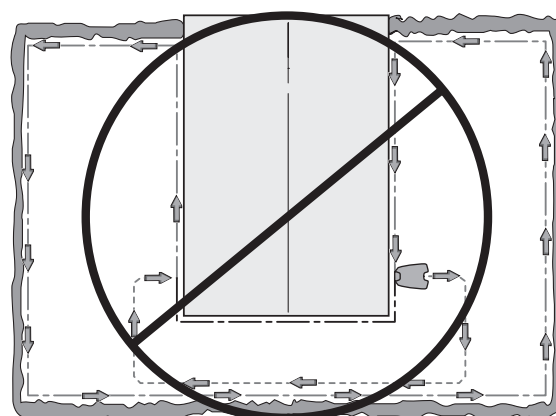
De begeleidingsdraad leggen en aansluiten

1. Het is belangrijk om na te denken over de lengte van de begeleidingslus voordat u begint met het leggen en aansluiten van de begeleidingsdraad. Dit geldt met name bij grote of complexe installaties. Als de begeleidingslus langer dan 400 meter is, kan het voor de robotmaaier lastig zijn om de begeleidingsdraad te volgen.

De begeleidingsdraad wordt samen met het deel van de begrenzingslus dat de retour naar het laadstation vormt, de begeleidingslus genoemd. Het signaal in de begeleidingslus gaat altijd naar links op het punt waar de begeleidingsdraad op de begrenzingsdraad is aangesloten. De twee afbeeldingen laten zien wat onder een begeleidingslus wordt verstaan. De afbeeldingen laten ook goed zien dat de lengte van een begeleidingslus in een werkgebied kan variëren op basis van de locatie van het laadstation.

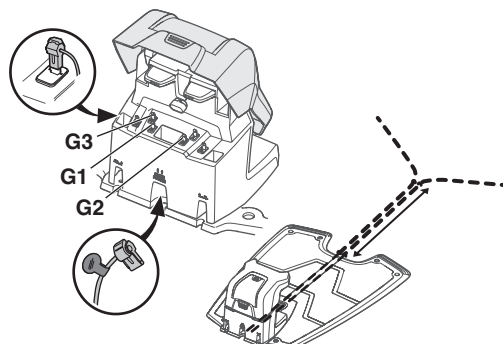


3023-009

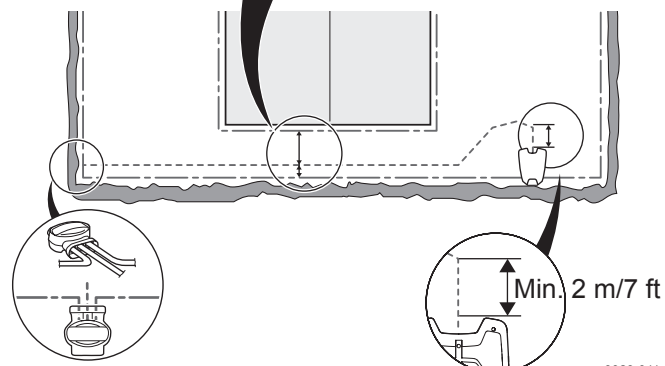
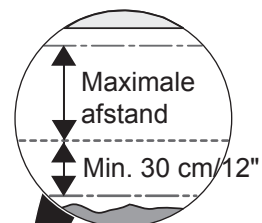


3023-010

2. Kantel de bovenklep op het laadstation naar voren en steek de begeleidingsdraad door het kanaal dat naar de aansluiting voor de begeleidingsdraad gaat.
3. Bevestig een connector op de begeleidingsdraad, op dezelfde wijze als bij de begrenzingsdraad in 3.5 *De begrenzingsdraad aansluiten*. Sluit deze aan op de aansluitpen, gemarkeerd met G1, op het laadstation. Gebruik bij een installatie waarbij meerdere begeleidingsdraden worden aangesloten G2 en G3 (Automower® 430X en Automower® 450X).
4. Markeer de draden met draadmarkeringen. Dat maakt het eenvoudiger om de draden later opnieuw aan te sluiten, bijvoorbeeld nadat het laadstation tijdens de winter binnen is opgeslagen.
5. Leid de draad recht onder de laadplaat door en vervolgens minstens 2 meter in een rechte lijn vanaf de voorste rand van de plaat.



3012-1123

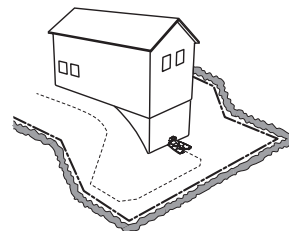


3023-011

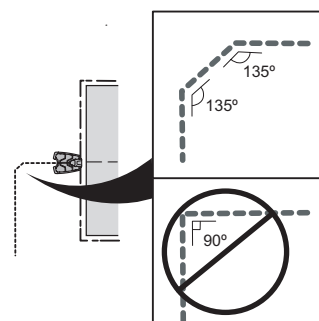
Dutch - 29

INSTALLATIE

Wanneer de begeleidingsdraad op een steile helling wordt geïnstalleerd, is het beter om deze onder een hoek op de helling te leggen. Dat maakt het voor de robotmaaier eenvoudiger om de begeleidingsdraad op de helling te volgen.

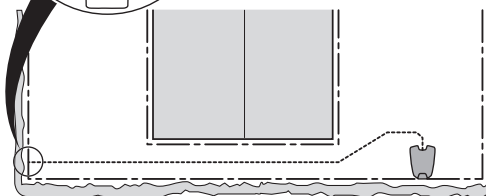
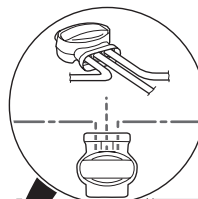


Leg de draad niet in scherpe bochten. Hierdoor kan het voor de robotmaaier lastig worden om de begeleidingsdraad te volgen.



6. Leid de begeleidingsdraad naar het punt op de begrenzingsdraad waar de begeleidingsdraad moet worden aangesloten.

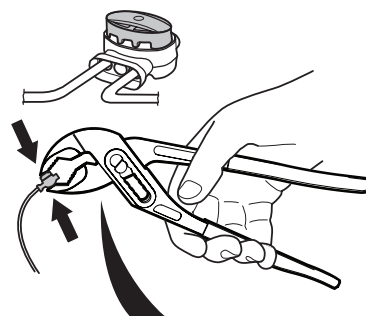
Til de begrenzingsdraad op. Knip de begrenzingsdraad door met bijvoorbeeld een draadtang. De begeleidingsdraad aansluiten is eenvoudiger als er een lus wordt gemaakt op de begrenzingsdraad, zoals hierboven beschreven, zie *Lus voor het aansluiten van de begeleidingsdraad op pagina 25*.



3012-560

7. Sluit de begeleidingsdraad met behulp van een koppeling aan op de begrenzingsdraad:

Steek de begrenzingsdraad in elk van de openingen in de koppeling. Steek de begeleidingsdraad in de middelste opening in de koppeling. Verzekert u ervan dat de draden volledig in de koppeling zijn gestoken door te controleren of de uiteinden zichtbaar zijn door het transparante deel aan de andere zijde van de koppeling.



Druk met een tang de knop op de connector volledig in.

Het maakt niet uit welke openingen worden gebruikt voor het aansluiten van elke draad.

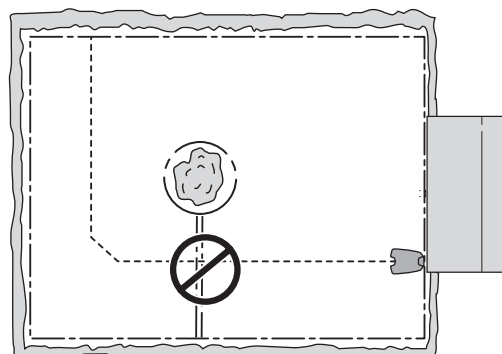
3023-015

3018-055

8. Zet de connector met krammen vast in het gazon of graaf de connector in.

BELANGRIJKE INFORMATIE

De begeleidingsdraad mag de begrenzingsdraad niet kruisen, bijvoorbeeld een begrenzingsdraad die naar een eiland loopt.



3023-016

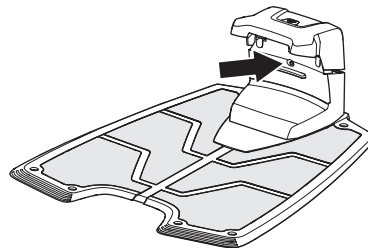
INSTALLATIE

3.7 De installatie controleren

Controleer het lussignaal door te kijken naar het indicatielampje in het laadstation.

- Constant groen licht = goede signalen.
- Knipperend groen licht = lussysteem is uitgeschakeld en de robotmaaier bevindt zich in de ECO-modus, zie *6.9 Instellingen op pagina 61*.
- Knipperend blauw licht = onderbreking in de begrenzingslus, geen signaal.
- Rood knipperlicht = onderbreking in de antenneplaat van het laadstation. De storing moet worden verholpen door een erkende dealer.
- Constant blauw licht = zwak signaal. Dit kan komen doordat de begrenzingslus te lang is of doordat de draad beschadigd is. Als de robotmaaier nog werkt, is er geen probleem.
- Constant rood licht = defect in een printplaat in het laadstation. De storing moet worden verholpen door een erkende dealer.

Als er iets anders dan een constant groen brandend of knipperend lampje zichtbaar is, zie hoofdstuk 9.3 *Indicatielampje in laadstation pagina 84*.



3012-1066

INSTALLATIE

3.8 Ingebruikname en kalibratie

Voordat de robotmaaier in gebruik wordt genomen, moet er via het menu van de robotmaaier een opstartprocedure worden uitgevoerd. Er wordt ook een automatische kalibratie van het begeleidingssignaal uitgevoerd.

1. Open de klep van het bedieningspaneel door op de **STOP**-knop te drukken.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Wanneer de robotmaaier voor het eerst wordt gebruikt, wordt een opstartprocedure gestart. De volgende gegevens moeten worden ingevoerd:

- Taal
- Land
- Datum
- Tijd
- Viercijferige PIN-code. Alle combinaties behalve 0000 zijn toegestaan.

Plaats de robotmaaier in het laadstation en druk op **START**.

De robotmaaier begint nu met het kalibreren van de maaihoogteafstelling. Wanneer dit is voltooid, zijn de begeleidingsdraden gekalibreerd. Druk op **START** en sluit de klep. De robotmaaier zal hierbij achterwaarts het laadstation verlaten en vervolgens voor het laadstation een kalibratieprocedure uitvoeren. Wanneer deze procedure is voltooid, kan het maaien beginnen.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik Memo op pagina 2 om de pin-code te noteren.

3.9 Het dokken in het laadstation testen

Controleer voordat u de robotmaaier gebruikt of deze de begeleidingsdraad helemaal kan volgen tot aan het laadstation en zonder problemen in het laadstation kan dokken.

De testfunctie van de rotormaaier is te vinden in het menu *Installatie > Vind laadstations > Begeleiding > Meer > Test begeleiding X*. Voor meer informatie, zie *Meer > Test op pagina 58*.

Als er meer dan één begeleidingsdraad wordt geïnstalleerd, dan moet de test worden uitgevoerd voor alle begeleidingsdraden.

Als er geen begeleidingsdraad wordt geïnstalleerd, dan moet de test worden uitgevoerd op de begrenzingsdraad, zowel rechtsom als linksom.

Het geleidingssysteem moet eerst zijn gekalibreerd om bovenstaande test met succes te kunnen uitvoeren, zie *3.8 Ingebruikname en kalibratie op pagina 32*.



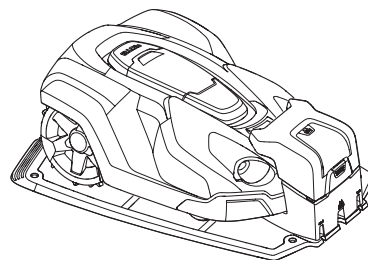
GEBRUIK

4 Gebruik

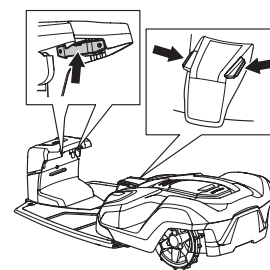
4.1 Een ontladen accu opladen

Wanneer de Husqvarna-robotmaaier nieuw is of langere tijd is opgeslagen, zal de accu leeg zijn en moet deze voor gebruik worden geladen.

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.
2. Parkeer de robotmaaier in het laadstation. Open de klep en schuif de robotmaaier zo ver mogelijk naar binnen om te zorgen voor een goed contact tussen de robotmaaier en het laadstation.
3. Op het display wordt aangegeven dat de accu wordt opgeladen.



3012-1046



3012-1070



WAARSCHUWING

Lees de veiligheidsvoorschriften door voordat u de robotmaaier start.



1001-003



WAARSCHUWING

Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de kap wanneer de motor draait.



3012-663



WAARSCHUWING

Gebruik de robotmaaier nooit als er personen – vooral kinderen – of huisdieren in de onmiddellijke nabijheid van de machine zijn.



GEBRUIK

4.2 De timer gebruiken

Voor het beste maieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Gebruik de timerfunctie (zie 6.3 *Timer op pagina 43.*) om een platgetrapt gazon te voorkomen en de maximale levensduur van de robotmaaier te waarborgen. Bij het instellen van de timer mag u ervan uitgaan dat de robotmaaier ongeveer het volgende maait:

	Automower®		
	420	430X	450X
m ² per uur en dag	90	135	210

Als uw tuin bijvoorbeeld 1200 m² gras heeft, werkt de maaier gemiddeld

	Automower®		
	420	430X	450X
Uren per dag	13	9	6

De tijden zijn bij benadering en hangen onder meer af van de kwaliteit van het gras, de scherpte van de messen en de leeftijd van de accu.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik de timer om niet te laten maaien op tijdstippen dat er vaak kinderen, huisdieren of andere elementen op het gazon aanwezig zijn die door de draaiende messen beschadigd kunnen raken.

Op basis van de fabrieksinstelling zal de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken.

Als de omvang van het werkgebied dit toelaat, kan de kwaliteit van het gras verder worden verbeterd door dit om de andere dag te maaien in plaats van dagelijks enkele uren. Bovendien heeft het gras baat bij een rustperiode van ten minste drie opeenvolgende dagen per maand.

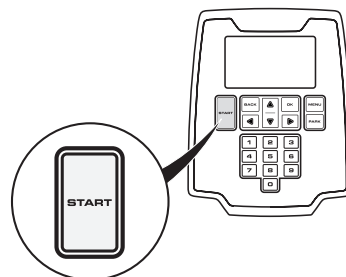
De maximale capaciteit wordt verkregen wanneer de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week mag werken.

	Automower®		
	420	430X	450X
Maximumcapaciteit, m ²	2200	3200	5000

GEBRUIK

4.3 Start

1. Open de klep van het bedieningspaneel door op de **STOP**-knop te drukken.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.
3. Voer de PIN-code in.
4. Druk op de startknop.
5. Selecteer de gewenste bedieningsmodus, zie 5.1 *Bedieningsmodus Start op pagina 38*.
6. Sluit de klep binnen 10 seconden.



3012-1204

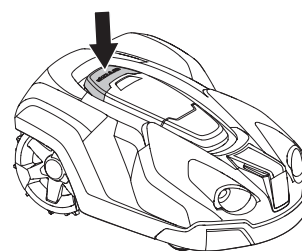
Als de robotmaaier in het laadstation is geparkeerd, verlaat hij het laadstation alleen wanneer de accu volledig is geladen en wanneer de timer zodanig is ingesteld dat de maaier kan werken.

Voordat de maaischijf start, klinken er 5 waarschuwingspiepjes gedurende 2 seconden.

4.4 Stop

1. Druk op de **STOP**-knop.

De robotmaaier stopt, de maaimotor stopt en de klep van het bedieningspaneel gaat open.

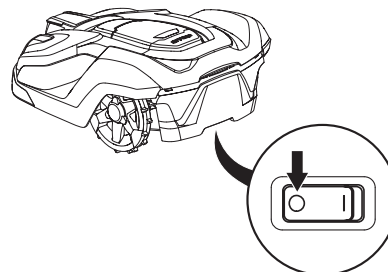


3012-1044

4.5 Uitschakelen

1. Druk op de **STOP**-knop.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.

Schakel de robotmaaier altijd uit met de hoofdschakelaar als de maaier moet worden onderhouden of buiten het werkgebied moet worden gebracht.



3012-1060

4.6 Maaihoogte afstellen

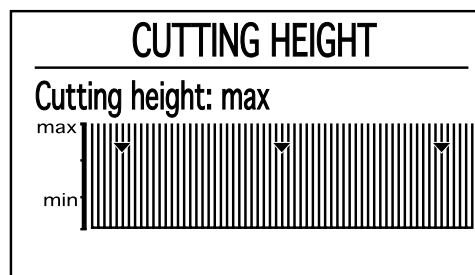
De maaihoogte kan worden ingesteld van MIN (2 cm) tot MAX (6 cm) in negen stappen.

In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

Als het gras lang is, kunt u de maaier het beste op de maximale maaihoogte laten beginnen. Zodra het gras korter is, kan de maaihoogte geleidelijk lager worden ingesteld.

De maaihoogte aanpassen:

1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen en de afdekking te openen.
2. Druk op de **MENU**-knop voor toegang tot het hoofdmenu.
3. Verplaats de cursor met behulp van de pijltoetsen om *Maaihoogte* te selecteren.
 - Druk op de pijltoets omhoog om de maaihoogte te verhogen.
 - Druk op de pijltoets omlaag om de maaihoogte te verlagen.
4. Druk op **OK**.



3012-1237

BELANGRIJKE INFORMATIE

In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

5 Bedieningspaneel

Alle commando's en instellingen voor de robotmaaier gebeuren via het bedieningspaneel. Alle functies zijn toegankelijk via een aantal menu's.

Het bedieningspaneel bestaat uit een display en een toetsenbord. Alle informatie wordt op het display weergegeven en alles wordt met de knoppen ingevoerd.

Wanneer de STOP-knop is ingedrukt en de klep is geopend, wordt de startpagina weergegeven met de volgende informatie:

- Bedieningsinformatie, bijv. *MAAIEN*, *GEPARKEERD* of *TIMER*. Als de stopknop wordt ingedrukt terwijl de robotmaaier bezig is, wordt de bedieningsmodus getoond die actief was voordat de robotmaaier werd stopgezet, bijv. *MAAIEN* of *ZOEKEN*. De tekst *GEREED* wordt weergegeven als de robotmaaier zich niet in een specifieke bedieningsmodus bevindt, bijv. als de hoofdschakelaar net is ingeschakeld.
- De datum en klok tonen de huidige tijd.
- **Automower® 430X en Automower® 450X.** Het satellietstelsel wordt weergegeven wanneer de GPS-geassisteerde navigatie is ingeschakeld. Symbool (A) wordt weergegeven wanneer de robotmaaier verbinding heeft gemaakt met een voldoende aantal GPS-satellieten. Symbool (B) wordt weergegeven als de robotmaaier geen verbinding heeft met een voldoende aantal satellieten. Symbool (A) knippert gedurende de eerste dagen dat de robotmaaier werkt, omdat dan GPS-informatie over de installatie wordt verzameld.
- Het ECO-symbool wordt weergegeven als de robotmaaier in de ECO-modus is gezet.
- Het zwarte kloksymbool (C) wordt weergegeven wanneer de robotmaaier niet mag maaien vanwege een instelling van de timer. Als de robotmaaier niet mag maaien vanwege de *Weertimer*, wordt symbool (D) weergegeven. Als de bedieningsmodus *Negeer timer* is geselecteerd, wordt symbool (E) weergegeven.
- De accustatus geeft de resterende lading van de accu aan. Als de robotmaaier wordt opgeladen, wordt een bliksemschicht weergegeven boven het accusymbool (F). Als de robotmaaier in het laadstation staat maar niet wordt opgeladen, wordt (G) weergegeven.
- De instelling voor de hoogtaafstelling wordt weergegeven als een schaal/numerieke waarde.
- Het getoonde aantal bedrijfsuren is het aantal uur dat de robotmaaier in bedrijf is geweest sinds de productiedatum. De tijd die de robotmaaier heeft gemaaid of heeft gezocht naar het laadstation wordt ook als rijtijd geteld.
- Als de functie Profielen wordt gebruikt, wordt de naam van het actieve profiel weergegeven. Een asterisk naast de naam geeft aan dat het profiel wijzigingen bevat die niet zijn opgeslagen.



3012-1094



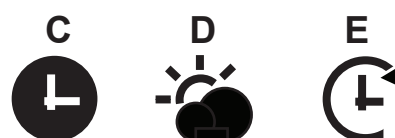
3012-1260



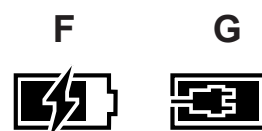
3012-570



3012-1379



3012-1266



3012-569

BEDIENINGSPANEEL

- Wanneer Automower® Connect is geactiveerd (standaard op Automower 450X, accessoire voor 420 en 430X), worden de pictogrammen hiervoor weergegeven op de startpagina van de maaier. De signaalsterkte van de GPRS-ontvangst wordt weergegeven door middel van verticale balkjes (H). Een X naast de balkjes (J) geeft aan dat er een probleem is opgetreden met de internetverbinding. Het SIM-pictogram (K) geeft aan dat er een probleem is met de SIM-kaart of de module.



3012-1439

Het toetsenbord bestaat uit zes groepen knoppen:

- De **START**-knop wordt gebruikt om de robotmaaier te activeren. Dit is gewoonlijk de laatste knop die wordt ingedrukt voordat de klep van het display wordt gesloten.
- De **Back**- en **OK**-knoppen dienen om in het menu te navigeren. De **OK**-knop wordt ook gebruikt om instellingen in het menu te bevestigen.
- De pijltoetsen worden gebruikt om in het menu te navigeren, maar dienen ook om selecties te maken in bepaalde instelmogelijkheden.
- De **MENU**-knop wordt gebruikt om naar het hoofdmenu te gaan.
- De **PARK**-knop wordt gebruikt om de robotmaaier naar het laadstation te sturen.
- De cijfers worden gebruikt om instellingen in te voeren, bijvoorbeeld de PIN-code, de tijd of de uitrijrichting. Ze kunnen ook worden gebruikt voor het invoeren van een reeks cijfers voor snelkoppelingen naar de diverse menu's, zie 6.1 Hoofdmenu op pagina 41.



3012-1094

5.1 Bedieningsmodus Start

Wanneer de **START**-knop is ingedrukt, kunnen de volgende bedieningsmodi worden geselecteerd.

Hoofdgebied

De standaard, automatische bedieningsmodus waarbij de robotmaaier steeds afwisselend maait en wordt opgeladen.

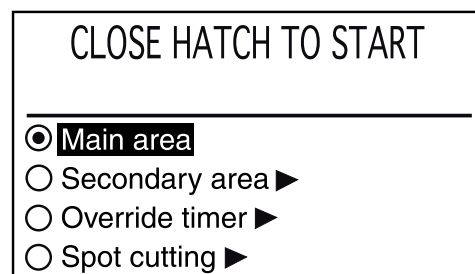
Bijgebied

De bedieningsmodus *Bijgebied* wordt gebruikt voor het maaien van bijgebieden van waaruit de robotmaaier niet automatisch terug kan rijden naar het laadstation. Zie pagina 20 voor meer informatie over bijgebieden

Wanneer een Bijgebied wordt geselecteerd, hebt u drie opties:

- *Maaien tot de accu leeg is*
Deze optie is geschikt voor een groot bijgebied dat meer 90 minuten vergt om te worden gemaaid.
- *90 minuten maaien*
Deze optie is geschikt om onnodig maaien en geplet gras te voorkomen in een klein tot middelgroot bijgebied.
- *30 minuten maaien*
Deze optie is geschikt om onnodig maaien en geplet gras te voorkomen in een klein bijgebied.

Dutch - 38



3012-1263



BEDIENINGSPANEEL

Als de robotmaaier wordt opgeladen in de *Bijgebied*-modus, wordt de maaier volledig geladen en rijdt hij vervolgens 50 cm uit het laadstation en stopt. Dit geeft aan dat hij volledig is opgeladen en gereed is om te maaien.

Als het hoofdgebied moet worden gemaaid na het laden, schakelt u de bedieningsmodus eerst naar *Hoofdgebied* alvorens de robotmaaier in het laadstation te plaatsen.

Negeer timer

Alle timerinstellingen kunnen tijdelijk worden genegeerd door *Negeer timer* te selecteren. Het is mogelijk om de timer gedurende 24 uur of 3 dagen te onderdrukken.

Intens maaien

Intens maaien betekent dat de robotmaaier in een spiraalvormig patroon rijdt om het gras te maaien in het gebied waar de maaier werd gestart. Wanneer dit voltooid is, gaat de maaier automatisch naar de bedieningsmodus *Hoofdgebied* of *Bijgebied*.

Dit is een nuttige functie om snel het gazon te maaien in een gebied dat minder vaak is gemaaid dan andere gebieden in de tuin.

De functie *Intens maaien* kan worden geactiveerd met de START-knop. U kunt instellen hoe de robotmaaier na afloop van het maaien moet werken door *Pijl rechts* in te drukken en vervolgens *Hoofdgebied* of *Bijgebied* te selecteren.

5.2 Bedieningsmodus Parkeren

Wanneer de **PARK**-knop is ingedrukt, kunnen de volgende bedieningsmodi worden geselecteerd.

Geparkeerd tot nader order

De robotmaaier blijft in het laadstation totdat een andere bedieningsmodus wordt geselecteerd via de **START**-knop.

Start weer over 3 uur

De robotmaaier blijft in het laadstation gedurende drie uur en keert daarna automatisch terug naar de normale bedieningsmodus. Deze bedieningsmodus is geschikt als de bediening moet worden onderbroken, bijv. voor tijdelijke besproeiing of spelen op het gazon.

Start op volgende timer

De robotmaaier blijft in het laadstation tot de volgende timerinstelling de maaier toestaat om te maaien. Deze bedieningsmodus kan worden gebruikt om een reeds gestarte maaicyclus te annuleren en de robotmaaier tot de volgende dag in het laadstation te laten staan.

<p>CLOSE HATCH TO PARK in charging station</p> <hr/> <p><input checked="" type="radio"/> Park until further notice</p> <p><input type="radio"/> Start again in 3 hours</p> <p><input type="radio"/> Start with next timer Fri 00:00</p>

3012-1223





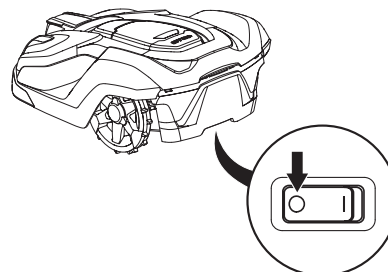
BEDIENINGSPANEEL

5.3 Hoofdschakelaar

Zet de hoofdschakelaar in stand *1* om de robotmaaier te starten.

Zet de hoofdschakelaar in stand *0* als de robotmaaier niet in gebruik is of als er werkzaamheden aan de maaischijf worden uitgevoerd.

Als de hoofdschakelaar in stand *0* staat, kunnen de motoren van de robotmaaier niet starten.



3012-1060

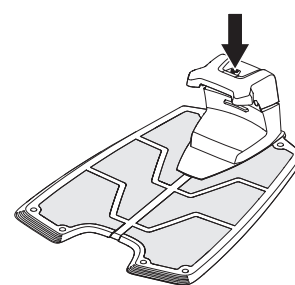
5.4 De PARK-knop van het laadstation

Automower® 430X en Automower® 450X.

De PARK-knop op het laadstation dient om de robotmaaier terug te roepen naar het laadstation. De PARK-knop op het toetsenbord in de robotmaaier heeft dezelfde functie. De PARK-knop op het laadstation is bijvoorbeeld handig als de robotmaaier in een groot werkgebied actief is en het laadstation beter toegankelijk is.

Wanneer de PARK-knop is ingedrukt, zal er een led in de knop constant branden. De led gaat uit zodra de robotmaaier in het laadstation is geparkeerd.

De robotmaaier blijft in het laadstation geparkeerd totdat de **START**-knop op het toetsenbord van de robotmaaier is ingedrukt.



3012-1215



MENUFUNCTIES

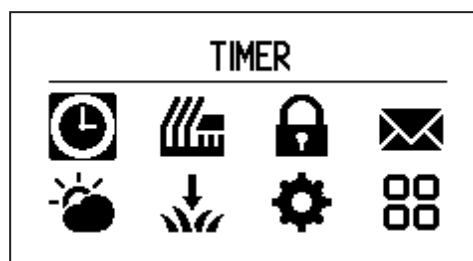
6 Menufuncties

6.1 Hoofdmenu

Het hoofdmenu bestaat uit de volgende opties:

- *Timer*
- *Maaihoogte*
- *Veiligheid*
- *Meldingen*
- *Weertimer*
- *Installatie*
- *Instellingen*
- *Accessoires*

Elke optie heeft een aantal submenu's. Alle functies voor de instellingen van de robotmaaier zijn via deze submenu's toegankelijk.



3012-1440

Bladeren door menu's

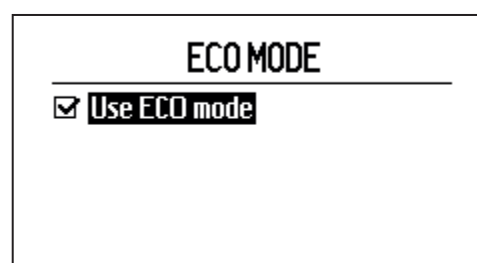
Gebruik de pijltoetsen om door het hoofdmenu en de submenu's te bladeren. Voer waarden en tijden in via de numerieke toetsen en bevestig elke selectie met **OK**. Druk op **BACK** om een stap terug te gaan of druk op **MENU** om direct naar het hoofdmenu te gaan.



3012-1094

Submenu's

Sommige submenu's bevatten een vakje dat kan worden geselecteerd. Dit dient om te selecteren welke optie(s) wordt/worden geselecteerd of om aan te geven of een functie is ingeschakeld/uitgeschakeld. Plaats of verwijder het vinkje in het vakje door te drukken op **OK**.




3012-1407

MENUFUNCTIES

6.2 Menustructuur

De volgende tabel geeft een beknopt overzicht van de beschikbare menuopties in het hoofdmenu. Het volgende hoofdstuk bevat uitgebreidere informatie over de wijze waarop elke functie wordt gebruikt en welke instelmogelijkheden beschikbaar zijn.

Gebruik de pijltoetsen om door het menu te bladeren. Bevestig elke selectie met OK.

	<p><i>Timer</i></p> <p>Voor het beste maairesultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Daarom is het belangrijk om de rijtijd met de timerfunctie te beperken als het werkgebied kleiner is dan de werkcapaciteit van de robotmaaier. De timerfunctie is ook een ideaal hulpmiddel om te bepalen welke werkuren de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen.</p>
	<p><i>Maaihoogte</i></p> <p>De maaihoogte kan variëren van MIN (2 cm) tot MAX (6 cm). In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.</p>
	<p><i>Beveiliging</i></p> <p>Via dit menu kunt u instellingen met betrekking tot de beveiliging en de verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation wijzigen. Er zijn drie veiligheidsniveaus waaruit u kunt kiezen, maar het is ook mogelijk om een eigen combinatie van beveiligingsfuncties te definiëren.</p>
	<p><i>Meldingen</i></p> <p>Via deze functie kunnen opgeslagen fouten en infomeldingen worden uitgelezen. Voor de meest voorkomende foutmeldingen zijn er tips en adviezen beschikbaar waarmee u de fout kunt verhelpen, zie 9.1 Foutmeldingen op pagina 80.</p>
	<p><i>Weertimer</i></p> <p>Via deze functie kan de robotmaaier zijn maaitijden automatisch aanpassen aan de snelheid waarmee het gras groeit. Wanneer het weer bevorderlijk is voor het groeien van het gras maait de robotmaaier vaker en wanneer het gras minder snel groeit, zal de robotmaaier automatisch minder tijd aan het gazon besteden.</p>
	<p><i>Installatie</i></p> <p>Deze menufunctie dient om de robotmaaier naar afgelegen delen van het werkgebied te leiden en in te stellen hoe de robotmaaier het laadstation moet zoeken. De fabrieksinstellingen kunnen worden aangehouden voor veel maaigebieden, bijv. om de robotmaaier de verschillende zoekmethodes en de onderliggende instellingen te laten combineren.</p>
	<p><i>Instellingen</i></p> <p>Via deze functie kunt u wijzigingen aanbrengen in de algemene instellingen van de robotmaaier, zoals de datum en tijd.</p>
	<p><i>Accessoires</i></p> <p>Instellingen voor accessoires die zijn aangebracht op de maaier kunnen in dit menu worden ingevoerd. Neem contact op met uw plaatselijke dealer voor meer informatie over de accessoires die beschikbaar zijn voor uw robotmaaier.</p>

MENUFUNCTIES

6.3 Timer



Voor het beste maieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Daarom is het belangrijk om de rijtijd via de timerfunctie te beperken als het werkgebied kleiner is dan de werkcapaciteit van de robotmaaier. Als de robotmaaier te veel mag maaien kan het gazon er erg plat uitzien. Bovendien zal de robotmaaier dan onnodig slijten.

De timerfunctie is ook een ideaal hulpmiddel om te bepalen welke werkuren de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen.

Optimale prestaties worden verkregen wanneer de timer wordt uitgeschakeld en de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week mag maaien. Werkuren en -dagen worden grafisch weergegeven op het display van de robotmaaier. Actief maaien per dag wordt aangegeven met een zwarte balk. De rest van de tijd staat de robotmaaier in het laadstation.

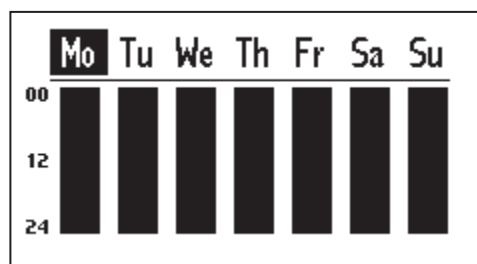
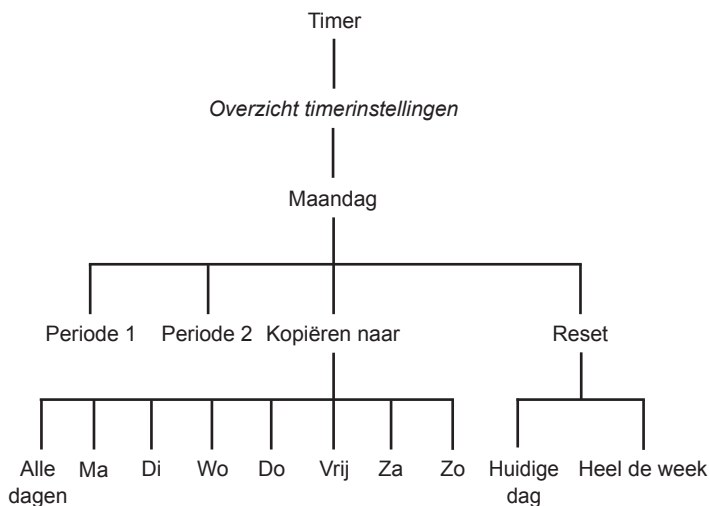
Op basis van de fabrieksinstelling is de timer uitgeschakeld en zal de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken. Een geschikte instelling voor een maaigebied is gewoonlijk een instelling die overeenkomt met de maximale prestaties van de robotmaaier, bijv.

	Automower®		
	420	430X	450X
Maximumcapaciteit, m ²	2200	3200	5000

Ga bij het instellen van de timer ervan uit dat de robotmaaier de vermelde hoeveelheid maait van het aantal vierkante meters per uur en dag gespecificeerd in de tabel *Werkcapaciteit zie 4.2 De timer gebruiken op pagina 34*.

Onderstaande tabellen stellen verschillende timerinstellingen voor, afhankelijk van de grootte van de tuin. De tabellen kunnen worden gebruikt tijdens het instellen van de bedrijfstijd. De tijden moeten worden gezien als een indicatie. Mogelijk moeten ze worden aangepast aan de tuin. Gebruik de tabellen op de volgende manier:

1. Selecteer het maaigebied dat het meeste lijkt op de tuin.
2. Selecteer een geschikt aantal werkdagen per week (7 dagen is mogelijk noodzakelijk voor bepaalde maaigebieden).
3. Werkuren per dag toont hoeveel uren de robotmaaier per dag kan werken tijdens het geselecteerde aantal werkdagen.
4. De voorgestelde interval is de interval die overeenkomt met het gewenste aantal werkuren per dag.



3012-1431

MENUFUNCTIES

Automower® 420			
Capaciteit werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag	Voorgesteld interval
500 m ²	5	7,5 uur	07:00 uur - 14:30 uur
	7	5,5 uur	07:00 uur - 12:30 uur
750 m ²	5	11,5 uur	07:00 uur - 18:30 uur
	7	8 uur	07:00 uur - 15:00 uur
1000 m ²	5	15,5 uur	07:00 uur - 22:30 uur
	7	11 uur	07:00 uur - 18:00 uur
1250 m ²	5	19 uur	04:00 uur - 23:00 uur
	7	13,5 uur	07:00 uur - 20:30 uur
1500 m ²	5	23 uur	00:00 uur - 23:00 uur
	7	16,5 uur	07:00 uur - 23:30 uur
1750 m ²	6	22,5 uur	00:00 uur - 22:30 uur
	7	19 uur	04:00 uur - 23:00 uur
2000 m ²	7	22 uur	00:00 uur - 22:00 uur
2200 m ²	7	24 uur	00:00 uur - 00:00 uur

Automower® 430X			
Capaciteit werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag	Voorgesteld interval
500 m ²	5	5,5 uur	07:00 uur - 12:30 uur
	7	4 uur	07:00 uur - 11:00 uur
750 m ²	5	8 uur	07:00 uur - 15:00 uur
	7	5,5 uur	07:00 uur - 12:30 uur
1000 m ²	5	10,5 uur	07:00 uur - 17:30 uur
	7	7,5 uur	07:00 uur - 14:30 uur
1250 m ²	5	13 uur	07:00 uur - 20:00 uur
	7	9,5 uur	07:00 uur - 16:30 uur
1500 m ²	5	16 uur	07:00 uur - 11:00 uur
	7	11,5 uur	07:00 uur - 18:30 uur
1750 m ²	5	18,5 uur	05:00 uur - 23:30 uur
	7	13 uur	07:00 uur - 20:00 uur
2000 m ²	5	21 uur	02:00 uur - 23:00 uur
	7	15 uur	07:00 uur - 22:00 uur
2250 m ²	5	23,5 uur	00:30 uur - 23:00 uur
	7	17 uur	07:00 uur - 00:00 uur
2500 m ²	6	22 uur	01:00 uur - 23:00 uur
	7	19 uur	04:00 uur - 23:00 uur
2750 m ²	6	24 uur	00:00 uur - 00:00 uur
	7	20,5 uur	03:00 uur - 23:30 uur
3000 m ²	7	22,5 uur	01:00 uur - 23:30 uur
3200 m ²	7	24 uur	00:00 uur - 00:00 uur

Automower® 450X			
Capaciteit werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag	Voorgesteld interval
500 m ²	5	3,5 uur	07:00 uur - 10:30 uur
	7	2,5 uur	07:00 uur - 9:30 uur
750 m ²	5	5,5 uur	07:00 uur - 12:30 uur
	7	4 uur	07:00 uur - 11:00 uur
1000 m ²	5	7 uur	07:00 uur - 14:00 uur
	7	5 uur	07:00 uur - 12:00 uur
1250 m ²	5	8,5 uur	07:00 uur - 15:30 uur
	7	6 uur	07:00 uur - 13:00 uur

MENUFUNCTIES

1500 m ²	5	10,5 uur	07:00 uur - 17:30 uur
	7	7,5 uur	07:00 uur - 14:30 uur
1750 m ²	5	12 uur	07:00 uur - 19:00 uur
	7	8,5 uur	07:00 uur - 15:30 uur
2000 m ²	5	13,5 uur	07:00 uur - 20:30 uur
	7	10 uur	07:00 uur - 17:00 uur
2250 m ²	5	15,5 uur	07:00 uur - 22:30 uur
	7	11 uur	07:00 uur - 18:00 uur
2500 m ²	5	17 uur	5:00 uur - 22:00 uur
	7	12 uur	07:00 uur - 19:00 uur
2750 m ²	5	18,5 uur	05:00 uur - 23:30 uur
	7	13,5 uur	07:00 uur - 20:30 uur
3000 m ²	5	20,5 uur	03:00 uur - 23:30 uur
	7	14,5 uur	07:00 uur - 21:30 uur
3250 m ²	5	22 uur	01:00 uur - 23:00 uur
	7	16 uur	07:00 uur - 23:00 uur
3500 m ²	5	24 uur	00:00 uur - 00:00 uur
	7	17 uur	6:00 uur - 23:00 uur
3750 m ²	6	21 uur	2:00 uur - 23:00 uur
	7	18 uur	5:00 uur - 23:00 uur
4000 m ²	6	22,5 uur	12:00 uur - 22:30 uur
	7	19,5 uur	4:00 uur - 23:30 uur
4250 m ²	6	24 uur	00:00 uur - 00:00 uur
	7	20,5 uur	3:00 uur - 23:30 uur
4750 m ²	7	23 uur	12:00 uur - 23:00 uur
5000 m ²	7	24 uur	00:00 uur - 00:00 uur

Dag wijzigen

Selecteer voor het wijzigen van de timerinstellingen eerst de te wijzigen dag op het scherm *Overzicht* met de pijl links en de pijl rechts gevolgd door OK.

Maximaal twee intervallen per dag kunnen worden gespecificeerd. Zorg ervoor dat het vakje naast Periode 1 is afgevinkt om een interval voor Periode 1 te specificeren. Plaats of verwijder het vinkje door te selecteren en op OK te drukken. Specificeer de gewenste tijden met behulp van het numerieke toetsenblok.

Als er twee intervallen zijn gewenst, vink dan eerst het vakje naast Periode 2 af en specificeer vervolgens de tijden zoals hierboven. Twee intervallen zijn nuttig wanneer het gazon op bepaalde tijden wordt gebruikt voor andere activiteiten, specificeer Periode 1 bijvoorbeeld: 00:00-15:00 uur en periode 2: 21:00-24:00. De maaimachine wordt vervolgens geparkeerd in het laadstation tussen 15:00 uur en 21:00 uur.

Om het maaien voor een hele dag uit te schakelen, moet het vinkje bij beide perioden worden verwijderd.

Kopiëren naar

Gebruik deze functie om de instellingen voor de huidige dag te kopiëren naar andere dagen.

Gebruik de pijltoetsen omhoog en omlaag om de cursor naar een andere dag te verplaatsen. De tijden zullen worden gekopieerd naar de dagen die met **OK** zijn gemarkeerd.

MONDAY

Period 1 : 10:00 - 15:00

Period 2 : --:--:--:--

3012-1432

COPY MONDAY TO

All days **Thursday**

Monday **Friday**

Tuesday **Saturday**

Wednesday **Sunday**

3012-1406

MENUFUNCTIES

Reset

Deze functie reset de timer naar de fabrieksinstelling, waarbij de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week mag werken.

Huidige dag

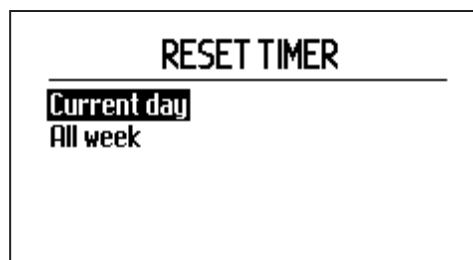
Hiermee wordt de geselecteerde dag in het tabsysteem gereset.

Op basis van de fabrieksinstelling mag de robotmaaier 24 uur per dag werken.

Heel de week

Hiermee worden alle dagen van de week gereset.

Op basis van de fabrieksinstelling mag de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken.



3012-1408

6.4 Maaihoogte

De maaihoogte kan worden ingesteld van MIN (2 cm) tot MAX (6 cm).

In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

Als het gras lang is, kunt u de maaier het beste op de maximale maaihoogte laten beginnen. De maaihoogte kan geleidelijk worden verlaagd, zodra het gras korter wordt.



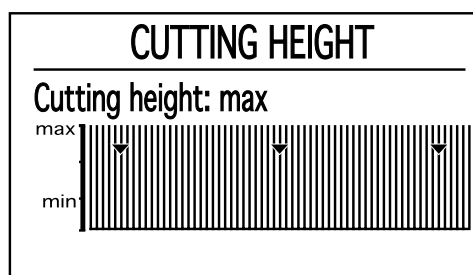
Maaihoogte
|
Maaihoogte

Om de maaihoogte te verhogen:

1. Gebruik de omhoogtoets om de gewenste hoogte te verhogen of specificeer direct een nummer met het toetsenbord.
2. Druk op **OK** om te bevestigen.

Om de maaihoogte te verlagen:

1. Gebruik de omlaagtoets om de gewenste hoogte te verlagen of specificeer direct een nummer met het toetsenbord.
2. Druk op **OK** om te bevestigen.



3012-1237

MENUFUNCTIES

6.5 Veiligheid

Via deze selectie kunnen instellingen worden verricht in verband met beveiliging en de verbinding tussen de maaier en het laadstation.



Veiligheidsniveau

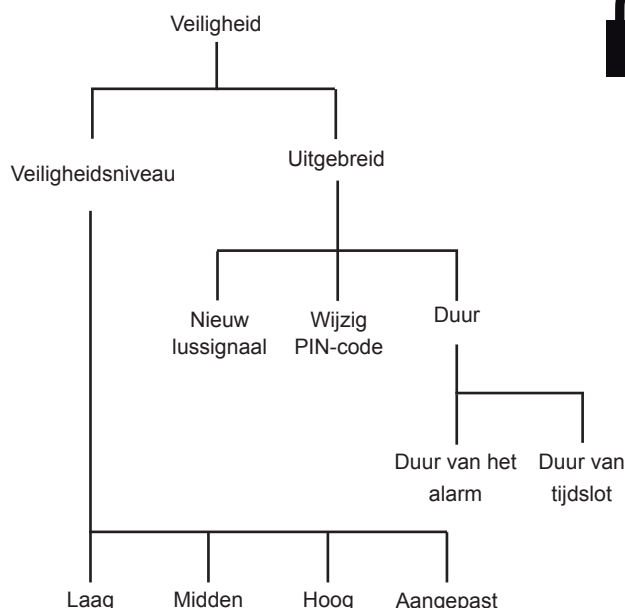
Er zijn drie veiligheidsniveaus waaruit u kunt kiezen, maar het is ook mogelijk om een eigen combinatie van beveiligingsfuncties te definiëren.

De fabrieksinstelling is veiligheidsniveau Midden.

Gebruik de pijltoetsen omlaag en omhoog om een veiligheidsniveau te selecteren.

Bij de veiligheidsniveaus Laag en Midden is de toegang tot de robotmaaier geblokkeerd als de PIN-code onbekend is. Bij veiligheidsniveau Hoog klinkt er tevens een waarschuwingspiepje als er niet binnen een ingestelde termijn de juiste PIN-code wordt ingevoerd.

Druk op de stopknop om de robotmaaier in te schakelen en zet de hoofdschakelaar op 0.



Werking	Laag	Midden	Hoog
Tijdslot	X	X	X
PIN-verzoek		X	X
Alarm			X

Tijdslot

Deze functie houdt in dat de robotmaaier na 30 dagen niet meer kan worden gestart tenzij eerst de juiste PIN-code wordt ingevoerd. Na het verstrijken van 30 dagen blijft de robotmaaier gewoon maaien, maar als de klep wordt geopend, wordt de melding *Voer PIN-code in* weergegeven. Voer vervolgens uw code in en druk op **OK**.

De PIN-code moet telkens worden ingevoerd als de hoofdschakelaar op 1 wordt gezet.

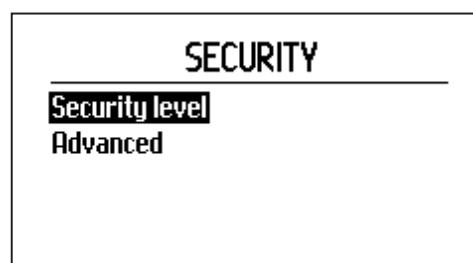
PIN-verzoek

Deze functie houdt in dat de maaier altijd om een PIN-code vraagt wanneer de klep wordt geopend. Om de robotmaaier te kunnen gebruiken, moet de juiste PIN-code worden ingevoerd.

Wanneer vijf keer achter elkaar een verkeerde PIN-code wordt ingevoerd, wordt de robotmaaier enige tijd geblokkeerd. De tijd voor de blokkering wordt bij elke volgende mislukte poging verlengd.

Alarm

Deze functie houdt in dat er een alarmsignaal klinkt wanneer de pincode niet binnen 10 seconden na het indrukken van de **STOP**-knop wordt ingevoerd of wanneer de robotmaaier om de een of andere reden is opgetild. Een tikkend geluid geeft aan dat de PIN-code moet worden ingevoerd om te voorkomen dat het alarm afgaat. Het alarm kan op elk moment weer worden uitgeschakeld door invoer van de juiste PIN-code.



3012-1409

MENUFUNCTIES

Aangepast

Via dit menu kunt u de beschikbare beveiligingsfuncties op basis van uw behoeften aanpassen en combineren.

Tijdsslot

Activeer of deactiveer het verzoek om een PIN-code na een bepaald aantal dagen. Het aantal dagen is in te stellen in *Veiligheid - Uitgebreid*.

Let op! Tijdsslot is de belangrijkste diefstalbeveiligingsfunctie. Daarom raden we aan om deze altijd ingeschakeld te houden.

PIN indien gestopt

Activeer of deactiveer het verzoek om een PIN-code na het indrukken van de STOP-knop.

Alarm & PIN indien gestopt

Activeer of deactiveer het alarm na het indrukken van de STOP-knop.

Alarm & PIN indien opgetild

Activeer of deactiveer het alarm wanneer de robotmaaier wordt opgetild, bv. wanneer deze ergens naartoe wordt gedragen.

Het kan nodig zijn om deze functie te deactiveren in werkgebieden waar de robotmaaier regelmatig moet worden opgetild vanwege botsingen met bijvoorbeeld zacht glooiende rotsen of boomwortels.

Alarm en code indien gekanteld

Activeer of deactiveer het alarm wanneer de robotmaaier wordt gekanteld, bv. wanneer deze ergens naartoe wordt gedragen.

Uitgebreid

Nieuw lussignaal

Het lussignaal wordt willekeurig gekozen, zodat een unieke koppeling tussen de robotmaaier en het laadstation ontstaat. In zeldzame gevallen kan het nodig zijn om een nieuw signaal te genereren, bijvoorbeeld als twee aangrenzende installaties signalen gebruiken die erg op elkaar lijken.

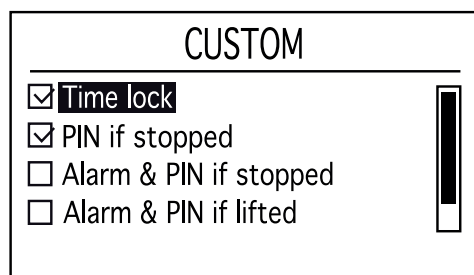
1. Plaats de robotmaaier in het laadstation waaraan de robotmaaier moet worden gekoppeld.
2. Selecteer *Nieuw lussignaal* in het menu en druk op **OK**.
3. Druk op **OK** en wacht op de bevestiging dat het lussignaal is gegenereerd. Dit duurt gewoonlijk ongeveer 10 seconden.

Wijzig PIN-code

Voer de nieuwe PIN-code in en druk op OK. Bevestig door dezelfde code opnieuw in te voeren en op OK te drukken. Wanneer de PIN-code is gewijzigd, wordt het bericht *PIN-code geaccepteerd* gedurende enkele seconden weergegeven.

Maak een notitie van de nieuwe PIN-code op de aangegeven regel in *Aantekeningen* op pagina 2.

Dutch - 48



3012-1239



MENUFUNCTIES

Duur van tijdslot

Wanneer *Tijdslot* is geactiveerd, is het tevens mogelijk om te selecteren hoeveel dagen de robotmaaier om een PIN-code moet vragen. U kunt een waarde van 1 tot 90 selecteren.

De fabrieksinstelling is 30 dagen.

Duur van het alarm

Wanneer *Alarm* is geactiveerd, is het tevens mogelijk om te selecteren hoelang het alarmsignaal moet klinken. U kunt een waarde van 1 tot 20 minuten selecteren.

6.6 Meldingen

Via deze functie kunnen opgeslagen fout- en infomeldingen worden uitgelezen. Voor de meest voorkomende foutmeldingen zijn er tips en adviezen beschikbaar waarmee u de fout kunt verhelpen, zie 9.1 *Foutmeldingen op pagina 80*.



Foutmeldingen

Als de werking van de robotmaaier op enige wijze wordt verstoord, bijvoorbeeld als hij vast komt te zitten onder een gevallen tak, wordt er op het display van de maaier een melding weergegeven met betrekking tot de storing en het tijdstip waarop deze zich voordeed.

Als dezelfde foutmelding meerdere keren wordt herhaald, kan dit betekenen dat er een aanpassing aan de installatie of de robotmaaier moet worden gemaakt. Voor meer informatie over de mogelijke oorzaak van elk bericht, zie 9.1 *Foutmeldingen op pagina 80*.

Deze lijst bevat de laatste 50 foutmeldingen, gesorteerd op datum, waarbij het meest recente incident boven aan de lijst staat.

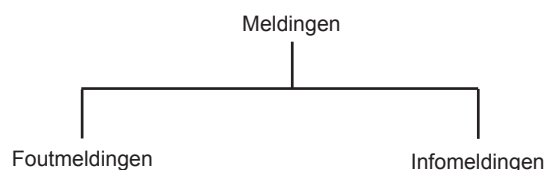
Door een foutmelding te selecteren en op de **OK**-knop te drukken, kunt u de datum en de tijd zien waarop de foutmelding werd weergegeven.

Ook worden tips en adviezen weergegeven voor het verhelpen van de fout.

Infomeldingen

Op het display getoonde meldingen die niet het gevolg zijn van een fout, worden opgeslagen onder het kopje *Infomeldingen*. Voorbeelden van dergelijke meldingen zijn *Zwak GPS-signaal* en *Helling te steil*. Voor meer informatie over de mogelijke oorzaak van elk bericht, zie 9.1 *Foutmeldingen op pagina 80*.

Deze lijst bevat de laatste 50 foutmeldingen, gesorteerd op datum, waarbij het meest recente incident boven aan de lijst staat.





MENUFUNCTIES

6.7 Weertimer

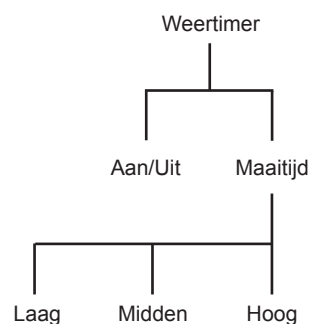


Via deze functie kan de robotmaaier zijn maaitijden automatisch aanpassen aan de snelheid waarmee het gras groeit. Wanneer het weer bevorderlijk is voor het groeien van het gras maait de robotmaaier vaker en wanneer het gras minder snel groeit, zal de robotmaaier automatisch minder tijd aan het gazon besteden.

De robotmaaier zal echter niet langer werken dan de tijd die in de timerinstellingen kan worden geconfigureerd. Voor optimale weertimerprestaties raden we aan om bij het instellen van de timer alleen de tijden te deselecteren waarop de robotmaaier niet moet werken. Andere tijden moeten beschikbaar zijn voor de weertimer.

Wanneer de weertimer is geactiveerd, heeft de robotmaaier tijd nodig om te bepalen wat de optimale maaitijd voor het betreffende werkgebied is. Daarom kan het enkele dagen duren voordat de maieresultaten optimaal zijn.

Wanneer de weertimer is geactiveerd, is het erg belangrijk om regelmatig te controleren of de maaischijf schoon is en de messen in goede staat zijn. Gras dat rond de maaischijf is gedraaid of botte messen kunnen de werking van de weertimer beïnvloeden.



Weertimer

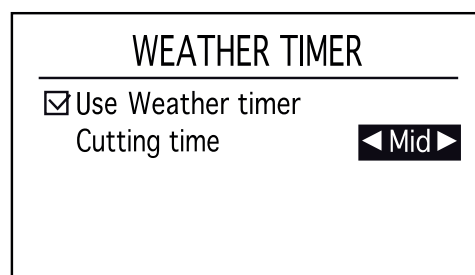
Vink het vakje aan en druk op **OK** om de Weertimer te activeren.

Maaitijd

Als de maieresultaten bij gebruik van de weertimer niet optimaal zijn, kan het nodig zijn om de maaitijdinstellingen aan te passen.

Maaitijd instellen: plaats de cursor op Maaitijd en verleng of verkort de maaitijd met de rechter- en linkerpijltoets in drie vooraf ingestelde stappen.

Hoe langer de gekozen maaitijd, hoe langer de robotmaaier mag werken.



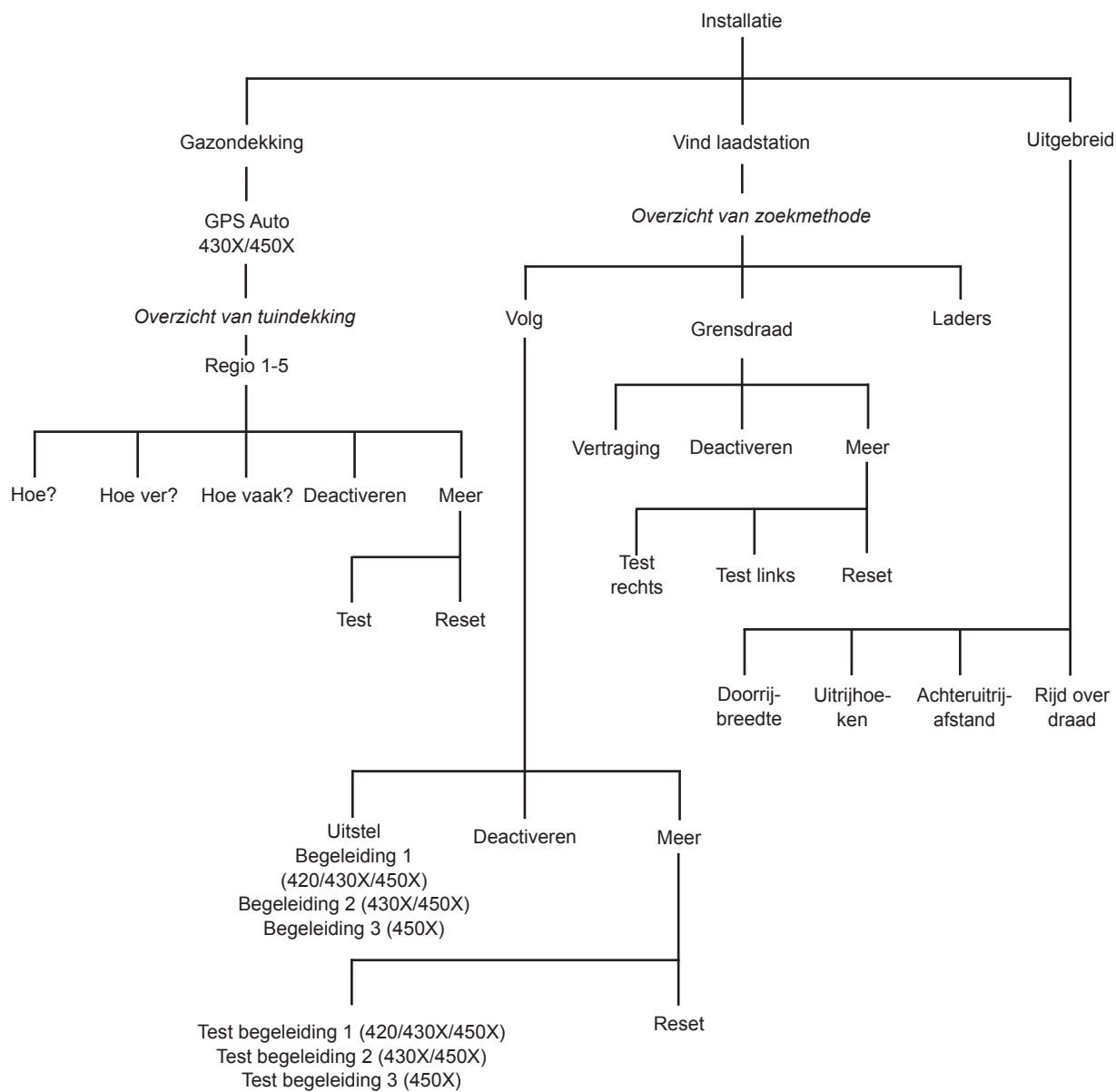
3012-1259



MENUFUNCTIES

6.8 Installatie

Deze menufunctie dient om de robotmaaier naar afgelegen delen van een werkgebied te leiden en in te stellen hoe de robotmaaier het laadstation moet zoeken. Voor veel werkgebieden is het niet nodig om de fabrieksinstellingen te wijzigen, waarbij de robotmaaier de diverse zoekmethoden en de onderliggende instellingen zelf combineert.



MENUFUNCTIES

Gazondekking

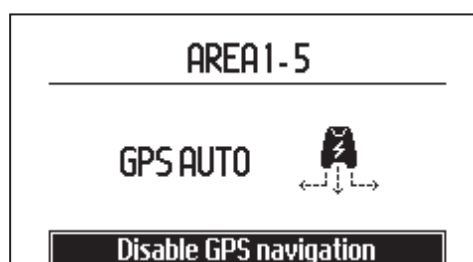
Via dit menu kan de robotmaaier naar afgelegen delen van een werkgebied worden geleid. Deze belangrijke functie is bedoeld om een gelijkmatig maaieresultaat in het gehele werkgebied te handhaven. In zeer complexe tuinen met bijvoorbeeld veel zones die met elkaar verbonden zijn via smalle doorgangen, kan het maaieresultaat worden verbeterd door een aantal handmatige instellingen te maken, zoals hieronder beschreven.

Het is ook mogelijk om de uitrijinstellingen te testen en de afstand vanaf het laadstation naar een afgelegen zone te bepalen.

De fabrieksinstellingen in Automower® 430X en Automower® 450X maken gebruik van een ingebouwde GPS om te controleren welke zones al zijn gemaaid en welke zones daarna moeten worden gemaaid. Automower® 430X en Automower® 450X kan op deze manier automatisch naar moeilijk te bereiken delen van het werkgebied gaan.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Handmatige instellingen zijn niet nodig wanneer GPS-geassisteerde navigatie wordt gebruikt.



3012-1445

Op basis van de fabrieksinstellingen in Automower® 420 kan de robotmaaier de begeleidingsdraad over een lengte van 300 meter volgen in 20% van de gevallen dat de robotmaaier het laadstation verlaat.

GPS-navigatie

Alleen voor Automower® 430X en Automower® 450X.

Gps-geassisteerde navigatie maakt gebruik van een ingebouwde gps om te controleren welke zones al zijn gemaaid en welke zones daarna moeten worden gemaaid. Nadat de robotmaaier een aantal dagen in bedrijf is geweest, creëert hij een plattegrond van het werkgebied en waar de begeleidingsdraden zijn gelegd. Op deze manier kan Automower® 430X en Automower® 450X automatisch de afstanden en verhoudingen voor lastig te bereiken delen van het werkgebied bepalen.

De automatische instellingen die door de robotmaaier zijn gemaakt, kunnen niet op het display worden uitgelezen.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Wanneer dezelfde robotmaaier wordt gebruikt voor twee of meer laadstations die dicht bij elkaar liggen (buren bijvoorbeeld), kan de gps-geassisteerde navigatie slechts in één van de werkgebieden worden gebruikt. Anders kan de digitale plattegrond misleidend zijn, waardoor de tuindekking van de robotmaaier afneemt.

MENUFUNCTIES

Als zich een probleem voordoet met de GPS-geassisteerde navigatie, kan de GPS-kaart van de robotmaaier worden gereset. Normaal gesproken is dit niet nodig.

GPS-kaart resetten: *Instellingen > Algemeen > Resetten > GPS-kaart resetten* Voor meer informatie, zie *Meer > Test op pagina 58*.

Selecteer GPS-kaart resetten en druk op OK.

Handmatige instellingen

Regio 1-5

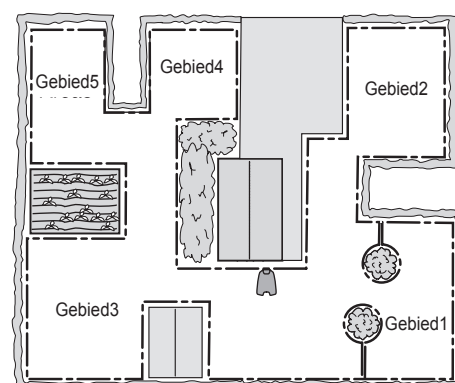
Er kunnen maximaal vijf (drie voor Automower® 420) afgelegene zones worden ingesteld. Er zijn een aantal unieke selecties nodig om de robotmaaier toe te staan om de afgelegene zone te bereiken.

BELANGRIJKE INFORMATIE

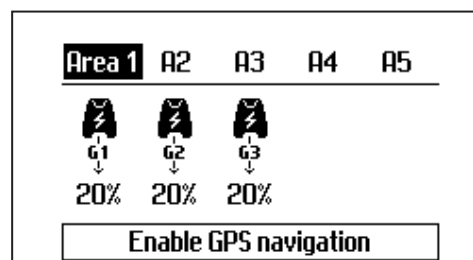
Wanneer *GPS-geassisteerde navigatie* is geactiveerd, zal deze functie worden gebruikt zolang er een *GPS-service* beschikbaar is – zelfs als er handmatige instellingen actief zijn. De handmatige instellingen worden enkel gebruikt als er geen *gps-service* beschikbaar is.

Deactiveer de GPS-geassisteerde navigatie (Automower® 430X en Automower® 450X). Dan pas kunnen handmatige instellingen worden gemaakt.

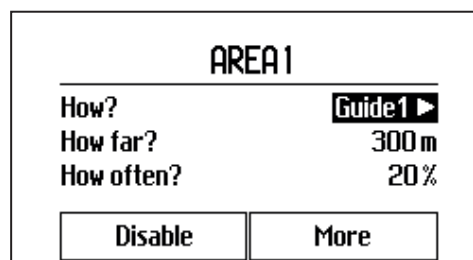
Gebruik de rechter- en linkerpijltoets om het gebied voor handmatige instellingen te selecteren en druk op **OK**.



3023-045



3012-1437

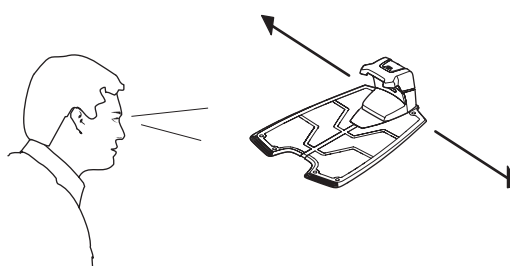


3012-1438

Regio X > Hoe?

Selecteer Rechts, Links, Begeleiding 1, Begeleiding 2 of Begeleiding 3 op basis van de locatie van het gebied ten opzichte van het laadstation. De richting (rechts of links) wordt bepaald met het gezicht naar het laadstation gericht.

Gebruik de pijltoetsen rechts en links om tussen de verschillende opties te schakelen.



3012-1100

Dutch - 53

MENUFUNCTIES

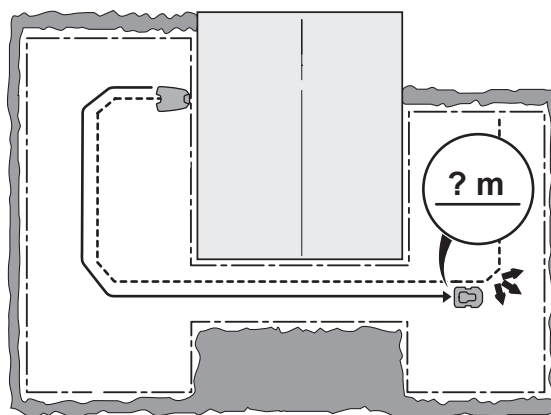
Gebied X > Hoe ver?

Voer de afstand in meters in langs de betreffende draad vanaf het laadstation naar de locatie in het gebied waar de robotmaaier moet beginnen te maaien.

Gebruik de cijfertoetsen om de afstand in meter te specificeren.

Tip! Bepaal via de functie *Test* hoe groot de afstand tot het gebied is. De afstand, in meter, wordt op het display van de maaier weergegeven wanneer **STOP** wordt ingedrukt. Zie pagina 55. De gemeten afstand getoond in het display kan direct worden opgeslagen in het gekozen afgelegde gebied. De bestaande waarden zullen vervolgens worden vervangen door de nieuwe afstanden.

De fabrieksinstelling voor Automower® 420 bedraagt 300 meter voor Begeleiding 1.



3023-018

Gebied X > Hoe vaak?

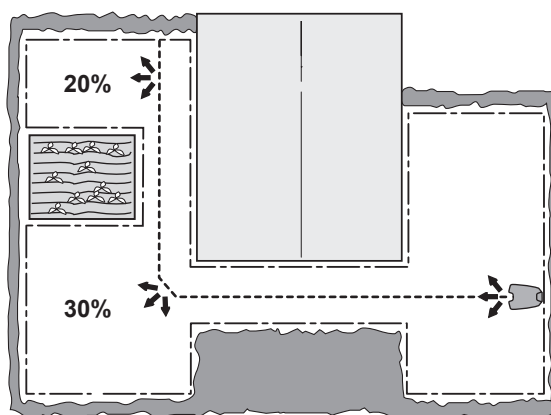
Het aantal keren dat de robotmaaier naar de afgelegde zone moet worden geleid, wordt ingesteld als een percentage van het totale aantal keren dat hij het laadstation verlaat. Alle andere keren begint de robotmaaier te maaien bij het laadstation.

Selecteer het percentage dat overeenkomt met de omvang van de afgelegde zone ten opzichte van het totale werkoppervlak. Wanneer de afgelegde zone bijvoorbeeld de helft van het totale werkoppervlak bestrijkt, selecteert u 50%. Als de afgelegde zone kleiner is, voert u een lager getal in. Wanneer er meerdere zones zijn, moet u erom denken dat het totaal nooit hoger kan zijn dan 100%.

Zie de voorbeelden in *zie 7 Voorbeelden van tuinen op pagina 69*.

Gebruik de cijfertoetsen om het percentage in te voeren.

De fabrieksinstelling voor Automower® 420 bedraagt 20% voor Begeleiding 1.



3023-019

Gebied X > Uitschakelen

Met deze functie kunnen de geselecteerde instellingen voor het gebied worden uitgeschakeld.

MENUFUNCTIES

Gebied X > Meer > Test

Het testen van geselecteerde instellingen kan worden beschouwd als een normaal onderdeel van de installatie.

Als de functie *Test* wordt geactiveerd, rijdt de robotmaaier zo ver mogelijk weg van de lus als is toegestaan op basis van de geselecteerde doorrijbreedte.

Om de geselecteerde instellingen te testen:

1. Plaats de robotmaaier in het laadstation.
2. Gebruik de pijltoetsen omlaag en recht/links om *Test* te selecteren voor de zone die moet worden getest. Druk op **OK**.
3. Druk op **START** en sluit de klep van het display.
4. De robotmaaier zal nu het laadstation verlaten en de geselecteerde lus in de richting van de afgelegen zone gaan volgen. Controleer of de robotmaaier de vereiste afstand langs de lus helemaal kan volgen.
5. De test is gelukt als de robotmaaier de geselecteerde lus zonder problemen kan volgen naar het vereiste startpunt.

Om de afstand tot een afgelegen zone te meten:

1. Parkeer de robotmaaier in het laadstation.
2. Voer in de menufunctie *Gebied X > Hoe ver?* een afstand in die boven iedere twijfel hoger is dan het werkelijke getal. De maximale afstand die kan worden ingevoerd is 500 meter.
3. Selecteer *Gebied X > Meer > Test* en druk op **OK**.
4. Druk op **START** en sluit de klep van het display.
5. Druk in de gewenste positie op STOP en meet de afstand op het display. Deze waarde kan nu worden opgeslagen in *Gebied > Hoe lang?*

Gebied X > Meer > Reset

Via deze functie kan *Tuindekking* worden teruggezet naar de fabrieksinstelling. Op basis van de fabrieksinstelling is *Gebied 1* geactiveerd, met de volgende instellingen:

- *Hoe?* = Volg 1
- *Hoe vaak?* = 20%
- *Hoe ver?* = 300 m

Dezelfde fabrieksinstelling geldt ook voor *Gebied 2* en *Gebied 3* van de Automower® 430X en Automower® 450X.



MENUFUNCTIES

Vind laadstation

De robotmaaier kan worden ingesteld om het laadstation te zoeken op een of meer van de volgende drie manieren: *Begeleiding*, *Begrenzingsdraad* en *Laadstation*. Op basis van de fabrieksinstellingen worden deze zoekopties automatisch gecombineerd om het laadstation zo snel mogelijk te vinden, maar met een minimale kans op spoorvorming.

In zeer complexe tuinen, bijvoorbeeld met veel gebieden die met elkaar zijn verbonden door smalle doorgangen, wordt de benodigde tijd voor het vinden van het laadstation verkort door een aantal van de handmatige instellingen hieronder door te voeren.

De robotmaaier begint bij het zoeken naar het laadstation altijd met een onregelmatige zoekmethode.

Wanneer de robotmaaier het laadstation na een bepaalde periode van onregelmatig zoeken nog steeds niet kan vinden, gaat hij ook zoeken naar de begeleidingsdraden en na enige tijd eveneens naar de begrenzingsdraad om vervolgens een van deze te volgen naar het laadstation. Deze tijd wordt opgegeven in minuten en wordt de uitsteltijd genoemd.

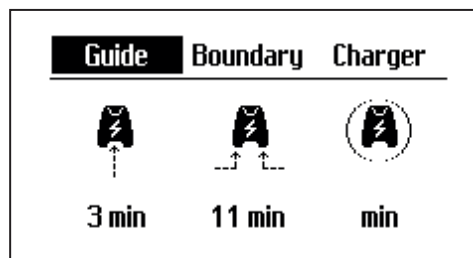
Voorbeeld:

4 minuten uitstel voor Begeleiding 1 en Begeleiding 2 en 11 minuten voor de begrenzingsdraad. In dit geval zoekt de robotmaaier eerst 4 minuten onregelmatig en daarna zoekt hij gedurende 7 minuten ook naar de begeleidingsdraden. Als hij na deze tijd nog geen begeleidingsdraad heeft gevonden, gaat hij ook op zoek naar de begrenzingslus.

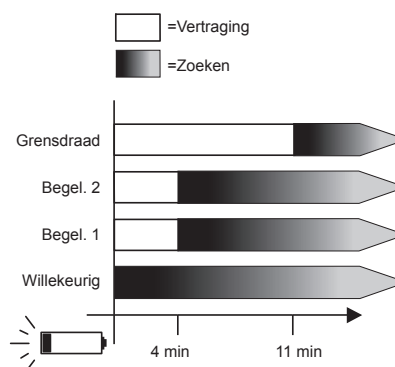
Het is natuurlijk ook mogelijk om voor zowel de begeleidingsdraden en de begrenzingsdraad dezelfde uitsteltijd op te geven, bijvoorbeeld 5 minuten. In dat geval zoekt de robotmaaier onregelmatig gedurende 5 minuten om daarna, als hij het laadstation nog niet heeft gevonden, verder te gaan met zoeken door de begeleidingsdraden of de begrenzingsdraad te volgen, afhankelijk van welke hij het eerst vindt.

Over het algemeen maakt een langere uitsteltijd de kans op spoorvorming kleiner (de robotmaaier zal het laadstation vaker vinden via onregelmatig zoeken), maar het zorgt tevens voor langere zoektijden. Een korte uitsteltijd geeft het omgekeerde effect, d.w.z. kortere zoektijden met een grotere kans op spoorvorming langs de begeleidingsdraden en/of begrenzingsdraden.

Het is ook mogelijk om te testen of de robotmaaier de begeleidingsdraden en de begrenzingsdraad kan volgen tot aan het laadstation en vervolgens zonder problemen kan dokken.



3012-1441



3012-1089



MENUFUNCTIES

Volg

Zorg ervoor dat *Begeleiding* is aangevinkt. Gebruik anders de rechter- en linkerpiltoets voor het markeren en druk op **OK**.

Gebruik de cijfertoetsen om de uitsteltijd in te voeren.

De Automower® 450X heeft maximaal drie begeleidingsdraden en de Automower® 430X maximaal twee. De Automower® 420 heeft slechts één begeleidingsdraad.

Volg > Begeleiding 1 uitstel

Verplaats de cursor naar *Begeleiding 1 uitstel* en voer de uitsteltijd in minuten in.

Het uitstel wordt gewoonlijk opgegeven als een waarde tussen 0 en 10 minuten. Herhaal deze procedure als meer dan een begeleidingsdraad is aangesloten.

GUIDE	
Delay time, G1:	_ min
Delay time, G2:	3 min
Delay time, G3:	3 min
Disable	More

3012-1442

Grensdraad

Controleer of het selectievakje *Volg begrenzing naar huis* is ingeschakeld. Gebruik anders de rechter- en linkerpiltoets voor het markeren en druk op **OK**.

Gebruik de cijfertoetsen om de uitsteltijd in te voeren.

Verplaats de cursor naar *Uitsteltijd* en voer de uitsteltijd in minuten in.

Deze tijd is meestal langer dan de tijd voor een van de begeleidingen, omdat het gewoonlijk beter is als de robotmaaier een van de begeleidingsdraden volgt om terug te keren naar het laadstation. De uitsteltijd wordt gewoonlijk opgegeven als een waarde tussen 10 en 20 minuten maar kan ook korter zijn als er geen begeleidingsdraad is geïnstalleerd en het onwaarschijnlijk is dat de robotmaaier het laadstation met behulp van onregelmatig zoeken kan vinden.

Als de robotmaaier een begeleidingsdraad passeert terwijl hij begrenzingsdraad volgt, zoekt hij niet langer langs de begrenzingsdraad, maar begint hij de begeleidingsdraad te volgen tot in het laadstation.

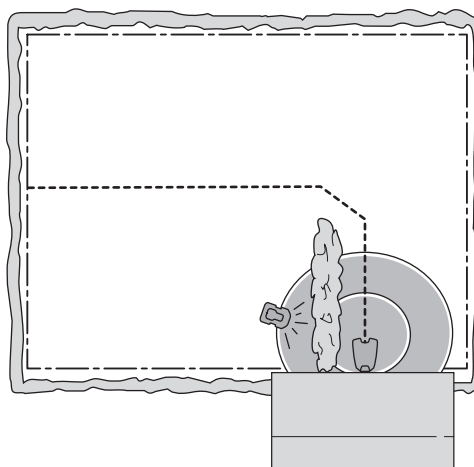
Als het in de installatie echt onwenselijk is om de begrenzingsdraad te volgen, moet het selectievakje *Volg begrenzing naar huis* worden uitgeschakeld.

BOUNDARY	
Delay time:	_ 1 min
Disable	More

3012-1413

Laadstationbereik

Er kunnen redenen zijn om het bereik van het laadstation in zeldzame gevallen te beperken. Dat kan bijvoorbeeld nodig zijn als het laadstation dicht bij een struik of muur staat, waardoor de robotmaaier niet in het laadstation kan dokken terwijl hij wel de signalen van het laadstation ontvangt. In dergelijke gevallen is het gewoonlijk beter om het laadstation te verplaatsen. Als dit echter niet mogelijk is, kan het bereik van het laadstation worden beperkt.



3023-040

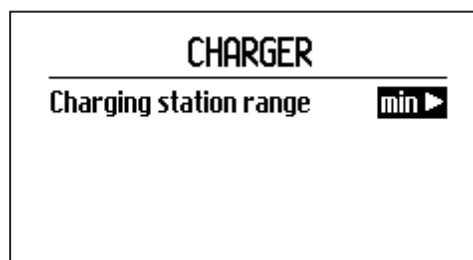
MENUFUNCTIES

Gebruik de pijltoetsen links en rechts om het bereik te selecteren.

Instelling	Bereik
Min	0 m
Midden	circa 3 tot 4 m
Max	circa 6 tot 8 m

BELANGRIJKE INFORMATIE

Het bereik van het laadstation hoeft enkel in uitzonderlijke gevallen te worden beperkt. Het is gewoonlijk beter om het laadstation naar een geschiktere locatie in het werkgebied te verplaatsen.



3012-1415

Meer > Test

Het testen van geselecteerde instellingen kan worden beschouwd als een normaal onderdeel van de installatie.

Om de geselecteerde instellingen te testen:

1. Plaats de robotmaaier op ongeveer 3 meter vanaf de te testen draad (begrenzingsdraad of de begeleidingsdraden), met de voorzijde naar de draad gericht.
2. Gebruik de pijltoets rechts/links om *Test* te selecteren voor de draad die moet worden getest. Druk op **OK**.
3. Druk op **START** en sluit de klep van het display.

Controleer of de robotmaaier de begeleidingsdraad helemaal volgt tot aan het laadstation en in het laadstation dokt. De test is alleen gelukt als de robotmaaier de begeleidingsdraad over het gehele traject naar het laadstation kan volgen en meteen bij de eerste poging dokt. Als het de robotmaaier niet lukt om bij de eerste poging te dokken, probeert hij het automatisch opnieuw. De installatie is niet goedgekeurd als de robotmaaier twee of meer pogingen nodig heeft om in het laadstation te dokken.

Als de robotmaaier de draad niet kan volgen, komt dit in veel gevallen doordat obstakels dicht bij de draad niet zijn geïsoleerd of doordat de begeleidingsdraad op een steile helling niet onder een hoek is gelegd. Controleer of het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies in hoofdstuk 3.2, 3.4 en 3.6.

Als de handmatige instellingen zijn ingevoerd, kan het zijn dat hierbij ook een verkeerde doorrijbreedte is geselecteerd.

4. De test is gelukt als de robotmaaier de geselecteerde draad naar het laadstation kan volgen en zonder problemen bij de eerste poging kan dokken.

Als de functie *Test* wordt geactiveerd, rijdt de robotmaaier zo ver mogelijk weg van de draad als is toegestaan op basis van de geselecteerde doorrijbreedte.

Dutch - 58



MENUFUNCTIES

Uitgebreid

Onder het kopje *Uitgebreid* vindt u nog meer instellingen die bepalen hoe de robotmaaier zich gedraagt. De instellingen in dit menu zijn enkel nodig als aanvullende besturing van de maaier absoluut noodzakelijk is, bv. bij zeer complexe tuinen. De fabrieksinstellingen zijn zo geselecteerd dat ze zouden moeten werken voor de meeste werkgebieden.

Doorrijbreedte

De doorrijbreedte bepaalt hoe ver de robotmaaier verwijderd mag blijven van de begeleidingsdraad/ begrenzingsdraad wanneer hij deze van en naar het laadstation volgt. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier dan gebruikt, wordt de corridor genoemd.

Door op diverse afstanden vanaf de draad te werken, wordt de kans op spoorvorming verkleind. Om de kans op spoorvorming te beperken, wordt aangeraden om de grootste doorrijbreedte (breedste corridor) te kiezen die mogelijk is op basis van de grootte van het werkgebied.

De robotmaaier stelt zelf de corridor af afhankelijk van de vorm van het maai gebied wanneer hij de geleidingsdraad volgt. Dankzij het ingebouwde automatische mechanisme kan de robotmaaier de afstand vanaf de geleidingsdraad variëren op basis van waar in het werkgebied deze zich bevindt. De doorrijbreedte wordt bijvoorbeeld automatisch verkleind in smalle doorgangen.

De fabrieksinstellingen zijn geschikt voor veel werkgebieden, d.w.z. dat de robotmaaier zelf de ingebouwde functies kan gebruiken om de grootst mogelijke doorrijbreedte aan te houden. In complexere tuinen, bijv. waar de begeleidingsdraad dicht bij obstakels is gelegd omdat deze obstakels niet met behulp van de begrenzingslus konden worden geïsoleerd, kan de bedrijfszekerheid worden verbeterd door een aantal van de hieronder vermelde handmatige instellingen door te voeren.

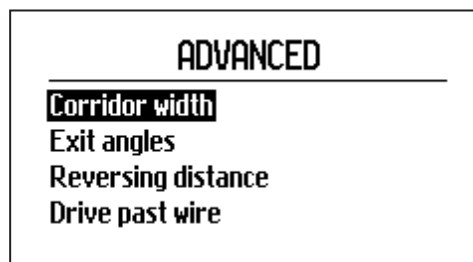
Doorrijbreedte > Begrenzing

De doorrijbreedte is in te voeren in intervallen van 1-9. Het eerste cijfer van het interval specificeert de kleinste afstand tot aan de begrenzingslus en het tweede cijfer specificeert de grootste afstand.

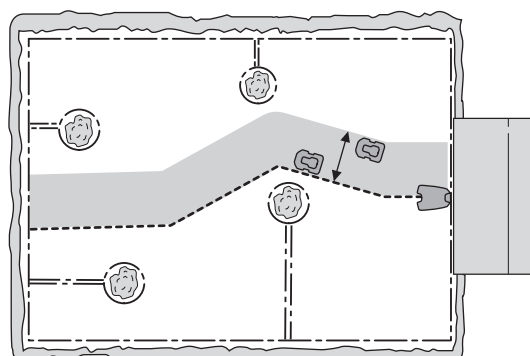
De afstand die de robotmaaier van de begrenzingslus verwijderd blijft, varieert op basis van de indeling van het werkgebied. Gebruik de functie *Test* in *Installatie > Tuindekking > Overzicht* om de verschillende waarden te testen.

Gebruik de cijfertoetsen om het gewenste interval op te geven.

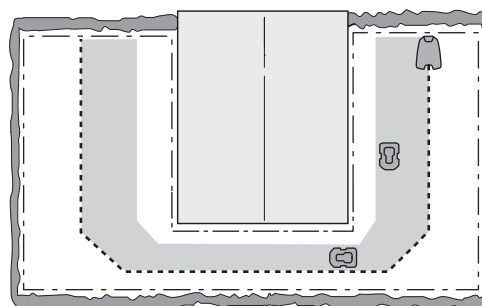
De fabrieksinstelling is 3-6.



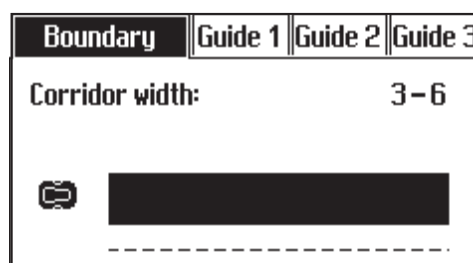
3012-1249



3023-020



3012-021



3012-1444



MENUFUNCTIES

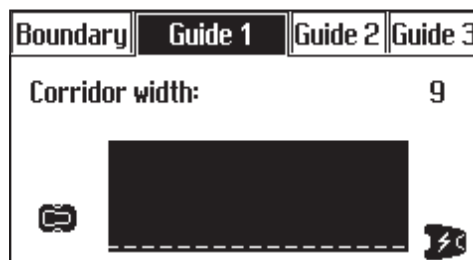
Doorrijbreedte > Begeleiding

De beheerfunctie Automatische passagedetectie zal automatisch de doorrijbreedte van de geleiding aanpassen. De maximale doorrijbreedte kan ook handmatig worden gewijzigd. De doorrijbreedte kan worden ingesteld tussen 0 en 9.

Bij de waarde 0 zal de robotmaaier pal over het midden van de begeleidingsdraad rijden.

Gebruik de pijltoetsen om de gewenste waarde te selecteren.

De fabrieksinstelling is 9.



3012-1446

Uitrijhoeken

Gewoonlijk verlaat de robotmaaier het laadstation in een richting vanuit een uitrijsector van 90°-270°. Door de uitrijhoeken te wijzigen, wordt het voor de robotmaaier makkelijker om het grootste werkgebied te bereiken wanneer het laadstation in een doorgang is geplaatst.

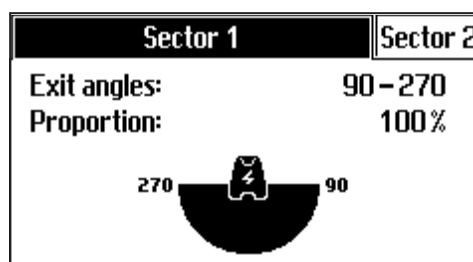
Uitrijhoeken > Sectoren

De robotmaaier kan worden ingesteld voor een of twee uitrijsectoren. Als het laadstation in een doorgang is geplaatst, kunnen er twee uitrijhoeken, bijvoorbeeld 70°-110° en 250°-290° worden gebruikt.

Bij gebruik van twee uitrijhoeken is het nodig om tevens te specificeren hoe vaak de robotmaaier het laadstation via sector 1 moet verlaten. Dat wordt gedaan door een percentage op te geven voor de functie *Aandeel eerst*.

75% betekent bijvoorbeeld dat de robotmaaier het laadstation in 75% van de gevallen verlaat via *Sector 1* en in 25% van de gevallen via *Sector 2*.

Gebruik de cijfertoetsen om de voor de sectoren gewenste hoeken in graden en het aandeel in procenten in te voeren.



3012-1418

Achteruitrijafstand

Via deze functies bepaalt u hoe ver de robotmaaier uit het laadstation achteruit moet rijden voordat hij met maaien begint. Dit is een nuttige functie wanneer het laadstation bijvoorbeeld ver onder een veranda of een andere krappe ruimte is geplaatst.

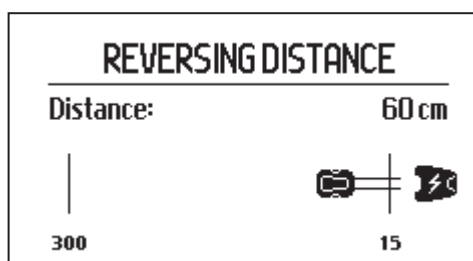
Gebruik de cijfertoetsen om de gewenste achteruitrijafstand in centimeter in te voeren en druk op **OK**.

Rijd over draad

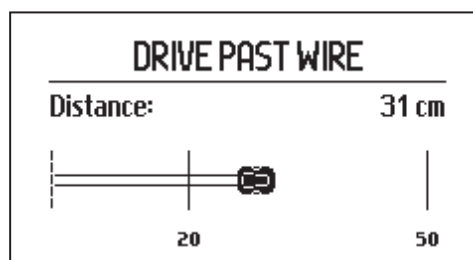
De voorzijde van de robotmaaier rijdt altijd een bepaalde afstand voorbij de begrenzingsdraad voordat de maaier keert. Deze afstand is standaard ingesteld op 31 cm, maar kan zo nodig worden gewijzigd. U kunt een waarde van 20 tot 50 selecteren.

Houd er rekening mee dat de gegeven afstand slechts een geschatte waarde is en dat deze uitsluitend dient ter referentie. In werkelijkheid kan de afstand tussen de robotmaaier en de begrenzingsdraad variëren.

Specificeer het aantal centimeters dat de robotmaaier voorbij de begrenzingsdraad moet rijden en druk op **OK**.
Dutch - 60



3012-1419

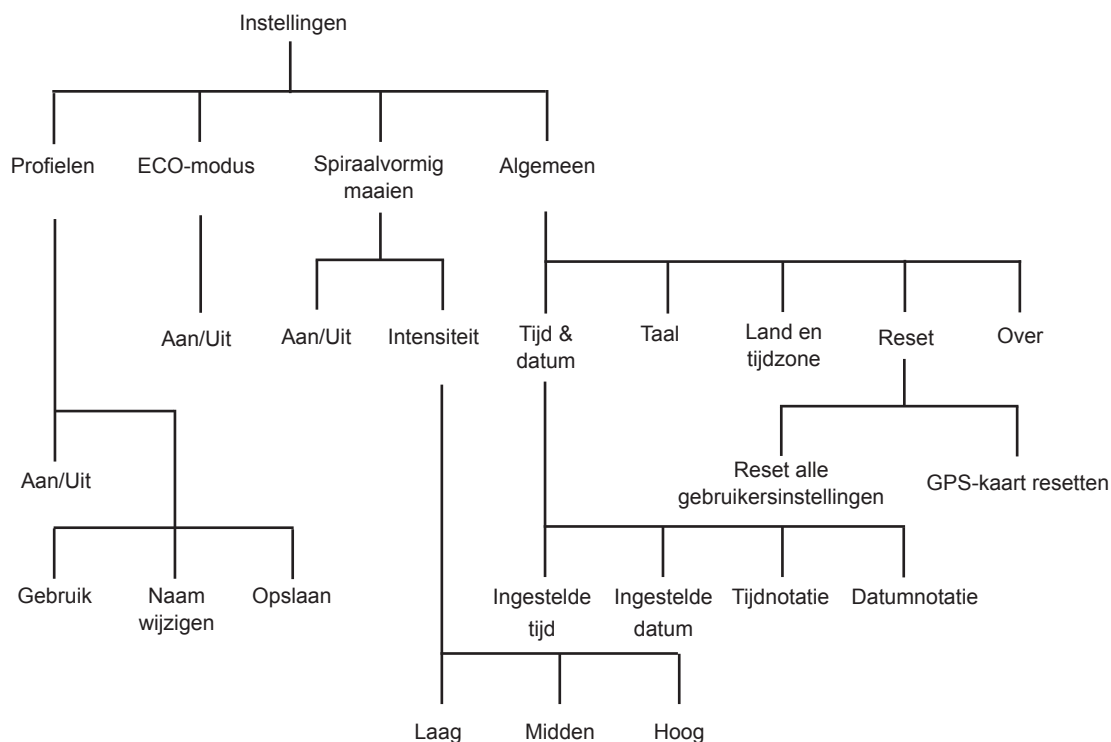


3012-1447

MENUFUNCTIES

6.9 Instellingen

Via deze selectie kunt u de algemene instellingen van de robotmaaier wijzigen.

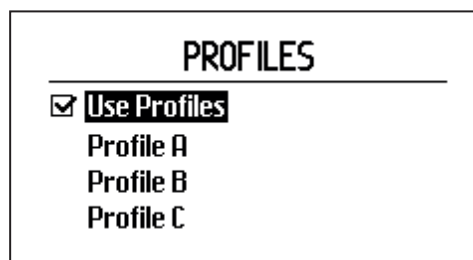


Profielen

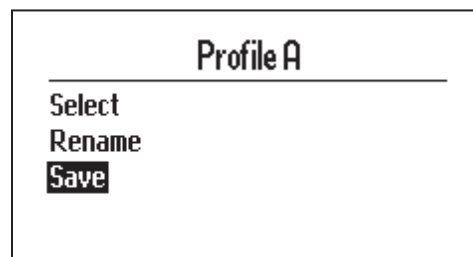
De functie *Profielen* kan worden gebruikt om verschillende gebruikersinstellingen op te slaan. Zo kunnen de instellingen eenvoudig worden opgeslagen en opnieuw worden gebruikt, bijvoorbeeld als de robotmaaier in meerdere tuinen wordt gebruikt. Er kunnen maximaal drie profielen worden opgeslagen.

Instellingen in een profiel opslaan

- Maak eerst de maaiërinstellingen aan die u in een profiel wilt opslaan.
- Selecteer *Profielen* en druk op **OK**.
- Kies het profiel dat u wilt opslaan. Met de pijltoetsen kunt u omhoog en omlaag bladeren.
- Druk op **OK**.
- Kies *Opslaan* en druk op **OK** en daarna op de rechterpijltoets en op **OK**. Alle gebruikersinstellingen worden nu in het geselecteerde profiel opgeslagen en geactiveerd.
- Als profielinstellingen zijn gemaakt maar niet zijn opgeslagen, wordt een * weergegeven naast de profielnaam.



3012-1421



3012-1425

MENUFUNCTIES

Profielnaam wijzigen

Profielnamen kunnen worden gewijzigd zodat het eenvoudiger is om te onthouden welke instellingen zijn opgeslagen in het betreffende profiel.

- Kies de profielnaam die u wilt wijzigen
- Druk op **OK**.
- Kies *Hernoem* in het menu en druk op **OK**.
- Verplaats de cursor met de pijltoetsen. Druk op **OK** om een letter te selecteren. Druk op **TERUG** om de nieuwe naam op te slaan.
- Profielnamen kunnen worden weergegeven in het menu *Instellingen - Profielen*. De naam van het geselecteerde profiel wordt ook weergegeven op de startpagina.

Name: NEW																									
A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O											
P	Q	R	S	T	U	V	W	X	Y	Z	0	1	2	3											
4	5	6	7	8	9	À	Á	Â	Ã	Ä	Å	Æ	Ç	Č	Ď										
È	É	Ê	Ë	Ě	İ	Í	Ĭ	Ń	Ñ	Ò	Ó	Ô	Õ	Ø											
Ř	Š	ß	Ť	Ù	Ú	Û	Ü	Ý	Ž	-	.	_	█												

3012-575

Een profiel gebruiken

Volg onderstaande stappen om een profiel te activeren en te gebruiken. gebruik hierbij de opgeslagen instellingen.

- Markeer het profiel dat u wilt activeren.
- Druk op **OK**.
- Selecteer *Selecteren* en druk op **OK**.

De robotmaaier maakt nu gebruik van de instellingen die zijn opgeslagen in het profiel.

PROFILE A																									
Select																									
Rename																									
Save																									

3012-576

Eén Automower® voor verschillende tuinen

De unieke koppeling tussen de maaier en het laadstation wordt opgeslagen in de profielen. Zo kunnen maximaal drie laadstations worden gekoppeld met dezelfde robotmaaier.

Nieuw laadstation koppelen met de robotmaaier:

- Sla eerst een profiel op dat voor het oorspronkelijke laadstation moet worden gebruikt.
- Plaats daarna de maaier in het nieuwe laadstation dat moet worden gekoppeld met de maaier.
- Selecteer *Nieuw lussignaal*, zie 6.5 *Veiligheid op pagina 47*.
- Sla een profiel op voor het nieuwe laadstation.

Om de robotmaaier in het oorspronkelijke laadstation te gebruiken, moet u nu het eerste profiel selecteren. Om de robotmaaier in het nieuwe laadstation te gebruiken, moet u nu het nieuwe profiel selecteren.

Voor een optimale werking moet de GPS-assisteer navigatie voor alle extra apparatuur worden uitgeschakeld en mag deze alleen worden gebruikt op het hoofdapparaat. GPS-geassisteerde navigatie uitschakelen, zie 6.8 *Installatie op pagina 51*.

MENUFUNCTIES

ECO

Deze functie schakelt het lussignaal van de begrenzingslus, de begeleidingsdraden en het laadstation automatisch uit wanneer de robotmaaier niet maait, d.w.z. wanneer de maaier wordt opgeladen of niet mag maaien op basis van timerinstellingen.

ECO is geschikt voor situaties waarbij andere draadloze apparatuur wordt gebruikt die niet compatibel is met de robotmaaier, zoals bepaalde ringleidingen of garagedeuren.

Wanneer het lussignaal vanwege de ECO-modus is uitgeschakeld, knippert het indicatielampje in het laadstation groen. Wanneer het indicatielampje groen knippert, kan de robotmaaier alleen in het laadstation worden gestart en niet in het werkgebied.

In de ECO-modus is het erg belangrijk om altijd de STOP-knop in te drukken voordat de robotmaaier uit het laadstation wordt gehaald. Het is niet mogelijk om de robotmaaier op een andere manier te starten wanneer hij in de ECO-modus staat. Als u de maaier per ongeluk uit het laadstation hebt gehaald zonder eerst de STOP-knop in te drukken, moet u de maaier weer in het laadstation plaatsen en de STOP-knop indrukken. Alleen dan kan de robotmaaier in het werkgebied worden gestart.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Druk altijd op de STOP-knop alvorens de robotmaaier uit het laadstation te verwijderen. In de ECO-modus start de robotmaaier anders niet binnen het werkgebied.

Kies de *ECO-modus* en druk op **OK** om de ECO-modus te activeren.

Spiraalmaaien

Als de robotmaaier in een gebied komt en detecteert dat het gras langer dan gemiddeld is, kan hij het bewegingspatroon aanpassen. Hij kan dan in een spiraalvormig patroon gaan maaien om het gebied met het langere gras sneller te maaien.

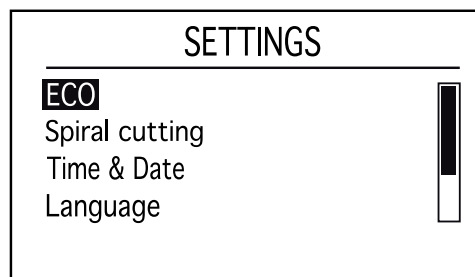
Spiraalmaaien

Om spiraalmaaien uit te schakelen, verwijdert u het vinkje bij *Spiraalmaaien* en drukt u op **OK**.

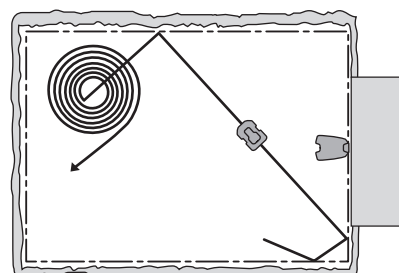
Intensiteit

U kunt het gevoeligheidsniveau aanpassen, dus hoeveel langer het gras boven het gemiddelde moet zijn om de functie voor spiraalvormig maaien te starten.

Een lage intensiteit betekent dat spiraalvormig maaien minder vaak wordt toegepast. Een hoge intensiteit betekent dat spiraalvormig maaien vaker wordt toegepast.



3012-1256



3023-041

MENUFUNCTIES

Algemeen

Tijd & datum

Via deze functie kunt u de huidige tijd en de gewenste tijdnotatie instellen op de robotmaaier.

Ingestelde tijd

Voer de juiste tijd in en druk op **OK** om af te sluiten.

Tijdnotatie

Verplaats de cursor naar de gewenste tijdnotatie:
12u/24u. Sluit af door op **OK** te drukken.

Ingestelde datum

Voer de juiste datum in en druk op **OK** om af te sluiten.

Datumnotatie

Plaats de cursor bij de gewenste datumnotatie:

JJJJ-MM-DD (jaar-maand-dag)

MM-DD-JJJJ (maand-dag-jaar)

DD-MM-JJJJ (dag-maand-jaar).

Sluit af door op **OK** te drukken.

Taal

Met deze functie kunt u de taal selecteren die weergegeven moet worden in de menu's. Zet de cursor op de gewenste taal en druk op **OK**.

Land en tijdzone

Kies het land waarin de robotmaaier zal worden gebruikt met deze functie. Plaats de cursor op het gewenste land en druk op **OK**.

Fabrieksinstellingen terugzetten

Reset alle gebruikersinstellingen

Via deze functie kunt u de robotmaaier terugzetten op de standaardinstellingen die in de fabriek waren ingesteld.

De volgende instellingen worden niet gewijzigd:

- Veiligheidsniveau
- PIN-code
- Lussignaal
- Meldingen
- Datum & tijd
- Taal
- Land

1. Selecteer *Reset instellingen* in het menu en druk op **OK**.
2. Bevestig door op **OK** te drukken.

MENUFUNCTIES

GPS-kaart resetten

Alleen voor Automower® 430X en Automower® 450X.

De GPS-kaart die wordt gebruikt door de robotmaaier bij GPS-geassisteerde navigatie moet mogelijk gereset worden, bijvoorbeeld als het maaigebied van de maaier wordt gewijzigd.

De kaart resetten:

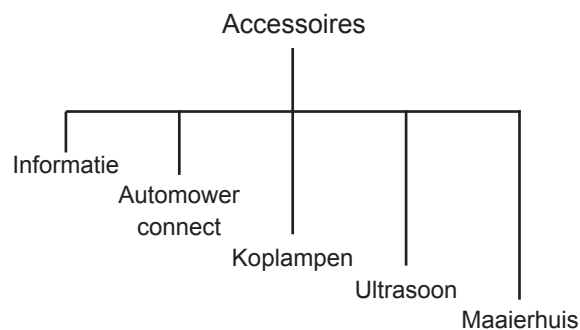
1. Selecteer *Reset GPS-kaart* in het menu en druk op **OK**.
2. Bevestig door op **OK** te drukken.

Over

Het menu *Over* geeft informatie weer over het model robotmaaier, het serienummer en de verschillende softwaretoepassingen.

6.10 Accessoires

Instellingen voor accessoires die zijn aangebracht op de maaier kunnen in dit menu worden ingevoerd.



Informatie

Dit menu is bedoeld voor accessoires die op de maaier zijn aangebracht. Neem contact op met uw plaatselijke dealer voor meer informatie over de accessoires die beschikbaar zijn.

Automower Connect

Automower® Connect is vooraf ingesteld als standaard op de Automower® 450X. Het kan als accessoire worden geïnstalleerd op de Automower® 430X en 420. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.

De Connect-app downloaden

Scan met uw smartphone de QR-code op de achterzijde van de handleiding om de gratis app te downloaden. U kunt de app ook downloaden via de AppStore of GooglePlay.

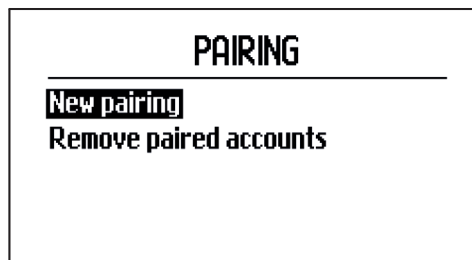
Een Connect-account aanmaken

Wanneer u de app hebt gedownload, kunt u een Connect-account aanmaken door een geldig e-mailadres en een wachtwoord op te geven. U ontvangt een controle-e-mail op het opgegeven e-mailadres. Volg de instructies in de e-mail binnen 48 uur op om uw account te valideren. Als u het account niet binnen 48 uur valideert, moet u het account opnieuw aanmaken.

MENUFUNCTIES

De robotmaaier aan het account koppelen

De robotmaaier kan worden gekoppeld aan het account nadat dit is aangemaakt in de app. Wanneer de app hierom vraagt, voert u de 6-cijferige code in die wordt weergegeven op het display van de robotmaaier na het selecteren van de functie Accessoires > Automower Connect (PIN-code van maaier vereist) > Koppelen > Nieuwe koppeling. Voer ook de naam van de maaier in de app in.



3012-1450

Startpunt GeoFence activeren

Voordat u GeoFence kunt gebruiken, moet u het centrale punt (startpunt) en de gevoeligheid instellen. Dit kan alleen worden gedaan vanuit het maaiermenu.

Plaats de maaier in het midden van uw tuin. Selecteer Accessoires > Automower Connect (PIN-code van robotmaaier vereist) > GeoFence. Activeer de functie door GeoFence activeren te selecteren en op OK te drukken. Selecteer Nieuw centraal punt om het startpunt voor GeoFence in te stellen. De gevoeligheid van GeoFence kan worden gewijzigd afhankelijk van uw tuin. De gevoeligheid kan worden ingesteld op laag, middelhoog of hoog. Hoe hoger de gevoeligheid, hoe sneller het alarm wordt geactiveerd. Als het alarm te snel wordt geactiveerd, bijvoorbeeld wanneer er een vals alarm optreedt terwijl de maaier zich binnen de tuin bevindt, dient u een lagere instelling te kiezen voor de gevoeligheid van GeoFence.

Als de robotmaaier langdurig wordt opgeslagen, bijvoorbeeld tijdens de winter, adviseren wij de hoofdschakelaar uit te schakelen. Wanneer de functie GeoFence is geactiveerd, hebt u de PIN-code nodig om de robotmaaier uit te schakelen. Wanneer de hoofdschakelaar is uitgeschakeld, blijft de Connect-functie nog 12 uur actief. Hierna is communicatie met de robotmaaier niet mogelijk en is de functie GeoFence niet actief.

Statuspictogrammen op de robotmaaier

Wanneer Automower® Connect is geactiveerd, worden nieuwe pictogrammen weergegeven op het rustscherm van de robotmaaier.



De signaalsterkte van de GPRS-ontvangst wordt weergegeven door middel van verticale balkjes.



Een X naast de balkjes geeft aan dat er een probleem is opgetreden met de internetverbinding.



Het SIM-pictogram geeft aan dat er een probleem is met de SIM-kaart of de module. Zorg ervoor dat de SIM-kaart geschikt is voor 2G-gegevenscommunicatie, dat de kaart voldoende saldo bevat (voor prepaid SIM-kaarten) en dat de APN-instellingen juist zijn.

MENUFUNCTIES

Funcities Connect-app

Hoofdmenu

- **Status:** Toont de gedetailleerde robotmaaierstatus en stelt u in staat commando's naar de robotmaaier te sturen.
- **GeoFence:** Het huispictogram op de kaart toont het startpunt van de robotmaaier. De cirkel rondom het huispictogram toont de straal van het GeoFence. Het tweede pictogram op de kaart toont de huidige locatie van de robotmaaier. Met deze functie kunt u de locatie van de robotmaaier volgen, bijvoorbeeld in het geval van diefstal. Klik op het pictogram om de coördinaten van de robotmaaier te bekijken.
- **Aanpassing:** Voor het bekijken en wijzigen van alle beschikbare instellingen in het maaiermenu, met uitzondering van de beveiligingsinstellingen.

Mijn robotmaaiers

Toont de status van alle robotmaaiers die aan het account zijn gekoppeld en maakt het mogelijk deze maaiers te beheren en nieuwe maaiers toe te voegen.

Met een mobiele telefoon (alleen sms)

Sms-instellingen

Voordat de sms-functie kan worden gebruikt, moet deze worden geactiveerd via het maaiermenu. Selecteer Accessoires > Automower Connect (PIN-code van robotmaaier vereist) > Communicatie > Sms gebruiken. De telefoonnummers van de mobiele telefoons die via sms mogen communiceren, moeten worden toegevoegd aan de lijst met sms-nummers. De nummers moeten worden ingevoerd inclusief landcode, bijv. (+)31612345678. Gebruik de sms-testfunctie om het gespecificeerde telefoonnummer te controleren. Er zal een bericht worden gestuurd naar alle telefoonnummers in de lijst. De lijst bevat maximaal drie nummers.

Sms-commando's

Als de sms-functie is geactiveerd, wordt er een sms verzonden naar alle telefoonnummers in de lijst wanneer de maaier zich buiten het GeoFence bevindt. Daarnaast kan bepaalde informatie van de robotmaaier worden opgehaald door een sms te sturen naar de maaier. Als de maaier een sms met het commando "GPS-INFO OPHALEN" ontvangt, geeft de maaier informatie over zijn positie, het startpunt van GeoFence en de straal ervan, plus de sterkte van het GPS-sigitaal. Let op: het telefoonnummer van de afzender moet hiervoor zijn opgenomen in de robotmaaier. De maaier kan maximaal 10 sms'jes per maand verzenden.

MENUFUNCTIES

Koplampen

Automower® 430X en Automower® 450X.

Met behulp van deze functie kunnen instellingen voor de koplampen worden ingevoerd. De koplampen kunnen als accessoire worden aangebracht op de Automower® 430X.

Schema

Stel via het submenu Schema in wanneer de koplampen moeten worden ingeschakeld. U hebt de keuze uit Altijd aan, Alleen 's avonds, Avond en nacht of Altijd UIT.

De koplampen worden op de volgende momenten in-/uitgeschakeld voor de verschillende schema's:

	Aan	Uit
Alleen 's avonds	Bij zonsondergang	Middernacht
's Avonds en 's nachts	Bij zonsondergang	Bij zonsopgang

Knippert bij fout

Als Knippert bij fout is ingeschakeld, zullen de koplampen knipperen wanneer de robotmaaier vanwege een fout tot stilstand is gekomen.

Ultrasoon

Automower® 450X.

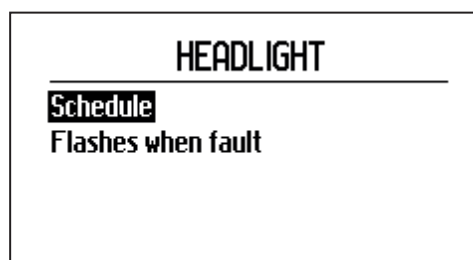
Ultrasoon zorgt ervoor dat de snelheid van de maaier verlaagd wordt voordat hij op een obstakel botst. Deze functie kan worden uitgeschakeld, waardoor de maaier altijd op een lage snelheid werkt.

Maaierhuis

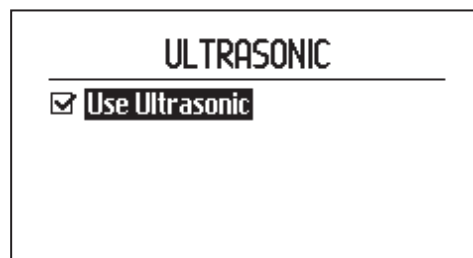
Met behulp van deze functie kunnen instellingen voor het maaierhuis worden ingevoerd.

Voorkom botsen met maaierhuis

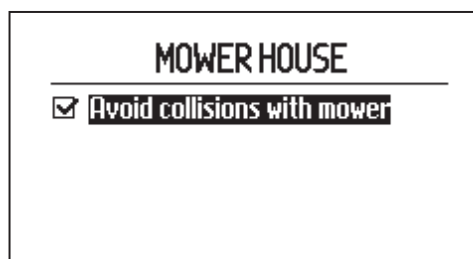
Kiezen voor dit alternatief vermindert slijtage van de maaier en het huis, maar het betekent wel dat er meer niet-gemaaid gras rondom het laadstation is.



3012-1448



3012-1449



3012-1433



VOORBEELDEN VAN TUINEN

7 Voorbeelden van tuinen

- Voorgestelde installatie en instellingen

Door de tuinstellingen van de robotmaaier af te stemmen op de vorm van de tuin is het voor de robotmaaier makkelijker om alle delen van de tuin regelmatig te bereiken en een perfect maieresultaat te realiseren.

Voor verschillende tuinen kunnen verschillende instellingen nodig zijn. Op de volgende bladzijden vindt u enkele voorbeelden van tuinen met suggesties voor installatie en instelling.

Voor meer informatie over de verschillende instellingen, zie *6 Menufuncties op pagina 41*.

Op www.automower.com vindt u nog meer hulp bij de installatie.

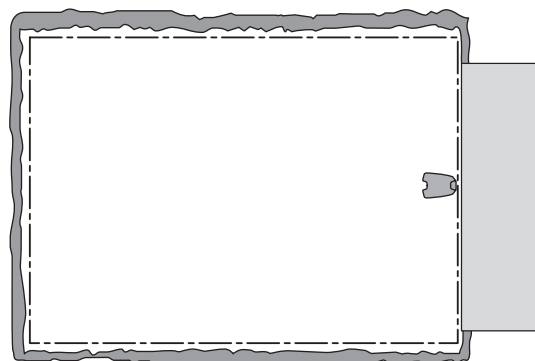
BELANGRIJKE INFORMATIE

De standaardinstelling voor de robotmaaier is zodanig gekozen dat deze geschikt is voor zo veel mogelijk verschillende tuinen. De instellingen hoeven enkel te worden gewijzigd wanneer er sprake is van speciale installatiecondities.

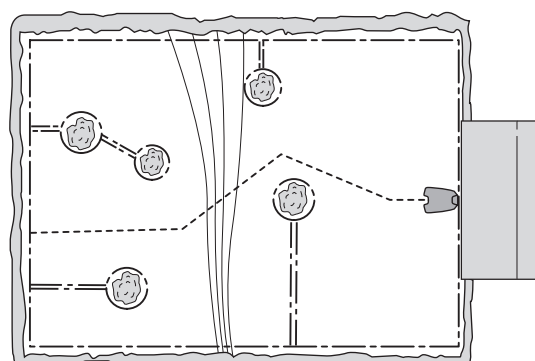
De aanbevolen timerinstellingen in de volgende tuinvorbeelden gelden voor Automower® 420. De bedrijfstijd van de Automower® 430X en 450X kan worden verlaagd aangezien ze hoge prestaties leveren. Zie 6.3 Timer pagina 43 voor een gedetailleerde berekening van de bedrijfstijden voor de verschillende modellen.

VOORBEELDEN VAN TUINEN

Voorgestelde installatie en instellingen	
Gebied	150 m ² . Open en vlak gebied.
Timer	08:00-12:00 Maandag, woensdag, vrijdag
Gazondekking	Fabrieksinstelling
Vind laadstation	Fabrieksinstelling
Opmerkingen	De timer moet worden gebruikt om te voorkomen dat het gras er platgetrapt uitziet, omdat het gebied kleiner is dan de maximale capaciteit van de robotmaaier. Omdat het gebied open en niet complex is, is voor deze installatie geen begeleidingsdraad nodig.
Gebied	500 m ² . Een aantal eilanden en een helling van 35%.
Timer	08:00-16:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag
Gazondekking	Fabrieksinstelling
Vind laadstation	Fabrieksinstelling
Opmerkingen	Leg de begeleidingsdraad onder een hoek over de steile helling.



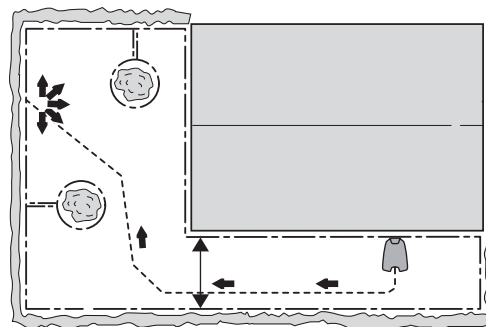
3023-032



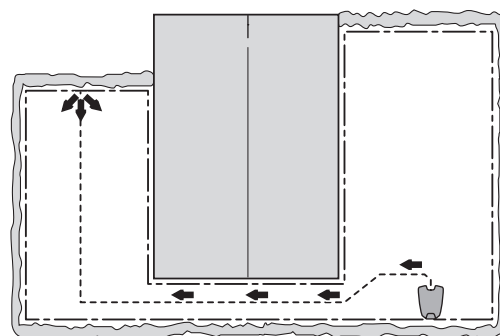
3023-023

VOORBEELDEN VAN TUINEN

Gebied	800 m ² . L-vormige tuin met laadstation geïnstalleerd in het smalle gebied. Bevat enkele eilanden.
Timer	08:00-20:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag
Gazondekking	Automower® 420: Begeleiding 1 <i>Aandeel</i> 60% Automower® 430X en 450X: Fabrieksinstelling
Vind laadstation	Fabrieksinstelling
Opmerkingen	Het <i>Aandeel</i> voor Begeleiding 1 moet worden opgegeven als een waarde die overeenkomt met het grootste deel van het werkgebied, omdat het grootste deel van het werkgebied door de robotmaaier makkelijk kan worden bereikt door de geleidingsdraad vanaf het laadstation te volgen. Voor Automower® 430X en 450X kan de fabrieksinstelling worden gebruikt, aangezien <i>GPS-geassisteerde navigatie</i> automatisch de benodigde instellingen uitvoert.
Gebied	1000 m ² . U-vormige tuin verbonden met een smalle doorgang.
Timer	08:00-22:00, maandag - zaterdag
Gazondekking	Automower® 420: Begeleiding 1 <i>Aandeel</i> 40% Automower® 430X en 450X: Fabrieksinstelling
Vind laadstation	Fabrieksinstelling
Opmerkingen	De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de linkerzijde van het werkgebied. <i>Aandeel</i> 40% is geselecteerd omdat het linkerdeel van het gebied bijna de helft van het totale oppervlak bestrijkt. Voor Automower® 430X en 450X kan de fabrieksinstelling worden gebruikt, aangezien <i>GPS-geassisteerde navigatie</i> automatisch de benodigde instellingen uitvoert.



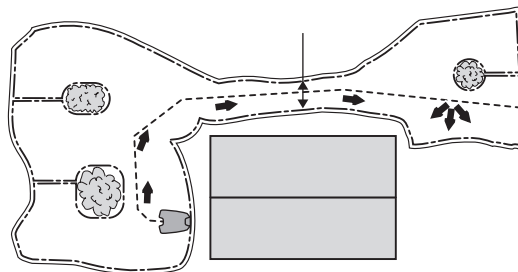
3023-024



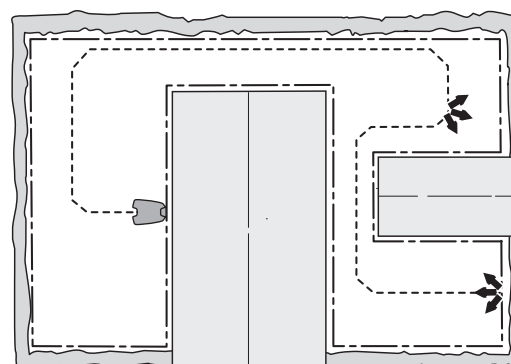
3023-025

VOORBEELDEN VAN TUINEN

Gebied	800 m ² . Asymmetrisch werkgebied met een smalle doorgang en enkele eilanden.
Timer	08:00-20:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag
Gazondekking	Automower® 420: Gebied 1 Volg 1 Aandeel 30%
Vind laadstation	Automower® 430X en 450X: Fabrieksinstelling
Opmerkingen	De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de rechterzijde van het werkgebied. Omdat het rechterdeel van het gebied maar een klein deel van het werkgebied bestrijkt, kan de fabrieksinstelling <i>Tuindekking</i> worden gebruikt.
Gebied	800 m ² . Er zijn drie gebieden en twee nauwe doorgangen.
Timer	08:00-20:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag
Gazondekking	Automower® 420: <i>Gebied 1 Begeleiding 1 Aandeel 25%</i> <i>Gebied 2 Begeleiding 1 Aandeel 25%</i>
Vind laadstation	Automower® 430X en 450X: Fabrieksinstelling
Opmerkingen	Omdat het werkgebied uit diverse zones bestaat die door nauwe doorgangen met elkaar verbonden zijn, moet <i>Tuindekking</i> worden gebruikt om diverse zones te creëren, voor een gelijkmatig maairesultaat in het hele werkgebied. Voor Automower® 430X en 450X kan de fabrieksinstelling <i>GPS-geassisteerde navigatie</i> automatisch de benodigde instellingen uitvoert.



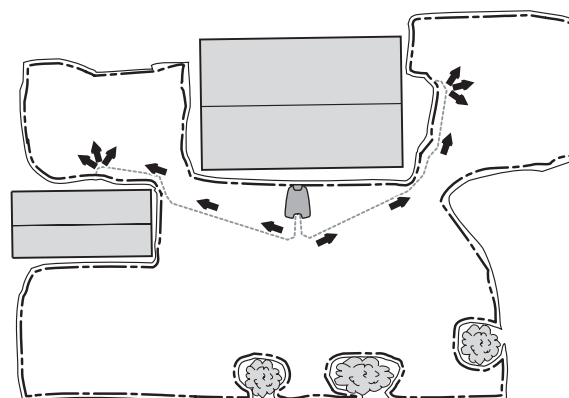
3023-026



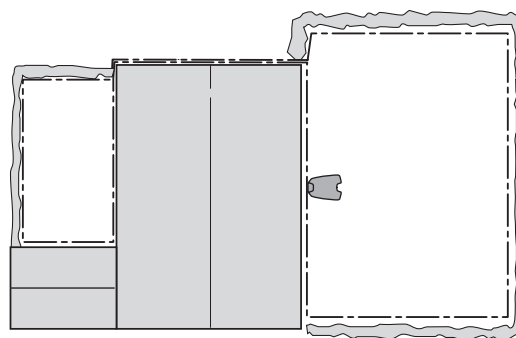
3023-027

VOORBEELDEN VAN TUINEN

Gebied	<p>Let op! Dit voorbeeld is alleen van toepassing op de Automower® 430X en 450X.</p> <p>1000 m². Drie zones, waarvan de twee kleinere zones met de grote zijn verbonden via een nauwe doorgang.</p>
Timer	<p>08:00-22:00</p> <p>Maandag-zaterdag</p>
Gazondekking	Fabrieksinstelling
Vind laadstation	Fabrieksinstelling
Opmerkingen	Omdat voor deze installatie 2 begeleidingsdraden nodig zijn, is dit werkgebied niet geschikt voor Automower® 420.
Gebied	<p>500 m² + 100 m² in een bijgebied.</p>
Timer	<p>08:00-16:00</p> <p>Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag</p>
Gazondekking	Fabrieksinstelling
Vind laadstation	Fabrieksinstelling
Opmerkingen	<p>Het bijgebied wordt op woensdag en zondag gemaaid met behulp van de modus <i>Bijgebied</i>.</p> <p>Omdat het gebied open en niet complex is, is voor deze installatie geen begeleidingsdraad nodig.</p>



3023-046



3023-033

8 Onderhoud

Controleer en maak de robotmaaier regelmatig schoon en vervang eventuele versleten onderdelen voor een betere betrouwbaarheid en een langere levensduur. Voor meer informatie over schoonmaken, zie 8.4 *Reinigen op pagina 76*.

Na de ingebruikname van de robotmaaier moet u de maaischijf en de messen eens per week inspecteren. Als de mate van slijtage in deze periode laag is, kan het controle-interval worden vergroot.

Het is belangrijk dat de maaischijf soepel draait. De randen van de messen mogen niet beschadigd zijn. De levensduur van de bladen kan sterk uiteenlopen en hangt bijvoorbeeld af van:

- de rijtijd en de grootte van het werkgebied;
- het type gras;
- het type grond;
- de aanwezigheid van voorwerpen zoals dennenappels, afgewaaid vruchten, speelgoed, gereedschap, stenen en wortels.

De normale levensduur bedraagt 2 tot 6 weken bij gebruik in gebieden met een omvang van meer dan 1.500 m² en langer voor kleinere oppervlakken. De messen vervangen, zie 8.7 *Messen op pagina 78*.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Werken met botte messen geeft een slechter maaieresultaat. Het gras wordt niet goed gemaaid en er is meer energie nodig, waardoor de robotmaaier een kleiner oppervlak dan normaal kan maaien.

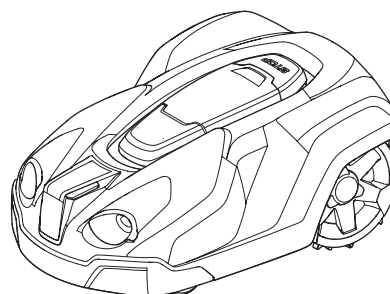
ONDERHOUD

8.1 Opslag voor de winter

De robotmaaier

De robotmaaier moet zorgvuldig worden schoongemaakt voorafgaand aan de winteropslag, zie 8.4 Reinigen op pagina 76.

Om de werking en levensduur van de accu te garanderen, is het zeer belangrijk dat de robotmaaier volledig is opgeladen voordat deze gedurende de winter wordt opgeslagen. Plaats de robotmaaier in het laadstation met de klep open totdat het accusymbool op het display aangeeft dat de accu volledig is opgeladen. Zet vervolgens de hoofdschakelaar op 0.



3012-1040

BELANGRIJKE INFORMATIE

De accu moet volledig worden geladen vóór winteropslag. Als de accu niet volledig is opgeladen, kan hij beschadigd raken en in sommige gevallen onbruikbaar worden.

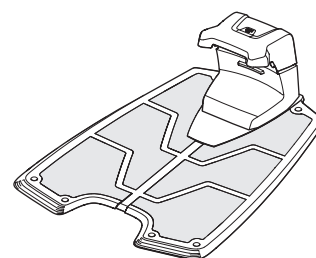
Controleer de conditie van slijtagegevoelige onderdelen zoals messen en lagers in de voorwielen. Corrigeer indien nodig om ervoor te zorgen dat de robotmaaier zich bij de start van het volgende seizoen in een goede conditie bevindt.

Berg de robotmaaier droog en vorstvrij op. Er is een speciale muurhouder als accessoire verkrijgbaar voor Automower® robotmaaiers en laadstations. De muurhouder is perfect voor de winteropslag. Neem contact op met uw plaatselijke leverancier voor meer informatie.

Laadstation

Berg het laadstation en de voeding binnen op. De begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad kunnen in de grond blijven zitten. De uiteinden van de draden moeten worden beschermd tegen vocht, bijvoorbeeld door ze op een originele koppeling aan te sluiten of door ze in een potje met vet te steken.

Als het niet mogelijk is om het laadstation binnen op te bergen, dan moet het laadstation gedurende de hele winter aangesloten blijven op het lichtnet, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraden.



3012-1041

ONDERHOUD

8.2 Winterbeurt

Breng uw robotmaaier voor een servicebeurt naar een dealer voordat u hem stalt voor de winter. Een regelmatige winterbeurt is een goede manier om de robotmaaier lagere tijd in een goede conditie te houden en schept de beste voorwaarden voor een nieuw seizoen zonder onderbrekingen.

Een servicebeurt omvat gewoonlijk het volgende:

- Grondige reiniging van de kap, het chassis, de maaischijf en alle andere bewegende delen.
- Testen van de functies en componenten van de maaier.
- Controle en eventuele vervanging van aan slijtage onderhevige artikelen, zoals messen en lagers.
- Testen van de accucapaciteit van de maaier en een aanbeveling voor vervanging van de accu waar nodig.

Indien nodig kan de dealer de robotmaaier bijwerken met nieuwe software, inclusief eventuele nieuwe functies.

8.3 Na de winteropslag

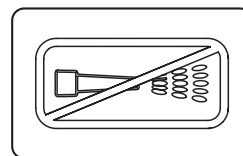
Controleer of de robotmaaier, de contactstrips of laadstrips voor gebruik moeten worden gereinigd. Reinig de laad- of contactstrips met fijn schuurlinnen als ze verbrand of met een laagje bedekt lijken te zijn. Controleer of de tijd en datum op de maaier correct zijn.

8.4 Reinigen

Het is belangrijk om de robotmaaier schoon te houden. Een robotmaaier waaraan veel gras is blijven plakken, zal minder makkelijk hellingen op kunnen rijden. Hij zal slechter presteren en sneller slijten. We adviseren om bij het reinigen een zachte borstel te gebruiken.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.



3018-062

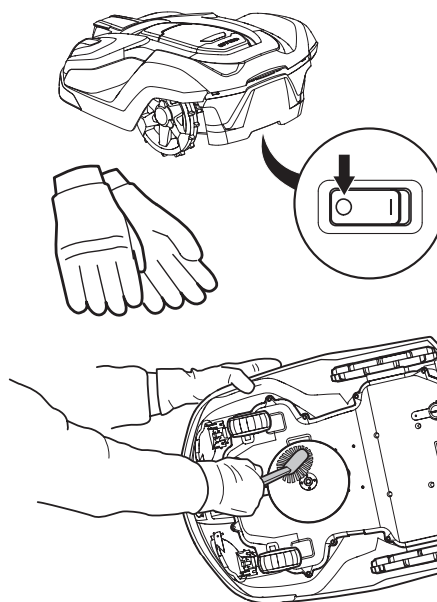
ONDERHOUD

Chassis en maaischijf

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Draag beschermende handschoenen.
3. Til de robotmaaier op z'n kant.
4. Reinig de maaischijf en het chassis met bijvoorbeeld een afwasborstel.

Controleer ook of de glijplaat vrij kan draaien ten opzichte van de maaischijf.

Als lange grassprietten of andere objecten hierin binnendringen, kan de beweging van de maaischijf worden belemmerd. Zelfs een licht remeffect leidt al tot een hoger energieverbruik en lagere maaitijden, en in het ergste geval zal de robotmaaier hierdoor niet in staat zijn om een groot gazon te maaien. De maaischijf moet worden verwijderd als u een grondiger reiniging wilt uitvoeren. Indien nodig neemt u contact op met een dealer bij u in de buurt.



3012-1060

3012-272

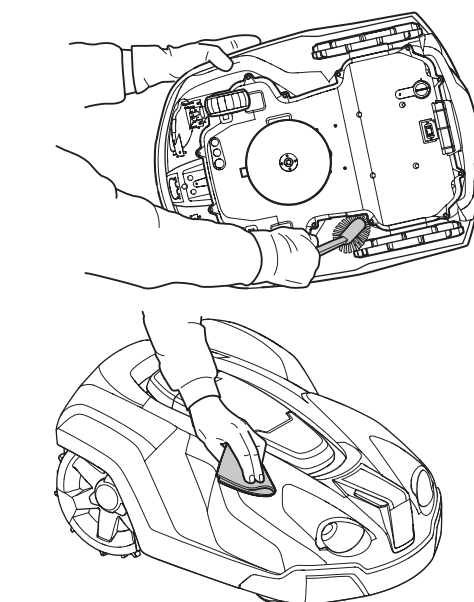
3012-1067

Chassis

Reinig de onderkant van het chassis. Gebruik een borstel of licht vochtige doek.

Wielen

Reinig rondom de voorwielen en achterwielen en ook rond de wielophanging vóór.



3012-1068

3012-1069

Behuizing

Gebruik een vochtige, zachte spons of doek om de kap te reinigen. Als de behuizing erg vuil is, kunt u ook een zeepoplossing of afwasmiddel gebruiken.

Laadstation

Ontdoe het laadstation regelmatig van gras, bladeren, twijgen en andere objecten die het dokken kunnen belemmeren.

8.5 Transport en verplaatsing

Zet de machine vast tijdens transport. Het is belangrijk dat de robotmaaier niet kan bewegen als hij wordt getransporteerd, bijvoorbeeld van het ene gazon naar het andere.

De meegeleverde lithium-ion-accu's voldoen aan de wettelijke eisen met betrekking tot gevaarlijke goederen.

Speciale vereisten voor het verpakken en markeren moeten worden opgevolgd voor commercieel transport door bijvoorbeeld derden of koeriers.

Voordat u het artikel transporteert, moet contact worden opgenomen met een expert op het gebied van gevaarlijke goederen. De mogelijk meer gedetailleerde nationale regelgeving moet ook in acht worden genomen.

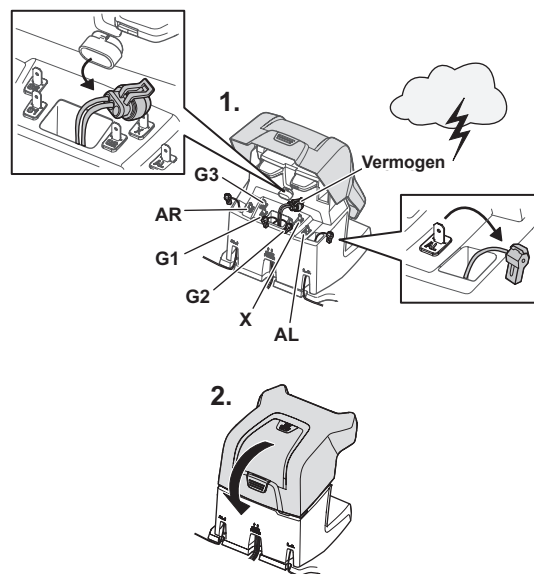
Bedek alle open connectoren en verpak de accu op een dusdanige manier dat hij niet in de verpakking kan bewegen.

ONDERHOUD

8.6 In geval van onweer

Om het risico op schade aan de componenten in de robotmaaier en het bijbehorende laadstation te beperken, adviseren we om alle aansluitingen op het laadstation (voeding, begrenzingsdraad en begeleidingsdraden) los te koppelen als er kans op onweer is.

1. Zorg dat de kabels zijn gemarkeerd met de meegeleverde markers om het opnieuw aansluiten te vergemakkelijken. De aansluitingen op het laadstation zijn gemarkeerd met AR, AL, G1, G2, G3.
2. Koppel alle draden los.
3. Sluit de klep van het laadstation om de aansluitingen tegen regen te beschermen.
4. Sluit alle draden weer als er geen onweer meer dreigt. Het is belangrijk dat elke draad op de juiste plaats wordt aangesloten.



3012-1124

8.7 Messen



WAARSCHUWING

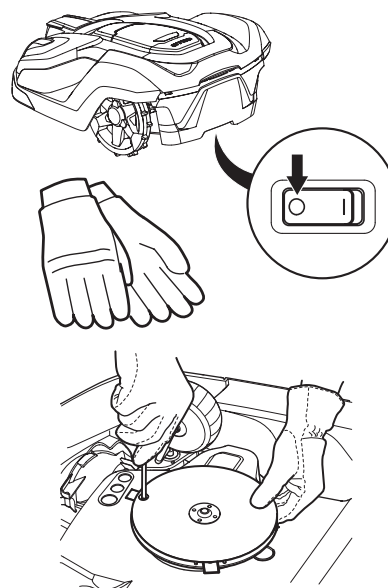
Gebruik altijd originele messen en schroeven bij het vervangen. Als u alleen de messen vervangt en de schroef opnieuw gebruikt, kan er slijtage aan de schroef optreden tijdens het maaien en knippen. De messen kunnen worden weggeslingerd en ernstig letsel veroorzaken.

De robotmaaier is voorzien van drie messen die in de maaischijf zijn geschroefd. De drie messen en schroeven moeten allemaal op hetzelfde moment worden vervangen zodat het maaisysteem uitgebalanceerd blijft.

Gebruik uitsluitend door Husqvarna goedgekeurde messen. Neem contact op met uw plaatselijke leverancier voor meer informatie.

De messen vervangen:

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Draag beschermende handschoenen.
3. Draai de robotmaaier op zijn kop.
4. Draai de glijplaat zodat de openingen ervan recht voor de schroef van het mes staan.
5. Verwijder de schroef. Gebruik een platte of kruiskopschroevendraaier.
6. Verwijder het mes en de schroef.
7. Bevestig het nieuwe mes en de nieuwe schroef. Controleer ook of de messen vrij kunnen draaien.



3012-1060

3012-272

3012-1207

Dutch - 78

ONDERHOUD

8.8 Accu

De accu is onderhoudsvrij, maar heeft een beperkte levensduur van 2 tot 4 jaar.

De levensduur van de accu hangt af van de lengte van het seizoen en het aantal uren per dag dat de robotmaaier wordt gebruikt. Een lang seizoen of veel bedrijfsuren per dag betekenen dat de accu vaker moet worden vervangen.

Neem contact op met uw leverancier om de accu te laten vervangen.

Laad de accu alleen op in het meegeleverde laadstation. Gebruik altijd de originele voedingseenheid. Onjuist gebruik kan elektrische schokken, oververhitting of lekkage van bijtende accuvloeistof veroorzaken. In geval van een elektrolytlekkage moet u spoelen met water/neutralisatiemiddel. Raadpleeg een arts als elektrolyten in contact komen met de ogen.

OPMERKINGEN OVER DE RELEASE

Probeer niet-oplaadbare accu's niet op te laden.

OPSPOREN VAN STORINGEN

9 Opsporen van storingen

In dit hoofdstuk vindt u een overzicht van meldingen die op het display kunnen worden weergegeven als er een defect optreedt. Bij elke melding staan de mogelijke oorzaak en de te uit te voeren stappen vermeld.

Dit hoofdstuk bespreekt ook een aantal symptomen die u op weg kunnen helpen als de robotmaaier niet werkt zoals verwacht.

Meer suggesties voor uit te voeren stappen bij storingen of symptomen zijn te vinden op www.automower.com.

9.1 Foutmeldingen

Hieronder vindt u een aantal foutmeldingen die op het display van de robotmaaier kunnen worden weergegeven. Neem contact op met uw plaatselijke dealer als dezelfde melding vaak verschijnt.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Wielmotor geblokkeerd, links</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal.
<i>Wielmotor geblokkeerd, rechts</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	
<i>Maaimotor geblokkeerd</i>	Er zit gras of ander materiaal rond de maaischijf gewikkeld.	Controleer de maaischijf en verwijder het gras of ander materiaal.
	De maaischijf ligt in een plas water.	Verplaats de robotmaaier en neem maatregelen, indien mogelijk, om het ophopen van water in het werkgebied te voorkomen.
<i>Maaihoogte geblokkeerd</i>	Er zit gras of ander materiaal rond de maaihoogteafstelling gewikkeld of tussen de maaischijf en het chassis.	Controleer de maaischijf en de balg rond de maaihoogteafstelling en verwijder al het gras of andere materiaal dat vast is komen te zitten.
<i>Geen lussignaal</i>	Voeding niet aangesloten.	Controleer de aansluiting op het stopcontact en controleer tevens of er een aardlekschakelaar is geactiveerd.
	De laagspanningskabel is beschadigd of niet aangesloten.	Controleer of de laagspanningskabel niet is beschadigd. Controleer tevens of hij correct is aangesloten op het laadstation en de voeding.
	De begrenzingsdraad is niet aangesloten op het laadstation	Controleer of de connector van de begrenzingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. Zie 3.5 <i>De begrenzingsdraad aansluiten pagina 27</i> .
	Begrenzingsdraad gebroken.	Zoek de breuk zie 9.5 <i>Breuken in de lusdraad opsporen op pagina 87</i> . Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe zoekdraad en splits met behulp van een originele koppeling.
	De ECO-modus is geactiveerd en de robotmaaier heeft geprobeerd om buiten het laadstation te starten.	Parkeer de robotmaaier in het laadstation, druk op START en sluit de klep, zie 6.9 <i>Instellingen op pagina 61</i> .
	De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd.	Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies, zie 3 <i>Installatie op pagina 16</i> .
	Er is geen verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal, zie 6.5 <i>Veiligheid op pagina 47</i> .
	Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid.	Probeer de begrenzingsdraad te verleggen.

OPSPOREN VAN STORINGEN

<i>Vastgelopen</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het vastlopen weg.
	De robotmaaier is blijven steken achter een aantal obstakels.	Ga na of er obstakels zijn die het voor de robotmaaier moeilijk maken om weg te rijden van deze plek.
<i>Buiten maaigebied</i>	De aansluitingen van de begrenzingsdraad op het laadstation zijn gekruist.	Controleer of de begrenzingsdraad correct is aangesloten.
	De begrenzingsdraad ligt te dicht bij de rand van het werkgebied.	Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies, zie 3 <i>Installatie op pagina 16</i> .
	Het werkgebied is te steil voor de begrenzingslus.	
	De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd.	
	Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid.	Probeer de begrenzingsdraad te verleggen.
De robotmaaier kan moeilijk onderscheid maken tussen het eigen signaal en dat van een installatie in de buurt.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal, zie 6.5 <i>Veiligheid op pagina 47</i> .	
<i>Verkeerde PIN-code</i>	Er is een verkeerde PIN-code ingevoerd. Na vijf mislukte pogingen wordt het toetsenbord gedurende vijf minuten vergrendeld.	Voer de juiste PIN-code in. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt als u de PIN-code niet meer weet.
<i>Slippen</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt.
	Het werkgebied bevat een steile helling.	De maximaal gegarandeerde helling is 45%. Steilere hellingen moeten worden geïsoleerd. Zie <i>pagina 20</i> .
	De begeleidingsdraad is niet onder een hoek op een helling gelegd.	Wanneer de begeleidingsdraad op een helling wordt geïnstalleerd, moet deze onder een hoek op de helling worden gelegd. Zie 3.6 <i>Begeleidingsdraad installeren pagina 28</i> .
<i>Wielmotor overbelast, rechts</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt.
<i>Wielmotor overbelast, links</i>		
<i>Laadstation geblokkeerd</i>	Het contact tussen de laadcontacten en de contactpunten is mogelijk slecht en de robotmaaier heeft diverse pogingen gedaan om te laden.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en controleer of de laadcontacten en de contactpunten goed contact maken.
	Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp.	Verwijder het voorwerp.
<i>Vast in laadstation</i>	Er is een obstakel dat zorgt dat de robotmaaier het laadstation niet kan verlaten.	
<i>Op zijn kop</i>	De robotmaaier helt te ver over of is omgevallen.	Zet de robotmaaier met de juist zijde omhoog.
<i>Moet handmatig laden</i>	De robotmaaier staat in de bedieningsmodus <i>Bijgebied</i> .	Plaats de robotmaaier in het laadstation. Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen.

OPSPOREN VAN STORINGEN

<i>Volgende start hh:mm</i>	De timerinstelling belet de robotmaaier om te werken.	Wijzig de timerinstellingen, zie 6.3 <i>Timer op pagina 43</i> .
	De klok van de robotmaaier geeft niet de juiste tijd aan.	<i>Stel de tijd in. Zie Tijd en datum op pagina 63.</i>
<i>Lege accu</i>	De robotmaaier kan het laadstation niet vinden.	De begeleidingsdraad is gebroken of niet aangesloten. De accu is versleten. De antenne van het laadstation is defect.
<i>Tillen</i>	De optilsensor is geactiveerd, omdat de maaier vast is komen te zitten.	Til de maaier op en zet hem correct neer
<i>Probleem met botsingssensor, voor/achter</i>	De behuizing kan niet vrij rond het chassis bewegen.	Zorg ervoor dat de behuizing vrij rond het chassis kan bewegen. Als het probleem zich blijft voordoen, moet de melding worden verholpen door een bevoegde servicemonteur.
<i>Wielmotorprobleem, rechts/links</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Reinig de wielen en de omliggende gebieden.
<i>Alarm! Maaier uitgeschakeld</i>	Alarm geactiveerd aangezien de maaier is uitgeschakeld.	Pas het veiligheidsniveau van de maaier aan in het menu <i>Veiligheid</i> .
<i>Alarm! Maaier gestopt</i>	Alarm geactiveerd aangezien de maaier is gestopt.	
<i>Alarm! Maaier opgetild</i>	Alarm geactiveerd aangezien de maaier is opgetild.	
<i>Alarm! Maaier gekanteld</i>	Alarm geactiveerd aangezien de maaier is gekanteld.	
<i>Alarm! Maaier buiten GeoFence</i>	Alarm geactiveerd aangezien de maaier zich buiten het GeoFence-gebied bevindt.	
<i>Elektronisch probleem</i>	Tijdelijk probleem met de elektronica of software van de maaier.	Start de maaier opnieuw op. Als het probleem zich blijft voordoen, moet de melding worden verholpen door een bevoegde servicemonteur.
<i>Lussensorprobleem, voor/achter</i>		
<i>Laadsysteem probleem</i>		
<i>Kantelsensorprobleem</i>		
<i>Tijdelijk probleem</i>		
<i>Tijdelijk accuprobleem</i>	Tijdelijk probleem met de accu of software van de maaier.	Start de maaier opnieuw op. Verwijder de accu en sluit hem weer aan. Als het probleem zich blijft voordoen, moet de melding worden verholpen door een bevoegde servicemonteur.
<i>Accuprobleem</i>		
<i>Laadstroom te hoog</i>	Onjuiste of defecte voeding.	Start de maaier opnieuw op. Als het probleem zich blijft voordoen, moet de melding worden verholpen door een bevoegde servicemonteur.

OPSPOREN VAN STORINGEN

9.2 Infomeldingen

Hieronder vindt u een aantal foutmeldingen die op het display van de robotmaaier kunnen worden weergegeven. We raden u aan om contact op te nemen met uw dealer als dezelfde melding vaak verschijnt. Controleer of de installatie is uitgevoerd volgens de instructies in de gebruikershandleiding. Neem vervolgens contact op met een dealer bij u in de buurt.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Batterij bijna leeg</i>	De robotmaaier kan het laadstation niet vinden.	Zorg ervoor dat het laadstation en de begeleidingsdraad zijn aangebracht conform de instructies, zie 3 <i>Installatie op pagina 16</i> .
	De begeleidingsdraad is gebroken of niet aangesloten.	Lokaliseer de plaats van de breuk en hef de fout op.
	De accu is versleten.	Neem contact op met uw plaatselijke dealer om de accu te laten vervangen.
	De antenne van het laadstation is defect.	Controleer of het indicatielampje in het laadstation rood knippert. Zie 9.3 <i>Indicatielampje in laadstation pagina 84</i> .
<i>Instellingen hersteld</i>	Bevestiging dat de functie <i>Reset alle gebruikersinstellingen</i> is uitgevoerd.	Dat is normaal. Geen actie nodig.
<i>Beperkt bereik maaihoogte</i>	De maximale en minimale stand voor de maaihoogteafstelling zijn begrensd.	Controleer of er geen gras of andere materialen zijn die de maaischijf beletten om op en neer te gaan.
		Voer een maaihoogtekalibratie uit via het menu <i>Instellingen > Maaihoogte</i> .
		Neem contact op met uw plaatselijke dealer als deze melding vaak verschijnt.
<i>Onverwachte maaihoogteafst.</i>	De maaihoogteafstelling is gewijzigd zonder dat de robotmaaier hierom heeft gevraagd.	Voer een maaihoogtekalibratie uit via het menu <i>Instellingen > Maaihoogte</i> .
		Neem contact op met uw plaatselijke dealer als deze melding vaak verschijnt.
<i>Begeleiding 1 niet gevonden Begeleiding 2 niet gevonden Begeleiding 3 niet gevonden</i>	De begeleidingsdraad is niet aangesloten op het laadstation	Controleer of de connector van de begeleidingsdraad correct is aangesloten op het laadstation, zie 3.6 <i>Begeleidingsdraad installeren op pagina 28</i> .
	Breuk in de begeleidingsdraad	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de begeleidingsdraad met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling.
	De begeleidingsdraad is niet aangesloten op de begrenzingslus.	Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad correct is aangesloten op de begrenzingsdraad, zie 3.6 <i>Begeleidingsdraad installeren op pagina 28</i> . Koppel hem aan de originele connector.
<i>GPS-navigatieprobleem</i>	Niet van toepassing op Automower® 420. Probleem met de gps-geassisteerde navigatieapparatuur.	Neem contact op met uw plaatselijke dealer als deze melding vaak verschijnt.
<i>Zwak GPS-signaal</i>	Niet van toepassing op Automower® 420. Het gps-signaal in het huidige werkgebied is zwak. Er kan geen gebruik worden gemaakt van gps-geassisteerde navigatie.	Als deze melding vaak verschijnt, moet u de GPS-geassisteerde navigatie uitschakelen en in plaats daarvan de handmatige instellingen van Tuindekking gebruiken, zie <i>Installatie op pagina 78</i> .
<i>Kalibratie begeleiding mislukt</i>	De robotmaaier heeft de begeleidingsdraad niet kunnen kalibreren.	Zorg ervoor dat de begeleidingsdraden conform de instructies zijn aangebracht, zie 3.6 <i>Begeleidingsdraad installeren op pagina 28</i> .
<i>Kalibratie begeleiding voltooid</i>	De robotmaaier heeft de begeleidingsdraad gekalibreerd.	<i>Geen actie nodig</i>

OPSPOREN VAN STORINGEN

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Lastig terugkeren naar laadstation</i>	De robotmaaier heeft de begrenzingsdraad meerdere keren gevolgd, maar heeft het laadstation niet gevonden.	<i>De installatie is niet volledig uitgevoerd.</i>
		<i>Onjuiste instelling van doorrijbreedte voor begrenzingsdraad.</i>
		<i>De maaier werd gestart op een bijgebied met een instelling van het hoofdgebied.</i>
<i>Tijdelijk probleem met de server.</i>	Probeer het nogmaals.	<i>Als het probleem zich blijft voordoen, neemt u contact op met uw plaatselijke dealer.</i>
<i>Verbindingsproblemen</i>	Probleem met de Automower® Connect-module	Start de maaier opnieuw op. Als de fout zich blijft voordoen, is actie door een bevoegde servicemonteur vereist.
<i>Verbindingsinstellingen hersteld</i>	De instellingen voor draadloze verbinding zijn hersteld vanwege een fout.	Controleer en reviseer de instellingen indien nodig.
<i>Zwak signaal</i>	Zwak GPRS-signaal voor Automower® Connect-module	Zorg ervoor dat de maaier niet op zijn kop ligt. Als het probleem zich blijft voordoen, is actie door een bevoegde servicemonteur vereist.
<i>SIM-kaart vereist PIN-code</i>	De SIM-kaart moet worden ontgrendeld.	Zorg ervoor dat de juiste PIN-code voor de SIM-kaart is ingevoerd in het menu van de maaier (Netwerk > SIM-kaart). Als het probleem zich blijft voordoen, neemt u contact op met uw plaatselijke dealer.
<i>SIM kaart geblokkeerd</i>	De SIM-kaart moet worden vervangen.	Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.
<i>SIM-kaart niet gevonden</i>	Voor Automower® Connect moet een SIM-kaart zijn aangebracht in de maaier.	Neem contact op met uw plaatselijke leverancier voor meer informatie.
<i>Probleem met Geofence</i>	Uw GeoFence werkt niet vanwege slechte (of geen) communicatie met het GPS-systeem.	Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.
<i>Sms kon niet worden verzonden</i>	Slechte mobiele dekking Max. aantal sms-berichten bereikt, er kunnen per maand max. 10 sms-berichten naar de maaier worden gestuurd. Geen tegoed op de SIM-kaart.	<i>Als het probleem zich blijft voordoen, neemt u contact op met uw plaatselijke dealer.</i>

9.3 Indicatielampje in laadstation

Voor een volledig werkende installatie moet het indicatielampje in het laadstation constant groen branden. Volg de foutopsporingsgids hieronder als er iets anders wordt weergegeven.

Op www.automower.com vindt u nog meer informatie over het opsporen van fouten. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt als u het probleem nog steeds niet kunt verhelpen.

Licht	Oorzaak	Actie
<i>Constant groen licht</i>	Goede signalen	Geen actie nodig
<i>Groen knipperend licht</i>	De signalen zijn goed en de ECO-modus is geactiveerd.	Geen actie nodig. Voor meer informatie over de ECO-modus, zie 6.9 <i>Instellingen op pagina 61</i> .
<i>Blauw knipperend licht</i>	De begrenzingslus is niet aangesloten op het laadstation	Controleer of de connector van de begrenzingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. Zie 3.5 <i>De begrenzingsdraad aansluiten pagina 27</i> .
	Breuk in de begrenzingslus	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling.
<i>Rood knipperend licht</i>	Onderbreking in de antenne van het laadstation	Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.

OPSPOREN VAN STORINGEN

<i>Constant blauw licht</i>	Zwak signaal vanwege een te lange begrenzingsdraad. De maximale lengte is 800 meter.	Als de robotmaaier werkt zoals verwacht, hoeft u niets te doen.
		Kort de begrenzingsdraad in door het werkgebied te verkleinen of door eilanden te vervangen door barrières waar de robotmaaier tegenaan kan rijden.
<i>Constant rood licht</i>	Defecte printplaat in het laadstation	Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.

9.4 Symptoom

Als uw robotmaaier niet naar verwachting werkt, volg dan de onderstaande foutopsporingsgids.

Kijk op www.automower.com voor een FAQ (veelgestelde vragen) voor meer gedetailleerde antwoorden op een aantal standaardvragen. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt als u de oorzaak van de fout nog steeds niet kunt vinden.

Symptoom	Oorzaak	Actie
De robotmaaier heeft moeite om te dokken in het laadstation.	Het laadstation bevindt zich op een helling	Plaats het laadstation op een volledig vlakke ondergrond. <i>Zie 3.2 Installatie van laadstation pagina 17.</i>
	De begrenzingsdraad is niet correct gelegd bij het laadstation.	Controleer of het laadstation is geïnstalleerd volgens de instructies, <i>zie 3.2 Installatie van laadstation op pagina 17.</i>
Ongelijk maieresultaat	De robotmaaier werkt te weinig uren per dag.	Verhoog het aantal werkuren, <i>zie 6.3 Timer op pagina 43.</i> De Weertimer detecteert dat het gazon vaker is gemaaid dan in werkelijkheid het geval is. Verhoog het gevoeligheidsniveau van de Weertimer. Schakel de weertimer uit als dit niet werkt.
	Vanwege de vorm van het werkgebied zijn handmatige instellingen nodig om ervoor te zorgen dat de robotmaaier de weg naar alle afgelegen gebieden kan vinden.	Gebruik ook <i>Tuindekking > Meer</i> om de robotmaaier naar een of meer afgelegen gebieden te sturen, <i>zie Installatie op pagina 79.</i>
	Werkgebied te groot.	Probeer het werkgebied te verkleinen of de maaitijd te verlengen, <i>zie 6.3 Timer op pagina 43.</i>
	Botte messen.	Vervang alle messen en schroeven zodat de draaiende onderdelen zijn uitgebalanceerd, <i>zie 8.7 Messen op pagina 78.</i>
	Lang gras ten opzichte van de ingestelde maaihoogte.	Verhoog de maaihoogte en stel hem vervolgens geleidelijk lager in.
	Gras verzameld door de maaischijf of rond de motoras.	Controleer of de glijplaat van de maaischijf vrij en soepel draait. Als dat niet het geval is, schroeft u de maaischijf los en verwijdert u alle gras en vreemde voorwerpen, <i>zie 8.5 Transport en verplaatsing op pagina 77.</i>
	De robotmaaier werkt op het verkeerde tijdstip	De klok van de robotmaaier moet worden ingesteld.
De start- en stoptijden voor het maaien zijn verkeerd.		Stel de start- en stoptijdingstelling voor het maaien af, <i>zie 6.3 Timer op pagina 43.</i>

OPSPOREN VAN STORINGEN

De robotmaaier trilt	Beschadigde messen leiden tot onbalans in het maaisysteem.	Controleer de messen en schroeven en vervang ze indien nodig, zie 8.7 Messen op pagina 78.
	Meerdere messen in dezelfde positie leiden tot onbalans in het maaisysteem.	Controleer of er per schroef slechts één mes is gemonteerd.
De robotmaaier rijdt, maar de maaischijf draait niet	De robotmaaier volgt een begeleidingsdraad of een begrenzingsdraad van en naar het laadstation.	Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen.
	De robotmaaier zoekt naar een begeleidingsdraad of een begrenzingsdraad en de accu is bijna leeg.	Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen.
De robotmaaier maait minder lang dan gewoonlijk tussen twee laadbeurten in	Maaischijf geblokkeerd door gras of ander vreemd voorwerp.	Verwijder en reinig de maaischijf, zie 8.4 Reinigen op pagina 76.
	De accu is versleten.	Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.
Zowel de maaitijd als de laadtijd is korter dan normaal	De accu is versleten.	Neem contact op met een dealer bij u in de buurt.
De robotmaaier beweegt vaak in cirkels of spiralen	Spiraalmaaien is een natuurlijke vorm van de beweging van de robotmaaier.	Stel in hoe vaak het spiraalmaaien wordt uitgevoerd. Deze functie kan indien nodig worden uitgeschakeld. Zie 6.9 Instellingen pagina 61.
De robotmaaier draait rond en blijft verschillende minuten op een klein gebied.	Dit is normaal voor de Automower® 430X en 450X met GPS-navigatie en draagt bij aan een gelijkmatig resultaat.	Geen actie.

OPSPOREN VAN STORINGEN

9.5 Breuken in de lusdraad opsporen

Breuken in de lusdraad zijn meestal te wijten aan onbedoelde fysieke beschadigingen aan de draad, bijvoorbeeld bij het gebruik van een schop bij het tuinieren. In landen met nachtvorst kan de draad beschadigd raken door scherpe stenen die in de grond bewegen. Breuken in de draad kunnen ook worden veroorzaakt door overmatig strekken tijdens het installeren.

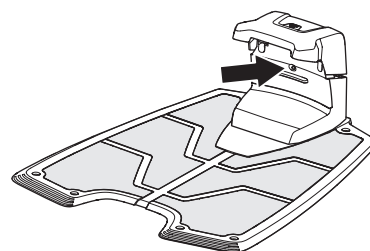
De kabelisolatie kan worden beschadigd wanneer het gras meteen na de installatie te kort wordt gemaaid. Bepaalde beschadigingen aan de isolatie zorgen soms pas weken of maanden later voor problemen. Om dit te voorkomen, moet u de eerste weken na het installeren altijd de maximale maaihoogte selecteren en de maaihoogte vervolgens elke tweede week een stap verlagen totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

Een foutieve las van de lusdraad leidt mogelijk ook pas weken nadat de las werd gemaakt voor problemen. Een foutieve las kan onder meer worden veroorzaakt doordat de originele koppeling niet hard genoeg werd samengedrukt met behulp van een tang of doordat een koppeling van een mindere kwaliteit dan de originele koppeling werd gebruikt. Controleer eerst alle bij u bekende lassen voordat u verdergaat met de foutopsporing.

Een draadbreek kan worden opgespoord door de afstand van de lus waar de breek kan zijn opgetreden steeds te halveren, totdat er nog maar een kort stuk draad over is.

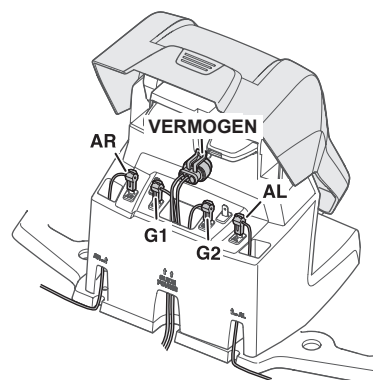
De volgende methode werkt niet wanneer de ECO-modus actief is. Daarom moet u er eerst voor zorgen dat de ECO-modus is uitgeschakeld, zie 6.9 *Instellingen op pagina 61*.

1. Controleer of het indicatielampje in het laadstation blauw knippert, wat een breek in de begrenzingslus aangeeft. Zie 9.3 *Indicatielampje in laadstation pagina 84*.



3012-1066

2. Controleer of de aansluitingen van de begrenzingsdraad naar het laadstation correct zijn aangesloten en niet zijn beschadigd. Controleer of het indicatielampje in het laadstation nog steeds blauw knippert.



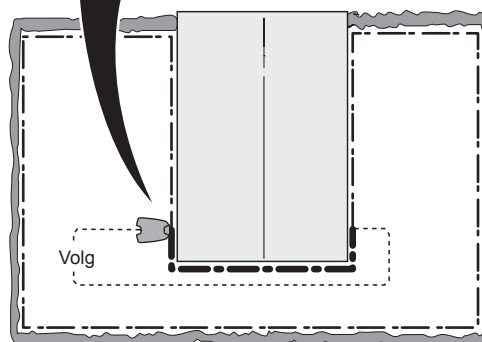
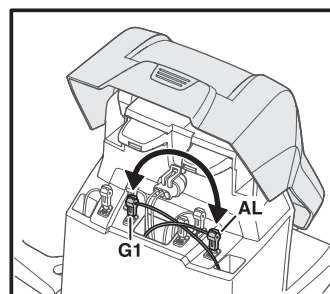
3012-1206



OPSPOREN VAN STORINGEN

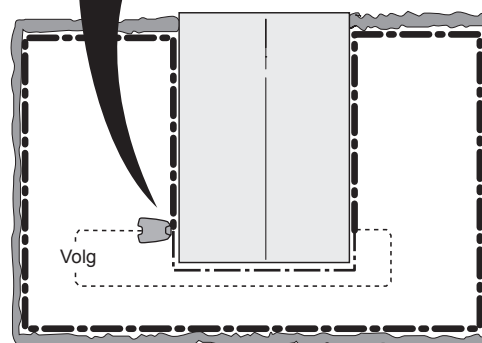
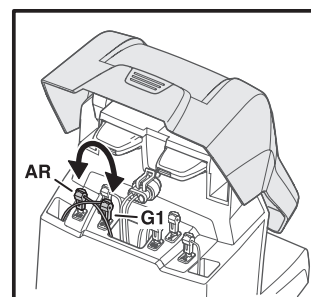
3. Verwissel de aansluitingen van de begeleidingsdraad en de begrenzingsdraad in het laadstation.

a) Verwissel de aansluitingen AL en G1. Als het indicatielampje constant groen brandt, bevindt de breuk zich ergens in de begrenzingsdraad tussen AL en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn op de afbeelding).



3023-043

b) Zet AL en G1 terug in hun oorspronkelijke posities. Verwissel vervolgens AR en G1. Als het indicatielampje constant groen brandt, bevindt de breuk zich ergens in de begrenzingsdraad tussen AR en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn op de afbeelding).



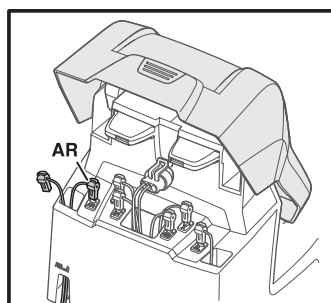
3023-042



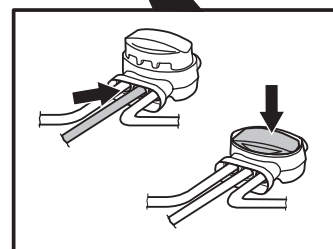
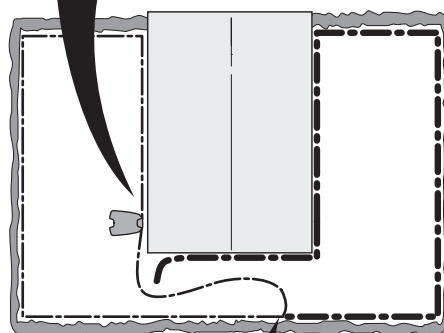


OPSPOREN VAN STORINGEN

4. a) Stel dat het indicatielampje constant groen brandde tijdens test a) hierboven. Herstel de oorspronkelijke posities van alle aansluitingen. Koppel vervolgens AR los. Sluit een nieuwe lusdraad aan op AR. Sluit het andere uiteinde van de nieuwe lusdraad aan op een punt in het midden van de installatie.

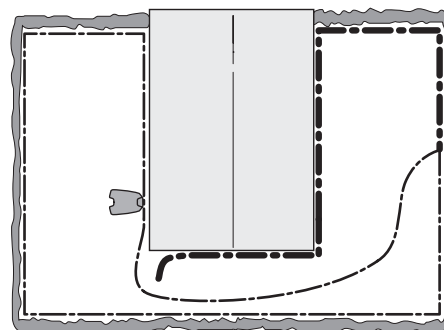


Als het indicatielampje groen is, bevindt de breuk zich ergens in de draad tussen het losgekoppelde uiteinde en het punt waar de nieuwe draad is aangesloten (dikke zwarte lijn op onderstaande afbeelding).



3023-044

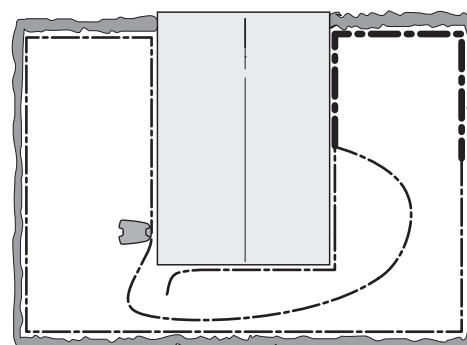
Verplaats de aansluiting voor de nieuwe draad in dat geval dicht bij het losgekoppelde uiteinde (groveweg in het midden van het verdachte draaddeel) en controleer opnieuw of het indicatielampje groen is.



3023-029

Ga zo verder totdat er nog een heel kort stuk draad over is, wat het verschil betekent tussen een knipperend blauw licht en een constant groen licht.

b) Als het indicatielampje tijdens test 3b) hierboven constant groen brandde, moet u een nieuwe test uitvoeren, maar nu met de nieuwe lusdraad aangesloten op AL.



3023-030

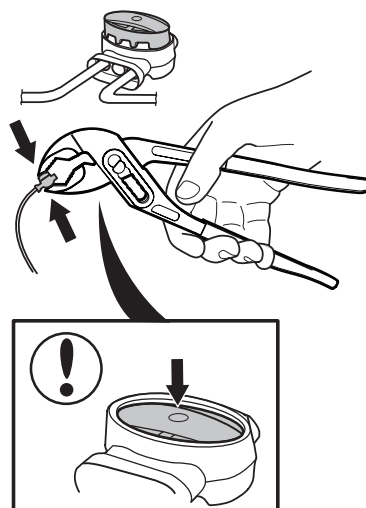
Dutch - 89





OPSPOREN VAN STORINGEN

5. Wanneer de breuk is gevonden, moet het beschadigde deel worden vervangen door een nieuw stuk draad. Het beschadigde deel kan worden weggeknipt als het mogelijk is om de begrenzingsdraad in te korten. Gebruik altijd originele koppelingen.



3018-055



TECHNISCHE GEGEVENS

10 Technische gegevens

Gegevens	Automower® 420	Automower® 430X	Automower® 450X
Afmetingen			
Lengte	72 cm	72 cm	72 cm
Breedte	56 cm	56 cm	56 cm
Hoogte	31 cm	31 cm	31 cm
Gewicht	11,5 kg	13,2 kg	13,9 kg
Elektrisch systeem			
Accu	Speciale lithium-ion-accu 18 V/3,2 Ah, art.nr 580 68 33-01	Speciale lithium-ion-accu 18 V/5,2 Ah, art.nr 588 14 64-01	Speciale lithium-ion-accu 18 V/10,4 Ah, art.nr 588 14 64-01 (2-pak)
Elektrische voeding	100–240 V/28 V DC	100–240 V/28 V DC	100–240 V/28 V DC
Lengte van de laagspanningskabel	10 m	10 m	10 m
Gemiddeld energieverbruik bij maximaal gebruik	19 kWh/maand in een werkgebied van 2 200 m ²	20 kWh/maand in een werkgebied van 3 200 m ²	24 kWh/maand in een werkgebied van 5 000 m ²
Laadstroom	2,1 A DC	4,2 A DC	7 A DC
Gemiddelde laadtijd	55 minuten	65 minuten	75 minuten
Gemiddelde maaitijd	105 minuten	135 minuten	260 minuten
Geluidsemisatie naar de omgeving gemeten als geluidsvermogen *)			
Gemeten geluidsvermogensniveau **)	56 dB (A)	56 dB (A)	58 dB (A)
Gegarandeerd geluidsvermogensniveau	58 dB (A)	58 dB (A)	59 dB (A)
Geluidsvermogensniveau bij het oor van de gebruiker ***)	45 dB (A)	45 dB (A)	47 dB (A)
Maaien			
Maaisysteem	Drie scharnierende mesbladen	Drie scharnierende mesbladen	Drie scharnierende mesbladen
Toerental maaimotor	2 300 tpm	2 300 tpm	2 300 tpm
Energieverbruik tijdens maaien	30 W +/- 20%	30 W +/- 20%	35 W +/- 20%
Maaihoogte	2-6 cm	2-6 cm	2-6 cm
Maai breedte	24 cm	24 cm	24 cm
Smalst mogelijke doorgang	60 cm	60 cm	60 cm
Maximale helling van maaigebied	45%	45%	45%
Minimale helling van begrenzingsdraad	15%	15%	15%
Maximale lengte van begrenzingsdraad	800 m	800 m	800 m
Maximale lengte van begeleidingsdraad	400 m	400 m	400 m
Werkcapaciteit	2 200 m ² +/- 20%	3 200 m ² +/- 20%	5 000 m ² +/- 20%
IP-classificatie			
Robotmaaiers	IPX4	IPX4	IPX4
Laadstation	IPX1	IPX1	IPX1
Elektrische voeding	IPX4	IPX4	IPX4
***) onzekerheidsmarge K_{WA}	2 dB (A)	2 dB (A)	1 dB (A)
****) onzekerheidsmarge K_{PA}	2-4 dB (A)	2-4 dB (A)	2-4 dB (A)

*) Geluidsemisatie naar de omgeving gemeten als geluidsvermogen (L_{WA}) volgens EG-richtlijn 2000/14/EG. Het gewaarborgde geluidsvermogensniveau bestaat uit verschillen in productie en wijziging van de testcode met 1-3 dB (A).

De geluidsemisatie-declaraties zijn conform EN 50636-2-107:2015

Husqvarna AB staat niet garant voor volledige compatibiliteit tussen de robotmaaier en andere vormen van draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, ondergrondse elektrische afasteringen of iets dergelijks.

11 Garantievoorwaarden

Husqvarna AB garandeert de werking van dit product gedurende een periode van twee jaar (vanaf de aankoopdatum). De garantie dekt ernstige materiaal- of productiefouten. Binnen de garantieperiode zullen wij kosteloos het product vervangen of repareren, indien aan de volgende voorwaarden is voldaan:

- De robotmaaier en het laadstation mogen uitsluitend worden gebruikt overeenkomstig de instructies in deze gebruikshandleiding.
- Gebruikers of onbevoegde derden mogen geen pogingen doen om het product te repareren.

Voorbeelden van defecten die niet onder de garantie vallen:

- Schade veroorzaakt door water dat van onderaf de robotmaaier binnendringt. Deze schade wordt gewoonlijk veroorzaakt door was- of besproeiingssystemen of één of meer gaten/kulen in het werkgebied waar waterplassen worden gevormd wanneer het regent.
- Schade veroorzaakt door blikseminslag.
- Schade veroorzaakt door onjuiste accu-opslag of onjuist gebruik.
- Schade veroorzaakt door het gebruik van een andere accu dan een originele accu van Husqvarna.
- Schade aan de zoekdraad.
- Schade die ontstaat door het gebruik van niet-originele Husqvarna-onderdelen en -accessoires, zoals messen en installatiemateriaal.

De messen worden beschouwd als verbruiksartikelen en vallen niet onder de garantie.

Als uw robotmaaier een defect vertoont, neem dan contact op met uw plaatselijke dealer (zie Aantekeningen op pagina 2) voor verdere instructies. Zorg dat u het betalingsbewijs en het serienummer van de maaier bij de hand hebt.

MILIEU-INFORMATIE

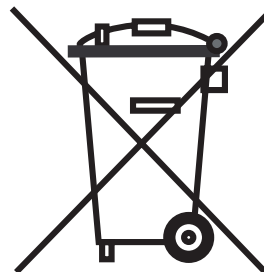
12 Milieu-informatie

De symbolen op de robotmaaier van Husqvarna of de bijbehorende verpakking geven aan dat het product niet mag worden verwerkt als huishoudelijk afval. In plaats daarvan moet het naar een gespecialiseerd recyclingcentrum worden gebracht, waar de elektronische componenten en accu's kunnen worden gerecycled. De accu moet ook op een veilige manier uit de robotmaaier worden verwijderd.

De accu's bevinden zich in het chassis van de robotmaaier. Het chassis moet worden gedemonteerd om toegang te krijgen tot de accu's. Neem contact op met uw plaatselijke leverancier voor het demonteren of zie 12.1 *Accu verwijderen voor recyclen op pagina 93*.

Als u ervoor zorgt dat dit product goed wordt verwerkt, helpt u mogelijk negatieve gevolgen voor het milieu en mensen door verkeerd afvalbeheer van dit product tegen te gaan.

Neem voor meer informatie over het recyclen van dit product contact op met de gemeente, het afvalverwerkingsbedrijf of de winkel waar u het product hebt gekocht.



3012-689

12.1 Accu verwijderen voor recyclen

Volg deze stappen om de accu te verwijderen uit de robotmaaier.

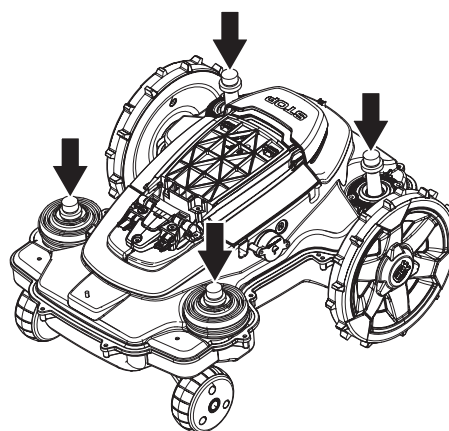
OPMERKINGEN OVER DE RELEASE

Het apparaat moet worden losgekoppeld van het lichtnet wanneer de accu wordt verwijderd.

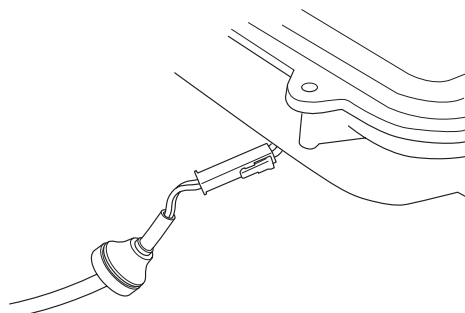
De behuizing demonteren

De kap is op het chassis gemonteerd met vier kliksluitingen. De laadkabel die is vastgemaakt aan de contactplaat van de behuizing moet worden losgekoppeld, zodat de behuizing volledig van het chassis kan worden verwijderd.

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Reinig het gebied rond de doorvoer voor de laadkabel helemaal aan de voorkant onder de maaier.
3. Trek de rubberen doorvoer op de laadkabel los en haal de stekker voorzichtig los.
4. Haal de kap los van het chassis door de kap hoek voor hoek op te tillen terwijl u het chassis op zijn plek houdt.



3020-111



3020-109

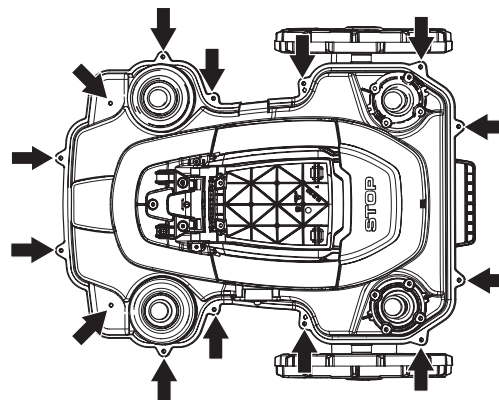
Dutch - 93



MILIEU-INFORMATIE

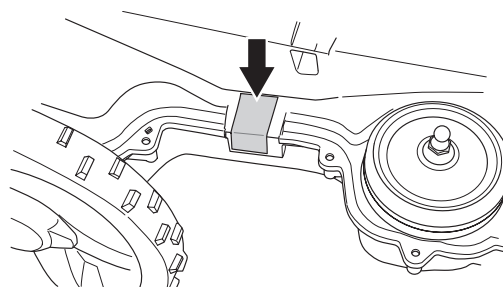
Het chassis demonteren

1. Haal alle 14 schroeven los (Torx 20).



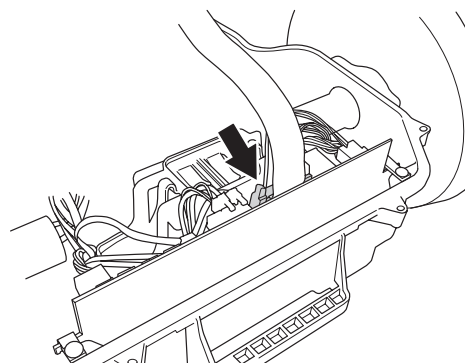
3020-110

2. Verwijder het garantiezegel op het scheidingspunt tussen de helften van het chassis aan de rechterkant.
3. Til voorzichtig de achterste rand van het bovenste deel van het chassis op.



3020-112

4. Koppel de MMI-kabel los uit de hoofdprint en verwijder het bovenste deel van het chassis.



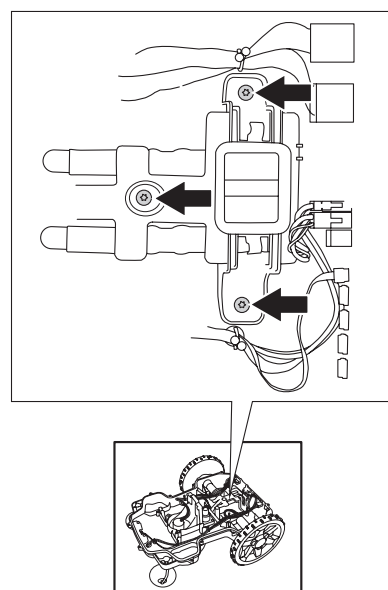
3020-113

De accu verwijderen

Draai de drie schroeven (Torx 20) los waarmee het accudeksel op zijn plaats wordt gehouden.

Koppel de accu-aansluiting los van de hoofdprint.

Open het accudeksel en verwijder de accu.



3020-128



EU-VERKLARING VAN OVEREENSTEMMING

13 EU-verklaring van overeenstemming

EU-verklaring van overeenstemming (alleen van toepassing op Europese versies)

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Zweden, tel.: + 46 36 14 65 00, verklaart hierbij dat de robotmaaiers **Husqvarna Automower® 420, Automower® 430X en Automower® 450X** met serienummers van jaartal 2015 week 44 en later (het jaartal staan duidelijk vermeld op het productplaatje, gevolgd door het serienummer), in overeenstemming zijn met de voorschriften in de RICHTLIJN VAN DE RAAD:

- Machinerichtlijn **2006/42/EG**.
 - Speciale eisen voor elektrisch aangedreven robotmaaiers met accu **EN 50636-2-107: 2015**.
 - Elektromagnetische velden **EN 62233: 2008**.
- Richtlijn "beperking van het gebruik van bepaalde gevaarlijke stoffen" **2011/65/EU**.
- Richtlijn "betreffende de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis" **2000/14/EG**.
Zie ook de Technische gegevens voor informatie over de geluidsemissie en maaibreedte. De aangemelde instantie 0404, SMP Svensk Maskinprovning AB, box 7035, SE-750 07 Uppsala, Zweden, heeft het rapport uitgegeven inzake een beoordeling van de overeenstemming met bijlage VI van RICHTLIJN 2000/14/EU van de Raad van 8 mei 2000 betreffende "de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis". Het certificaat heeft nummer: 01/901/201 voor Husqvarna Automower® 420/430X/450X.
- Richtlijn "inzake elektromagnetische compatibiliteit" **2014/30/EU** en toepasselijke aanvullingen.
De volgende normen zijn van toepassing:
 - EN **61000-6-3:2007/A1:2011** (emissies)
 - EN **61000-6-1:2007** (immuniteit)

Voor Automower® 420, Automower® 430X en Automower® 450X met de Husqvarna Connect-module geldt tevens het volgende:

- Richtlijn 1999/5/EG "inzake vereisten voor radioapparatuur". De volgende normen zijn van toepassing:
 - EN 301 489-1 v1.9.2.
 - EN 301 489-7 v1.3.1.
 - EN 301 511 V9.0.2 (efficiëntie van radiospectrum)

Huskvarna, 26 oktober 2015



Eric Stegemyr,
Vice-president Electric Category,
Director R&D Electric Category (waarnemend)
(gemachtigde voor Husqvarna AB en verantwoordelijk voor technische documentatie)







Husqvarna[®]

ORIGINELE INSTRUCTIES

AUTOMOWER is een handelsmerk van Husqvarna AB. Copyright © 2016 HUSQVARNA. All rights reserved.

www.automower.com

115 78 66-36

